



KNX RF-MSG-ST

Attuatore Radio

Numero di articolo 70711



1. Descrizione	3
1.0.1. In dotazione	3
1.1. Dati tecnici	3
2. Installazione e messa in funzione	4
2.0.1. Indicazioni di sicurezza	5
2.1. Avvertenze per gli impianti radio	5
2.2. Collegamento	5
2.2.1. Schema di collegamento	7
2.3. Stabilire il collegamento radio	7
2.4. Attivazione della funzione ritrasmettitore	8
2.5. Avvertenze per il montaggio e la messa in servizio	8
3. Indirizzamento del dispositivo sul bus	8
4. Smaltimento	8
5. Protocollo di trasmissione	9
5.1. Lista di tutti gli oggetti di comunicazione	9
6. Impostazione dei parametri	12
6.1. Impostazioni generali	12
6.2. Modo operativo	12
6.2.1. Comandi - persiane avvolgibili, veneziane, tende da sole, finestre	12
6.3. Controllo	15
<i>Blocco – Oggetti di blocco</i>	18
<i>Blocco – blocco vento</i>	18
<i>Blocco – blocco pioggia</i>	19
<i>Limitazioni corsa</i>	20
6.3.0.1. Manuale	21
6.3.0.2. Automatico – esterno	21
6.3.1. Scenari (comandi)	21

Il presente manuale d'uso è soggetto a modifiche e verrà adattato alle nuove versioni del software. La versione della revisione (versione software e data) si trova a piè di pagina del sommario.

Se si dispone di un dispositivo con una versione più recente del software, si prega di consultare **www.elsner-elektronik.de** nell'area menù "Service", o una versione del manuale d'uso più recente disponibile.

Leggenda dei simboli usati nel presente manuale



Norme di sicurezza.



Norme di sicurezza per gli interventi sui collegamenti elettrici, componenti, ecc.

PERICOLO!

... indica una situazione imminente di pericolo che può provocare lesioni gravi o mortali, se non evitata.

AVVERTIMENTO!

... indica una situazione potenzialmente pericolosa che può provocare lesioni gravi o mortali, se non evitata.

CAUTELA!

... indica una situazione potenzialmente pericolosa che può causare lievi lesioni, se non evitata.



ATTENZIONE!

... indica una situazione che può provocare danni materiali, se non evitata.

ETS

Nelle tabelle ETS le impostazioni di default dei parametri sono contrassegnate da una sottolineatura.

1. Descrizione

Il **KNX RF-MSG-ST** è un attuatore radio per KNX-radio (KNX RF). L'attuatore comanda un azionamento (veneziane, persiane avvolgibili, tende da sole o finestre). Il **KNX RF-MSG-ST** utilizza lo standard KNX RF S.

Funzioni:

- 1 connessione per l'azionamento 230 V (STAK3)
- Ricezione del segnale di comando via radio KNX RF
- **Funzione ritrasmettitore:** inoltre di tutti i telegrammi KNX RF ricevuti. Questi possono essere ricevuti da utenze KNX-RF con lo stesso indirizzo di dominio. Questa funzione può aumentare la portata del segnale KNX RF..
- **Misurazione del tempo di esecuzione automatica** dell'azionamento per il posizionamento (incl. oggetto segnalazione errore)
- **Conferma della posizione** (posizione di corsa, con veneziane anche posizione lamelle)
- **Memoria posizione** (posizione di corsa) mediante un oggetto a 1 bit (salvataggio e richiamo ad es. mediante interruttore)
- **Controllo scenari** per posizione di corsa con 16 scenari per azionamento (in caso di veneziane anche posizione lamelle)
- **Oggetto di blocco e messaggi di allarme** hanno diverse priorità, in modo che le funzioni di sicurezza abbiano sempre la precedenza (ad es. blocco vento)
- **Selezione di controllo manuale o automatico** mediante tempo od oggetto di comunicazione
- **Limite di breve durata** (comando corsa bloccato) e **2 limitazioni corsa**

Impostazione delle funzioni bus tramite il software KNX a partire da ETS 5. Il **file di prodotto** è a disposizione per il download nel catalogo online ETS e sulle pagine internet della Elsner Elektronik, sotto l'indirizzo **www.elsner-elektronik.de**, nella sezione di "Servizio".

1.0.1. In dotazione

- Attuatore radio
- Magnete per la programmazione (asta telescopica)

1.1. Dati tecnici

Alloggiamento	Plastica
Grado di protezione*	IP 53
Dimensioni	ca. 147 x 36 x 29 (L x A x P, mm)
Peso	ca. 140 g
Temperatura ambiente	Funzionamento -20...+55°C, Stoccaggio -30...+85°C
Umidità ambientale	max. 95% rF, evitare la condensa
Tensione di esercizio	230 V AC
Ingresso	Presa STAS3 (230 V)

Uscita	Attacco STAK3, in grado di sostenere carico max. fino a 4 A / 230 V AC
Frequenza radio	868,3 MHz

*Nonostante il grado di protezione alto, il **Attuatore radio KNX RF-MSG-ST** andrebbe installato in un ambiente protetto, dato che i connettori elettrici non sono protetti contro la penetrazione di acqua. Osservare le indicazioni del Capitolo *Collegamento*.

Il prodotto risulta conforme a quanto previsto dalle direttive UE.

2. Installazione e messa in funzione



L'installazione, le verifiche, la messa in funzione e la correzione di errori del dispositivo, possono essere eseguite solo da elettricisti autorizzati.



PERICOLO!

Pericolo di morte a causa di scosse elettriche (tensione di rete)!

All'interno del dispositivo sono presenti unità sotto tensione non protette.

- Ispezionare gli apparecchi per verificare che non siano danneggiati prima dell'installazione. Mettere in funzione solo apparecchi non danneggiati.
- Rispettare le direttive, le norme e le disposizioni vigenti a livello locale per l'installazione elettrica.
- Mettere immediatamente fuori servizio l'apparecchio o il sistema e assicurarne contro l'accensione involontaria se non è più garantito un funzionamento sicuro.

Utilizzare l'apparecchio esclusivamente per l'automazione degli edifici e osservare le istruzioni per l'uso. L'uso improprio, le modifiche al dispositivo o l'inosservanza delle istruzioni per l'uso invalideranno qualsiasi diritto di garanzia.

Mettere in funzione l'apparecchio solo come installazione fissa, cioè solo in stato montato e dopo il completamento di tutti i lavori di installazione e messa in funzione e solo nell'ambiente previsto a tale scopo.

La società Elsner Elektronik non risponde di eventuali modifiche o aggiornamenti normativi, successivi alla pubblicazione del presente manuale operativo.

2.0.1. Indicazioni di sicurezza



AVVERTIMENTO!

Pericolo di lesioni dovuto al movimento automatico di componenti!

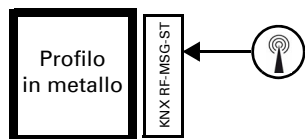
Se il collegamento radio tra la centralina e il dispositivo è interrotto, gli azionamenti collegati non possono essere più usati.

- Non collegare alcun azionamento al dispositivo, potrebbe mettere in pericolo le persone!

2.1. Avvertenze per gli impianti radio

Nella progettazione di impianti con dispositivi che comunicano via radio, è necessario accertarsi che ci sia una sufficiente radioricezione. La portata della trasmissione radio è limitata dalle disposizioni di legge e dalle strutture architettoniche. Evitare interferenze ed ostacoli tra il trasmettitore ed il ricevente che possano portare a disturbi nella comunicazione radio. Ad esempio:

- Pareti o soffitti (in particolare quelli in calcestruzzo e vetri di protezione solare).
- Superfici metalliche nelle vicinanze dell'utenza mobile (ad es. costruzione in alluminio di una veranda).
- Altre utenze mobili o impianti locali di emissione particolarmente potenti (ad es. cuffie senza fili), che utilizzano la stessa frequenza. Mantenere perciò una distanza minima di 30 cm tra le utenze mobili.



Il simbolo dell'antenna sull'alloggiamento indica la posizione della stessa sul **KNX RF-MSG-ST**. Questo lato non deve essere collocato direttamente sulle superfici od oggetti in metallo. Il segnale radio potrebbe essere disturbato.

2.2. Collegamento

Il modulo radio va inserito tra il consumatore e la linea di alimentazione. Può essere collegato solo con connettori elettrici STAK/STAS su cavi flessibili. I connettori devono essere assicurati con i fermi di sicurezza.

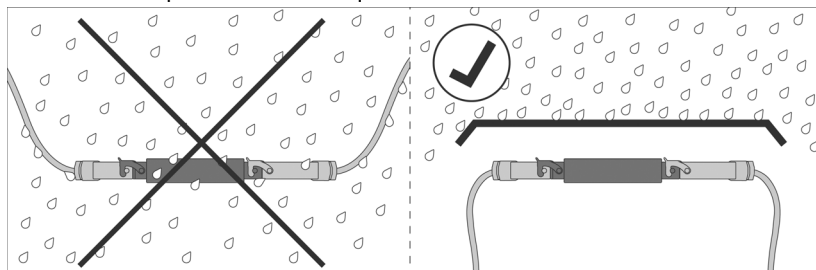


Non esporre alla luce diretta del sole per periodi di tempo prolungati onde evitare il rischio di un'eccessiva produzione di calore. L'alloggiamento non è resistente ai raggi UV.

- Installare l'apparecchio in un'area protetta (ad es. al riparo della tenda da sole/veneziana/persiana avvolgibile, nel profilo strutturale, sotto le tegole o all'interno di un alloggiamento).



L'apparecchio o il cavo di alimentazione non devono entrare in contatto con l'acqua, dato che i connettori elettrici non sono protetti contro la penetrazione di acqua.



- Installare l'apparecchio in un'area protetta (ad es. al riparo della tenda da sole/veneziana/persiana avvolgibile, nel profilo strutturale, sotto le tegole o all'interno di un alloggiamento).
- I cavi dell'apparecchio devono essere orientati verso il basso.



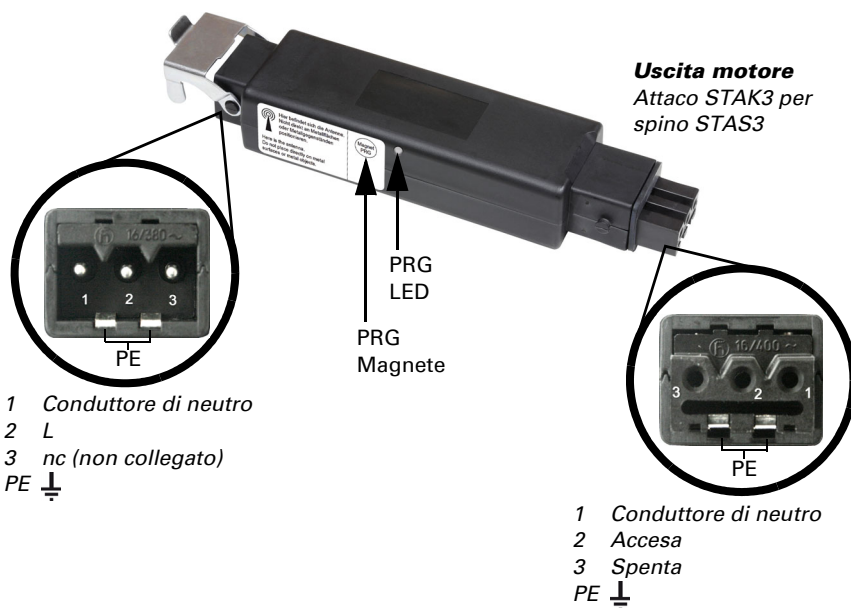
Evitare vibrazioni!

- Installare l'apparecchio in un punto esente di vibrazioni.

2.2.1. Schema di collegamento

Ingresso tensione di rete

Spino STAS3 per attacco STAK3

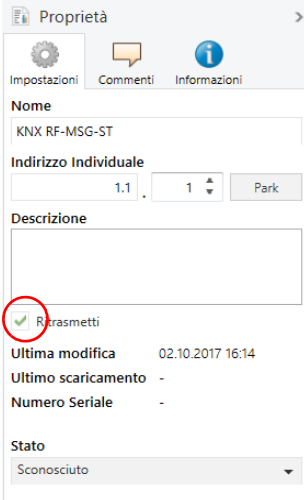


2.3. Stabilire il collegamento radio

Il dispositivo viene inserito nel sistema KNX attraverso una chiavetta USB KNX RF o attraverso un accoppiatore media. (Osservare il relativo manuale d'uso/scheda tecnica).

1. Con il magnete in dotazione (asta telescopica) attivare la modalità di programmazione del KNX RF-MSG. Il LED di programmazione si accende.

2.4. Attivazione della funzione ritrasmettitore



The screenshot shows the 'Proprietà' (Properties) window in ETS software. It has three tabs: 'Impostazioni' (Settings), 'Commenti' (Comments), and 'Informazioni' (Information). The 'Impostazioni' tab is active. The 'Nome' (Name) field contains 'KNX RF-MSG-ST'. The 'Indirizzo Individuale' (Individual Address) field shows '1.1' and '1' with a 'Park' button. The 'Descrizione' (Description) field is empty. A checkbox labeled 'Ritrasmetti' (Repeater) is checked and circled in red. Below it, the 'Ultima modifica' (Last modified) is '02.10.2017 16:14', 'Ultimo scaricamento' (Last download) is '-', and 'Numero Seriale' (Serial number) is '-'. The 'Stato' (Status) dropdown menu is set to 'Sconosciuto' (Unknown).

Quando il dispositivo è impostato come ritrasmettitore, inoltra tutti i telegrammi KNX RF ricevuti. Questi possono essere ricevuti da utenze KNX-RF con lo stesso indirizzo di dominio. In questo modo è possibile aumentare la portata radio di un sistema KNX RF.

La funzione deve essere attivata in ETS dalla finestra delle proprietà del dispositivo inserendo il segno di spunta sulla casella "Ritrasmettitore".

2.5. Avvertenze per il montaggio e la messa in servizio

Non esporre mai il apparecchio all'acqua (es. pioggia). Il contatto con questi agenti può comportare danni all'elettronica. Non deve essere superata l'umidità relativa dell'aria del 95%. Evitare condensa.

3. Indirizzamento del dispositivo sul bus

L'apparecchio viene fornito con l'indirizzo bus 15.15.15.255. Sovrascrivendo l'indirizzo 15.15.255 è possibile programmare un altro indirizzo nell'ETS oppure effettuare il teach-in tenendo un magnete appoggiato sul PRG-magnete.

4. Smaltimento

Dopo l'uso, l'apparecchio deve essere smaltito in conformità alle norme di legge. Non smaltirlo insieme ai rifiuti domestici!

5. Protocollo di trasmissione

5.1. Lista di tutti gli oggetti di comunicazione

Abbreviazioni:

L Lettura

S Scrittura

C Comunicazione

T Trasmissione

N.	Testo	Funzione	Segnala- tori	Tipo DPT (Data Point Type)	Dimen sioni
1	Versione software	Leggibile	L-C-	[217.1] DPT_Version	2 Bytes
100	Stato Automatico o Manuale	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 Bit
101	Intervallo lungo manuale	Ingresso	LSC-	[1.8] DPT_UpDown	1 Bit
102	Intervallo breve manuale	Ingresso	LSC-	[1.10] DPT_Start	1 Bit
103	Posizione di corsa manuale	Ingresso	LSC-	[5.1] DPT_Scaling	1 Byte
104	Posizione lamelle manuale	Ingresso	LSC-	[5.1] DPT_Scaling	1 Byte
105	Intervallo lungo automatico	Ingresso	LSC-	[1.8] DPT_UpDown	1 Bit
106	Intervallo breve automatico	Ingresso	LSC-	[1.10] DPT_Start	1 Bit
107	Posizione di corsa automatico	Ingresso	LSC-	[5.1] DPT_Scaling	1 Byte
108	Posizione lamelle automatico	Ingresso	LSC-	[5.1] DPT_Scaling	1 Byte
109	Commutazione da manuale ad automatico	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 Bit
110	Oggetto di blocco automatico	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 Bit
111	Posizione di corsa attuale	Uscita	L-CT	[5.1] DPT_Scaling	1 Byte
112	Posizione lamelle attuale	Uscita	L-CT	[5.1] DPT_Scaling	1 Byte
113	Oggetto stato	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 Bit
114	Memoria di posizione manuale ottenuta	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 Bit

N.	Testo	Funzione	Segnala-tori	Tipo DPT (Data Point Type)	Dimen-sioni
115	Oggetto di apprendimento 0 memoria di posizione manuale	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 Bit
116	Oggetto di apprendimento 1 memoria di posizione manuale	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 Bit
119	Memoria di posizione automatica ottenuta	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 Bit
120	Oggetto di apprendimento 0 memoria di posizione autom.	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 Bit
121	Oggetto di apprendimento 1 memoria di posizione autom.	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 Bit
124	Richiamo/salvataggio scenario	Ingresso	LSC-	[18.1] DPT_SceneControl	1 Byte
178	spostamento dell'azionamento	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 Bit
179	Oggetto di errore	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 Bit
180	Blocco 1 - Oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 Bit
181	Blocco 1 - Oggetto di blocco vento	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 Bit
182	Blocco 1 - Valore di misurazione blocco vento	Ingresso	LSC-	[9.5] DPT_Value_Wsp	2 Bytes
183	Blocco 1 - Stato blocco vento	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 Bit
184	Blocco 1 - Oggetto blocco pioggia	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 Bit
185	Blocco 2 - Oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 Bit
186	Blocco 2 - Oggetto di blocco vento	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 Bit
187	Blocco 2 - Valore di misurazione blocco vento	Ingresso	LSC-	[9.5] DPT_Value_Wsp	2 Bytes
188	Blocco 2 - Stato blocco vento	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 Bit
189	Blocco 2 - Oggetto blocco pioggia	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 Bit
190	Blocco 3 - Oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 Bit
191	Blocco 3 - Oggetto di blocco vento	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 Bit

N.	Testo	Funzione	Segnala- tori	Tipo DPT (Data Point Type)	Dimen- sioni
192	Blocco 3 - Valore di misurazione blocco vento	Ingresso	LSC-	[9.5] DPT_Value_Wsp	2 Bytes
193	Blocco 3 - Stato blocco vento	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 Bit
194	Blocco 3 - Oggetto blocco pioggia	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 Bit
195	Blocco 4 - Oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 Bit
196	Blocco 4 - Oggetto di blocco vento	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 Bit
197	Blocco 4 - Valore di misurazione blocco vento	Ingresso	LSC-	[9.5] DPT_Value_Wsp	2 Bytes
198	Blocco 4 - Stato blocco vento	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 Bit
199	Blocco 4 - Oggetto blocco pioggia	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 Bit
200	Blocco 5 - Oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 Bit
201	Blocco 5 - Oggetto di blocco vento	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 Bit
202	Blocco 5 - Valore di misurazione blocco vento	Ingresso	LSC-	[9.5] DPT_Value_Wsp	2 Bytes
203	Blocco 5 - Stato blocco vento	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 Bit
204	Blocco 5 - Oggetto blocco pioggia	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 Bit
205	Limitazione corsa 1 - Oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 Bit
206	Limitazione corsa 2 - Oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 Bit
207	Limite di breve durata	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 Bit

6. Impostazione dei parametri

Le impostazioni predefinite sono contrassegnate con una sottolineatura.

6.1. Impostazioni generali

Impostare prima da questa maschera i parametri generali per la comunicazione sul bus (velocità telegramma, ritardo trasmissione). Per la programmazione degli scenari è inoltre possibile definire se si desidera trasmettere al bus tutte le impostazioni o se la trasmissione deve essere limitata solo alle impostazioni modificate.

Con le etichette per oggetti, è possibile inserire un'ulteriore sigla (abbreviazione) per gli oggetti del dispositivo, ad es. "SOG" per soggiorno, al fine di poter rintracciare l'impianto del locale specifico.

Ritardo trasmissione valori limite al ritorno della tensione	<u>5 s</u> ... 2 h
Ritardo di trasmissione delle uscite di comando e di stato al ritorno della tensione	<u>5 s</u> ... 2 h
Con l'utilizzo degli scenari:	
Acquisire con programmazione	<u>tutti i parametri</u> • solo parametri modificati
Etichette per oggetti	[Testo libero max. 20 caratteri]

6.2. Modo operativo

Deselezionare la modalità operativa dell'azionamento.

Modo operativo	<ul style="list-style-type: none"> • <u>non utilizzare</u> • Persiane avvolgibili • Veneziane • Tende da sole • Finestre
----------------	---

6.2.1. Comandi - persiane avvolgibili, veneziane, tende da sole, finestre

Impostare prima da qui le specifiche generali per il azionamento.

Senso di corsa:

è possibile invertire Su/Giù, On/Off oppure Apertura/Chiusura.

Invertire SU/GIÙ (<i>veneziane, persiane avvolgibili</i>) Invertire ON/OFF (<i>tende da sole</i>) Invertire CHIUSURA/APERTURA (<i>finestre</i>)	<u>no</u> • sì
---	----------------

Tempo di scorrimento:

Il tempo di scorrimento tra le posizioni di finecorsa è la base per il raggiungimento delle posizioni intermedie. Il tempo di scorrimento può essere immesso numericamente (in secondi) oppure può essere determinato in automatico. L'attuatore stabilirà poi le posizioni di finecorsa secondo la corrente più alta sull'uscita di comando.

Utilizzare la misura del tempo di scorr. automatica	<u>no</u> • sì
---	----------------

Utilizzare la misura del tempo di scorr. automatica	no
Tempo di scorr. GIÙ in s (veneziane, persiane avvolgibili) Tempo di scorr. OFF in s (tende da sole) Tempo di scorr. APERTURA in s (finestre)	1 ... 320; <u>60</u>
Tempo di scorr. SU in s (veneziane, persiane avvolgibili) Tempo di scorr. ON in s (tende da sole) Tempo di scorr. CHIUSURA in s (finestre)	1 ... 320; <u>65</u>

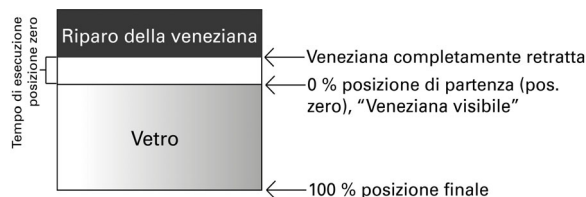
Se al raggiungimento di una schermatura occorre tenere conto di un tempo morto, questo può essere immesso manualmente qui oppure rilevato automaticamente. Osservare le indicazioni del costruttore della schermatura.

Utilizzare i tempi morti	<ul style="list-style-type: none"> • <u>no</u> • sì, immetterli manualmente • sì, rilevare in automatico
In caso di corsa di posizionamento dalla posizione chiusa in 10 ms (solo per immissione manuale)	<u>0</u> ... 600
In caso di corsa di posizionamento da tutte le altre posizioni in 10 ms (solo per immissione manuale)	<u>0</u> ... 600
In caso di spostamento lamelle dalla posizione chiusa in 10 ms (solo per immissione manuale)	<u>0</u> ... 600
In caso di spostamento con cambio direzione in 10 ms (solo per immissione manuale)	<u>0</u> ... 600
In caso di spostamento lamelle da tutte le altre posizioni in 10 ms (solo per immissione manuale)	<u>0</u> ... 600

Tempo di scorrimento pos. zero ed impostazione graduale lamelle:

(Solo per veneziane)

La posizione zero definisce la posizione di partenza 0% per il raggiungimento delle posizioni di corsa. Impostando il tempo di esecuzione della posizione zero è possibile sincronizzare visivamente diverse schermature di una facciata.



Dall'intervallo tra i passi x numero dei passi si ricava il tempo di inversione delle lamelle.

Tempo di scorrimento pos.zero in 0,1 s	<u>0</u> ... 255
Intervallo tra i passi in 10 ms 10	1 ... 100; <u>20</u>
Numero dei passi lamelle	1 ... 255; <u>5</u>

Se il comando corsa con intervallo corto per le veneziane (comando passo-passo) deve essere utilizzato solo per la regolazione delle lamelle e non per il posizionamento della schermatura, il parametro seguente è impostato su "Sì". Il parametro è attivo solo per le veneziane.

Consentire comandi passo-passo solo per la regolazione delle lamelle	<u>no</u> • sì
--	----------------

Intervallo di pausa:

Gli intervalli di pausa necessari per l'inversione di direzione del comando, devono essere impostati secondo le specifiche del costruttore del motore.

Intervallo di pausa per l'inversione di direzione in 0,1 s	5 ... 100; <u>10</u>
--	----------------------

Corsa di riferimento:

Il tempo di scorrimento e posizione zero verranno riadattati con il raggiungimento periodico di entrambe le posizioni di finecorsa. Questa operazione è di particolare importanza per la rilevazione automatica del tempo di scorrimento. Qui viene impostato dopo quanti movimenti di traslazione si vuole eseguire la corsa di riferimento prima della corsa di posizionamento. La corsa di riferimento avviene sempre verso la posizione sicura (risalita delle schermature, chiusura delle finestre).

Eseguire la corsa di riferimento	<u>no</u> • sì
----------------------------------	----------------

Eeguire la corsa di riferimento	sì
con oltre movimentazioni prima della corsa di posiz.auto	1 ... 255; <u>10</u>

Orientamento lamelle:

(Solo per veneziane)

L'orientamento delle lamelle deve essere impostato secondo le specifiche del costruttore del motore.

Girare le lamelle	<ul style="list-style-type: none"> • <u>mai</u> • solo dopo la corsa di posiz. • dopo ogni corsa
-------------------	---

Status Object e posizione di comando:

Status Object e la posizione corrente, potranno essere trasmessi al bus. Trasmettendo il valore 1 il Status Object indica che è stata abbandonata la posizione retratta/chiusa, predisponendosi ad es. al monitoraggio delle finestre.

Il ritardo impostabile per la trasmissione della posizione esatta del comando, previene l'eventuale blocco del bus dovuto ad una quantità eccessiva di pacchetti dati in caso di corse prolungate.

Utilizzare Status Object	<u>no</u> • sì
Inviare la posizione di comando in seguito alla modifica	<u>no</u> • sì
Ritardo di trasmissione della posizione in 0,1 s <i>(solo con l'invio della posizione di comando in seguito alla modifica)</i>	0...50; <u>10</u>

Scenari:

Da qui verrà attivato il menu scenari per il presente canale di uscita.

Utilizzare scenari	<u>no</u> • sì
--------------------	----------------

Vedi *Scenari (comandi)*, pag. 21.

6.3. Controllo

Impostare qui l'azione dell'azionamento. Impostare l'azione dopo un reset e un download e la direzione per le corse di riferimento.

Azione dopo un reset e un download	<ul style="list-style-type: none"> • <u>nessuna azione</u> • comando su • comando giù
Direzione della corsa di riferimento	<ul style="list-style-type: none"> • <u>in posizione sicura</u> • <u>in posizione chiusa</u> <i>(estendere la schermatura)</i> • in posizione aperta (Finestra) • percorso più breve

Oggetti di blocco:

Il canale di uscita potrebbe essere inibito in caso di pioggia, vento od altri eventi. Il funzionamento manuale non è a tal punto possibile. I blocchi ed il monitoraggio verranno prima configurati da qui. Per l'impostazione dei singoli blocchi appariranno poi le rispettive voci del menu "Blocco X" (vedi Capitolo *Blocco – Oggetti di blocco*, pag. 18, *Blocco – blocco vento*, pag. 18 e *Blocco – blocco pioggia*, pag. 19).

La priorità degli oggetti di blocco corrisponde all'ordine riportato (il blocco 1 ha la priorità più alta, mentre il blocco 5 quella più bassa).

Utilizzare il blocco 1 (priorità alta)	<ul style="list-style-type: none"> • <u>no</u> • sì, come oggetto di blocco • sì, come blocco vento • sì, come blocco pioggia
Utilizzare il blocco 2	<ul style="list-style-type: none"> • <u>no</u> • sì, come oggetto di blocco • sì, come blocco vento • sì, come blocco pioggia
Utilizzare il blocco 3	<ul style="list-style-type: none"> • <u>no</u> • sì, come oggetto di blocco • sì, come blocco vento • sì, come blocco pioggia
Utilizzare il blocco 4	<ul style="list-style-type: none"> • <u>no</u> • sì, come oggetto di blocco • sì, come blocco vento • sì, come blocco pioggia
Utilizzare il blocco 5 (priorità bassa)	<ul style="list-style-type: none"> • <u>no</u> • sì, come oggetto di blocco • sì, come blocco vento • sì, come blocco pioggia
Ha priorità	<ul style="list-style-type: none"> • <u>Blocco 5 prima Manu</u> • Manu prima del blocco 5
Utilizzare il monitoraggio degli oggetti di blocco	<u>No</u> • Sì
Intervallo di monitoraggio per oggetti di blocco (solo con utilizzo di monitoraggio degli oggetti di blocco)	5s... • 2 h; <u>5 min</u>
Azione con mancata ricezione di un oggetto di blocco (solo con utilizzo di monitoraggio degli oggetti di blocco)	<ul style="list-style-type: none"> • Stop • Comando Su • Comando Giù (Veneziane/Persiane avvolgibili) • Comando di risalita • Comando di discesa (Tende da sole) • Comando chiusura • Comando apertura (Finestre)

Utilizzare limitazione corsa 1/2:

Qui vengono attivate le limitazioni corsa che verranno configurate in una voce del menu dedicata. Vedere "Limitazioni corsa" a pagina 20.

Limite di breve durata (per veneziane):

Per i limiti di breve durata attivi, sono possibili solo comandi corsa manuali con intervallo corto. Se è attivata anche la funzione "Consentire i comandi di passo-passo solo per la regolazione delle lamelle" (vedi *Comandi - persiane avvolgibili, veneziane, tende da sole, finestre*, pagina 12) possono essere spostate manualmente solo le lamelle, non più la posizione di corsa della veneziana.

La limitazione è attiva con valore oggetto 1.

Utilizzare il limite di breve durata	<u>no</u> • sì
Valore dell'oggetto prima del 1° ripristino della comunicazione e della tensione del bus (se viene utilizzato il limite di breve durata)	<u>0</u> • 1

Reset automatismi:

Con il comando manuale l'automatismo del comando verrà disattivato. Da qui viene impostato quando riattivare l'automatismo.

Manu commuta in Auto in seguito a	<ul style="list-style-type: none"> • Scadenza del tempo di attesa • Ricezione di un oggetto • Scadenza del tempo di attesa o ricezione di un oggetto
Tempo di attesa in min (se è stata selezionata l'opzione "Scadenza del tempo di attesa")	1...255; <u>20</u>
Commutazione in Auto con il valore oggetto (se è stata selezionata l'opzione "Ricezione di un oggetto")	0 • <u>1</u> • 0 oppure 1

Oggetto di blocco auto:

Con l'oggetto di blocco auto è possibile disabilitare brevemente l'automatismo (ad es. in presenza o durante gli interventi nelle sale conferenza).

Utilizzare l'oggetto di blocco automatico	<u>no</u> • sì
---	----------------

Modo operativo:

Da qui viene inoltre preimpostata la modalità del canale al ritorno della tensione, ad es. dopo la mancanza di rete. La modalità (Manu o Auto) verrà trasmessa al bus come Status Object.

Modo operativo al ritorno della tensione	<ul style="list-style-type: none"> • <u>Automatico</u> • Manuale
Status Object trasmette	<ul style="list-style-type: none"> • <u>1</u> nell'automatico 0 nel manuale • 0 nell'automatico <u>1</u> nel manuale
Ritardo trasmissione uscita di stato Auto o Manu in 0,1 s	<u>0</u> ...50

Blocco – Oggetti di blocco

La voce di menu appare solo se nel "Controllo" è stato configurato un blocco con oggetto di blocco. Qui vengono definite le azioni con il valore oggetto 1 e 0. Con gli oggetti di blocco liberi può essere configurato ad es. lo scenario di allarme d'incendio (creazione dei percorsi di evacuazione mediante la risalita delle schermature, evacuazione dei fumi tramite finestra). Un oggetto di blocco permette inoltre di prevenire eventuali chiusure fuori in terrazzo (il contatto finestra aperto della porta del terrazzo blocca la veneziana davanti alla porta).

Descrizione	[Blocco 1 ... 5] Inserire qui la descrizione!
Con il valore dell'oggetto di blocco = 1	<ul style="list-style-type: none"> • Nessuna azione • Stop • <u>Comando Su</u> • <u>Comando Giù</u> (<i>Veneziane/Persiane avvolgibili</i>) • <u>Comando di risalita</u> • <u>Comando di discesa</u> (<i>Tende da sole</i>) • <u>Comando chiusura</u> • <u>Comando apertura</u> (<i>Finestre</i>)
<i>Posizione in % (solo se con il blocco viene raggiunta una posizione)</i>	<u>0</u> ...100
<i>Posizione in % (solo se per le veneziane con il blocco viene raggiunta una posizione)</i>	<u>0</u> ...100
Con il valore dell'oggetto di blocco = 0	
Nel regime manuale prima ed in seguito al blocco	<ul style="list-style-type: none"> • <u>Nessuna azione</u> • Portarsi in ultima posizione
Nel regime automatico in seguito al blocco	seguire automazione
Valore dell'oggetto prima della 1° comunicazione e al ritorno della tensione di bus	0... <u>1</u>

Blocco – blocco vento

La voce del menu apparirà solo se nel "Controllo" è stato configurato il blocco vento. L'oggetto d'ingresso "blocco vento" verrà associato all'oggetto d'uscita di un sensore vento. L'ingresso potrà essere sia un oggetto a 1 bit (inferiore o superiore ad un valore limite) che un oggetto a 16 bit (valore misurato).

Descrizione	[blocco vento] Inserire qui la descrizione!
Tipo oggetto ingresso	<u>a 1 bit</u> • a 16 bit

Oggetto d'ingresso a 1 bit:

Tipo oggetto ingresso	a 1 bit
Con il valore dell'oggetto di blocco = 1	<ul style="list-style-type: none"> • Nessuna azione • Stop • <u>Comando Su</u> • <u>Comando Giù</u> (<i>Veneziane/Persiane avvolgibili</i>) • <u>Comando di risalita</u> • <u>Comando di discesa</u> (<i>Tende da sole</i>) • <u>Comando chiusura</u> • <u>Comando apertura</u> (<i>Finestre</i>)
<i>Posizione in % (solo se con il blocco viene raggiunta una posizione)</i>	<u>0</u> ...100
<i>Posizione in % (solo se per le veneziane con il blocco viene raggiunta una posizione)</i>	<u>0</u> ...100
Tempo di attesa in pos.sicura in min dal blocco	1...255; <u>5</u>
Azione dopo il tempo di attesa	
Nel regime manuale prima ed in seguito al blocco	<ul style="list-style-type: none"> • <u>Nessuna azione</u> • <u>Portarsi in ultima posizione</u>
Nel regime automatico in seguito al blocco	<u>Seguire automazione</u>

Oggetto d'ingresso a 16 bit:

Tipo oggetto ingresso	a 16 bit
Bloccare a partire dalla velocità del vento in m/s	2...30; <u>5</u>
Con il blocco attivo	<ul style="list-style-type: none"> • Nessuna azione • Stop • <u>Comando Su</u> • <u>Comando Giù</u> (<i>Veneziane/Persiane avvolgibili</i>) • <u>Comando di risalita</u> • <u>Comando di discesa</u> (<i>Tende da sole</i>) • <u>Comando chiusura</u> • <u>Comando apertura</u> (<i>Finestre</i>)
Tempo di attesa in pos.sicura in min dal blocco	1...255; <u>5</u>
Azione dopo il tempo di attesa	
Nel regime manuale prima ed in seguito al blocco	<ul style="list-style-type: none"> • <u>Nessuna azione</u> • <u>Portarsi in ultima posizione</u>
Nel regime automatico in seguito al blocco	<u>seguire automazione</u>
Inviare lo stato corrente di blocco	<u>no</u> • sì

Blocco – blocco pioggia

La voce del menu apparirà solo se nel "Controllo" è stato configurato il blocco pioggia. L'oggetto d'ingresso "blocco pioggia" verrà associato all'oggetto d'uscita di un sensore pioggia.

Descrizione	[blocco pioggia] Inserire qui la descrizione!
Con il valore dell'oggetto di blocco = 1	<ul style="list-style-type: none"> • Nessuna azione • Stop • Comando Su • Comando Giù (Veneziane/Persiane avvolgibili) • Comando di risalita • Comando di discesa (Tende da sole) • Comando chiusura • Comando apertura (Finestre)
Posizione in % (solo se con il blocco viene raggiunta una posizione)	0...100
Posizione in % (solo se per le veneziane con il blocco viene raggiunta una posizione)	0...100
Tempo di attesa in pos.sicura in min dal blocco	1...255; <u>5</u>
Azione dopo il tempo di attesa	
Nel regime manuale prima ed in seguito al blocco	<ul style="list-style-type: none"> • Nessuna azione • Portarsi in ultima posizione
Nel regime automatico in seguito al blocco	Seguire automazione

Limitazioni corsa

Questa voce del menu compare solo se in “Comando” è stata attivata una limitazione corsa. Con le limitazioni corsa è possibile limitare la corsa manuale. La limitazione è attiva con valore oggetto 1.

Tipo di limitazione	<ul style="list-style-type: none"> • <u>totale</u> • posizione di corsa • angolo lamelle (per le veneziane) • consentito solo SU • consentito solo GIU
Valore dell'oggetto prima della 1a comunicazione e ripristino della tensione del bus	<u>0</u> • 1

Con limitazione della posizione di corsa:

Tipo di limitazione	• posizione di corsa
Corsa ammessa nell'ambito della posizione	
di (in %)	0...100
fino a (in %)	0... <u>100</u>

Con limitazione dell'angolo delle lamelle (solo veneziane):

Tipo di limitazione	• angolo lamelle
Corsa ammessa all'interno dell'angolo	
di (in %)	<u>0</u> ...100
fino a (in %)	0... <u>100</u>

6.3.0.1. Manuale

Qui è possibile attivare la memoria posizione per la corsa manuale. La posizione qui impostata può essere sovrascritta attraverso un oggetto di apprendimento. In un momento successivo è possibile richiamare la posizione salvata.

Per le veneziane, è possibile salvare sia la posizione di corsa, sia la posizione delle lamelle.

Utilizzare memoria di posizione	<u>no</u> • sì
Utilizzare posizioni diverse per Valore oggetto 0 e 1	<u>no</u> • sì (Selezionando "sì" si fa una distinzione della posizione per valore oggetto 0 e 1)
Posizione in %	<u>0</u> ...100
Autorizzare richiamo attraverso sequenza di comandi intervallo lungo=1 intervallo breve=1	<u>no</u> • sì
Utilizzare oggetto di apprendimento per nuova posizione	<u>no</u> • sì
<i>Acquisire nella programmazione (se viene utilizzato un oggetto di apprendimento)</i>	• tutti i parametri • solo i parametri modificati

6.3.0.2. Automatico – esterno

Voce del menu "Automatico - esterno" compare quando in "Comando" è stato selezionato il modo automatico esterno. In questo caso, qui è possibile attivare la memoria posizione per la corsa automatica. La posizione qui impostata può essere sovrascritta attraverso un oggetto di apprendimento. In un momento successivo è possibile richiamare la posizione salvata. Per le possibilità di impostazione, si veda il capitolo "Manuale" a pagina 31.

6.3.1. Scenari (comandi)

Per il controllo dello scenario è necessario creare un **indirizzo di gruppo per gli scenari** nel sistema KNX. A questo indirizzo di gruppo viene associato l'oggetto di ingresso "Canale X - Richiamo/salvataggio scenari" dell'attuatore.

Se avviene un **richiamo** degli scenari, il **numero degli scenari** viene comunicato all'attuatore. Viene raggiunta la posizione di corsa salvata nell'attuatore per questo numero degli scenari.

Se avviene un **salvataggio** degli scenari, la posizione di corsa attuale per questo numero degli scenari viene salvata nell'attuatore.

La voce del menu "Scenari" dell'attuatore compare solo se nelle impostazioni del canale di azionamento è selezionato "Utilizza scenari: sì"). Ogni azionamento ha **16 memorie di scenario** per posizioni di corsa.

Attivare una memoria di scenario.

Utilizzare la memoria di scenario X	<u>no</u> • sì
-------------------------------------	-----------------------

Assegnare un numero degli scenari alla memoria di scenario. Tramite questo numero degli scenari viene richiamata/salvata la posizione di corsa memorizzata nell'attuatore. Assicurarsi che ogni numero degli scenari venga assegnato solo una volta per canale di azionamento.

Numero degli scenari	<u>0</u> ...127
----------------------	-----------------

Indicare la posizione di corsa. Se il salvataggio degli scenari tramite il bus è ammesso, questa posizione vale solo dopo il download dell'ETS fino al primo salvataggio manuale. In seguito vale la nuova posizione di corsa che è salvata nell'attuatore.

posizione veneziane in % o posizione persiane avvolgibili in % o posizione tende da sole in % o posizione finestre in %	0...100; <u>50</u>
Posizione lamelle in % (solo per le veneziane)	0...100; <u>70</u>

Domande sul prodotto?

Potete raggiungere il servizio tecnico di Elsner Elektronik sotto

Tel. +49 (0) 70 33 / 30 945-250 o

service@elsner-elektronik.de

Abbiamo bisogno delle seguenti informazioni per elaborare la sua richiesta di servizio:

- Tipo di apparecchio (nome del modello o numero di articolo)
- Descrizione del problema
- Numero di serie o versione del software
- Fonte di fornitura (rivenditore/installatore che ha acquistato il dispositivo da Elsner Elektronik)

Per domande sulle funzioni KNX:

- Versione dell'applicazione del dispositivo
- Versione ETS utilizzata per il progetto