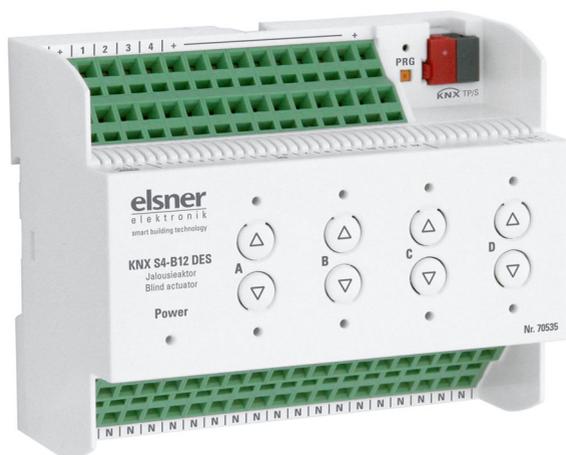




KNX S4-B12 DES

Attuatore per 1 azionamenti con 3 finecorsa

Numero dell'articolo 70535



elsner

Installazione ed impostazione

1. Istruzioni di sicurezza e istruzioni per l'uso	3
1.1. Istruzioni di sicurezza per le funzioni automatiche	3
2. Descrizione	4
3. Messa in funzione	4
3.1. Indirizzamento del dispositivo sul bus	5
3.2. LED	5
3.2.1. Visualizzazione dello stato operativo tramite Power-LED	5
3.2.2. Visualizzazione dello stato tramite i LED canale	5
3.3. Monitorare le funzioni di sicurezza	6
4. Protocollo di trasmissione	7
4.1. Lista di tutti gli oggetti di comunicazione	7
5. Impostazione dei parametri	28
5.1. Impostazioni generali	28
5.1.1. Comando locale	28
5.2. Ingressi	28
5.3. Uscite	33
5.3.1. Impostazioni dei canali	33
5.3.1.1. Controllo	35
5.3.1.2. Automatico – esterno	41
5.3.1.3. Funzioni automatiche – interno per schermature	42
5.3.1.4. Scenari	46
5.3.1.5. Ingressi per i pulsanti	47
6. Sezione generale	49
6.1. Canale di uscita con il comando	49
6.1.1. Modalità di controllo per i comandi dell'automatismo	49
6.1.2. Opzioni di collegamento per i sensori della posizione zero	51

Il presente manuale d'uso è soggetto a modifiche e verrà adattato alle nuove versioni del software. La versione della revisione (versione software e data) si trova a piè di pagina del sommario.

Se si dispone di un dispositivo con una versione più recente del software, si prega di consultare **www.elsner-elektronik.de** nell'area menù "Service", o una versione del manuale d'uso più recente disponibile.

Leggenda dei simboli usati nel presente manuale



Norme di sicurezza.



Norme di sicurezza per gli interventi sui collegamenti elettrici, componenti, ecc.

PERICOLO!

... indica una situazione imminente di pericolo che può provocare lesioni gravi o mortali, se non evitata.

AVVERTIMENTO!

... indica una situazione potenzialmente pericolosa che può provocare lesioni gravi o mortali, se non evitata.

CAUTELA!

... indica una situazione potenzialmente pericolosa che può causare lievi lesioni, se non evitata.



ATTENZIONE!

... indica una situazione che può provocare danni materiali, se non evitata.

ETS

Nelle tabelle ETS le impostazioni di default dei parametri sono contrassegnate da una sottolineatura.

1. Istruzioni di sicurezza e istruzioni per l'uso



L'installazione, le verifiche, la messa in funzione e la correzione di errori del dispositivo, possono essere eseguite solo da elettricisti autorizzati.



PERICOLO!

Pericolo di morte a causa di scosse elettriche (tensione di rete)!

All'interno del dispositivo sono presenti unità sotto tensione non protette.

- Ispezionare gli apparecchi per verificare che non siano danneggiati prima dell'installazione. Mettere in funzione solo apparecchi non danneggiati.
 - Rispettare le direttive, le norme e le disposizioni vigenti a livello locale per l'installazione elettrica.
 - Mettere immediatamente fuori servizio l'apparecchio o il sistema e assicurarne contro l'accensione involontaria se non è più garantito un funzionamento sicuro.
-

Utilizzare l'apparecchio esclusivamente per l'automazione degli edifici e osservare le istruzioni per l'uso. L'uso improprio, le modifiche al dispositivo o l'inosservanza delle istruzioni per l'uso invalideranno qualsiasi diritto di garanzia.

Mettere in funzione l'apparecchio solo come installazione fissa, cioè solo in stato montato e dopo il completamento di tutti i lavori di installazione e messa in funzione e solo nell'ambiente previsto a tale scopo.

La società Elsner Elektronik non risponde di eventuali modifiche o aggiornamenti normativi, successivi alla pubblicazione del presente manuale operativo.

1.1. Istruzioni di sicurezza per le funzioni automatiche



AVVERTENZA!

Pericolo di lesioni a causa del movimento automatico dei componenti!

Il controllo automatico può attivare i componenti dell'impianto e mettere le persone in pericolo.

- Nel raggio d'azione delle parti movimentate da motori elettrici non devono essere presenti persone.
 - È necessario rispettare le norme edilizie pertinenti.
 - Accertarsi che, sostando all'esterno dell'edificio, non venga bloccata la via di ritorno/accesso (pericolo di rimanere bloccati fuori).
 - Prima della manutenzione e riparazione, mettere l'impianto correttamente fuori servizio.
-

In caso di interruzione della corrente elettrica, l'impianto non funziona. Per cui, ad es. le schermature vanno portate tempestivamente in una posizione sicura in caso di condizioni meteorologiche pericolose, se ciò non è ancora avvenuto mediante la funzione automatica (protezione prodotto).

In caso di interruzione della tensione di alimentazione 230 V AC, l'azionamento colle-gato si spegne. Al ritorno della tensione, il dispositivo rimane spento fino a quando l'attuatore non riceve un nuovo comando di movimento.

Le informazioni sull'installazione, la manutenzione, lo smaltimento, la fornitura e i dati tecnici si trovano nelle avvertenze per l'installazione.

2. Descrizione

L'**Attuatore KNX S4-B12 DES** è un'unità di comando elettronica per l'azionamento di max. 4 motori con 3 interruttori di finecorsa. Per la tensione di alimentazione dell'attuatore e degli azionamenti occorrono 230 V AC.

Funzioni:

- **4 uscite di comando** per un **azionamento con 3 interruttori di finecorsa** (lamelle frangisole con posizione di lavoro)
- Tastiera con **4 coppie di tasti** e LED di stato
- **12 ingressi binari** per l'utilizzo come tasto manuale o tasto bus
- **Risposta** posizione di corsa
- **Memoria posizione** (posizione di corsa) mediante un oggetto a 1 bit (salvataggio e richiamo ad es. mediante tasto)
- Comando attraverso **automatismo interno o esterno**
- **Centralina di comando schermatura** integrata per ogni uscita di comando
- **Gestione scenari** per posizione di corsa con 16 scenari per ogni azionamento
- Gli oggetti di blocco e i messaggi di allarme hanno diverse **priorità**, in modo che le funzioni di sicurezza abbiano sempre la precedenza (ad es. blocco vento)
- Impostazione della **priorità della centralina di controllo manuale o automatico** mediante tempo od oggetto di comunicazione

3. Messa in funzione

Impostazione delle funzioni bus tramite il software KNX a partire da ETS 5. Il **file di prodotto** è a disposizione per il download nel catalogo online ETS e sulle pagine internet della Elsner Elektronik, sotto l'indirizzo **www.elsner-elektronik.de**, nella sezione di "Servizio".

In seguito all'inserimento della tensione di bus, l'apparecchio sarà per circa 5 secondi in fase di inizializzazione. Durante questo intervallo tramite il bus non potrà essere ricevuto od inviato alcun dato.

3.1. Indirizzamento del dispositivo sul bus

L'apparecchio viene fornito con l'indirizzo individuale 15.15.255. Questo può essere cambiato tramite l'ETS. C'è un pulsante e un LED di controllo sull'unità per questo scopo.

3.2. LED

3.2.1. Visualizzazione dello stato operativo tramite Power-LED

Comportamento	Colore	
On	Verde	Funzionamento normale. Collegamento bus / tensione bus presente.
Lampeggio	Verde	Funzionamento normale. <i>Nessun</i> collegamento bus / tensione bus presente.
On	Arancione	Il dispositivo si avvia o viene programmato tramite l'ETS. Non viene eseguita alcuna funzione automatica.
Lampeggio	Verde (ON), arancione (lampeggio)	Modalità di programmazione attiva.

3.2.2. Visualizzazione dello stato tramite i LED canale

Comportamento	LED	
On	sopra	Attuatore in posizione finale superiore.
On	sotto	Attuatore in posizione finale inferiore.
Lampeggio lento	sopra	L'attuatore si sposta verso su.
Lampeggio lento	sotto	L'attuatore si sposta verso giù.
Lampeggio veloce	sopra	Attuatore in posizione finale superiore, blocco attivato.
Lampeggio veloce	sotto	Attuatore in posizione finale inferiore (GIÙ2), blocco attivato.
Lampeggio veloce	entrambi contemporaneamente	Attuatore in posizione intermedia, blocco attivato.

Comportamento	LED	
Off	entrambi	Attuatore in posizione intermedia.
“Luce a scorrimento” tramite tutti i LED	tutti i canali	La versione dell’applicazione caricata è errata. Utilizzare la versione adatta al dispositivo!

3.3. Monitorare le funzioni di sicurezza

Per i dispositivi KNX dotati di funzioni di sicurezza (ad es. blocco vento o blocco pioggia) si deve configurare un monitoraggio ciclico degli oggetti di sicurezza. Il rapporto ottimale è 1:3 (esempio: se la stazione meteo trasmette un valore ogni 5 minuti, il tempo di monitoraggio dell’attuatore deve essere impostato su 15 minuti).

4. Protocollo di trasmissione

4.1. Lista di tutti gli oggetti di comunicazione

Abbreviazioni:

L Lettura

S Scrittura

C Comunicazione

T Trasmissione

DPT Data Point Type

N°	Testo	Funzione	Flag	Tipo DPT	Dimensioni
1	Versione software	Leggibile	L-C-	[217.1] DPT_Version	2 byte
50	Ingresso 1 - tempo prolungato	Ingresso / uscita	LSCT	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
51	Ingresso 1 - tempo breve	Uscita	L-CT	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
52	Ingresso 1 - comando	Ingresso / uscita	LSCT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
53	Ingresso 1 - regolazione luce relativa	Ingresso / uscita	LSCT	[3.7] DPT_Control_Dimming	4 bit
54	Ingresso 1 - trasduttore di valore 8 bit	Uscita	L-CT	[5] 5.xxx	1 byte
55	Ingresso 1 - trasduttore di valore temperatura	Uscita	L-CT	[9.1] DPT_Value_Temp	2 byte
56	Ingresso 1 - trasduttore di valore luminosità	Uscita	L-CT	[9.4] DPT_Value_Lux	2 byte
57	Ingresso 1 - scenario	Uscita	L-CT	[18.1] DPT_SceneControl	1 byte
58	Ingresso 1 - oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
60	Ingresso 2 - tempo prolungato	Ingresso / uscita	LSCT	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
61	Ingresso 2 - tempo breve	Uscita	L-CT	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
62	Ingresso 2 - comando	Ingresso / uscita	LSCT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
63	Ingresso 2 - regolazione luce relativa	Ingresso / uscita	LSCT	[3.7] DPT_Control_Dimming	4 bit
64	Ingresso 2 - trasduttore di valore 8 bit	Uscita	L-CT	[5] 5.xxx	1 byte
65	Ingresso 2 - trasduttore di valore temperatura	Uscita	L-CT	[9.1] DPT_Value_Temp	2 byte

N°	Testo	Funzione	Flag	Tipo DPT	Dimensioni
66	Ingresso 2 - trasduttore di valore luminosità	Uscita	L-CT	[9.4] DPT_Value_Lux	2 byte
67	Ingresso 2 - scenario	Uscita	L-CT	[18.1] DPT_SceneControl	1 byte
68	Ingresso 2 - oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
70	Ingresso 3 - tempo prolungato	Ingresso / uscita	LSCT	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
71	Ingresso 3 - tempo breve	Uscita	L-CT	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
72	Ingresso 3 - comando	Ingresso / uscita	LSCT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
73	Ingresso 3 - regolazione luce relativa	Ingresso / uscita	LSCT	[3.7] DPT_Control_Dimming	4 bit
74	Ingresso 3 - trasduttore di valore 8 bit	Uscita	L-CT	[5] 5.xxx	1 byte
75	Ingresso 3 - trasduttore di valore temperatura	Uscita	L-CT	[9.1] DPT_Value_Temp	2 byte
76	Ingresso 3 - trasduttore di valore luminosità	Uscita	L-CT	[9.4] DPT_Value_Lux	2 byte
77	Ingresso 3 - scenario	Uscita	L-CT	[18.1] DPT_SceneControl	1 byte
78	Ingresso 3 - oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
80	Ingresso 4 - tempo prolungato	Ingresso / uscita	LSCT	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
81	Ingresso 4 - tempo breve	Uscita	L-CT	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
82	Ingresso 4 - comando	Ingresso / uscita	LSCT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
83	Ingresso 4 - regolazione luce relativa	Ingresso / uscita	LSCT	[3.7] DPT_Control_Dimming	4 bit
84	Ingresso 4 - trasduttore di valore 8 bit	Uscita	L-CT	[5] 5.xxx	1 byte
85	Ingresso 4 - trasduttore di valore temperatura	Uscita	L-CT	[9.1] DPT_Value_Temp	2 byte
86	Ingresso 4 - trasduttore di valore luminosità	Uscita	L-CT	[9.4] DPT_Value_Lux	2 byte
87	Ingresso 4 - scenario	Uscita	L-CT	[18.1] DPT_SceneControl	1 byte
88	Ingresso 4 - oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit

N°	Testo	Funzione	Flag	Tipo DPT	Dimensioni
100	Canale A - stato automatico o manuale	Uscita	L-CT	[1] 1.xxx	1 bit
101	Canale A - tempo prol. pos. schermatura man.	Ingresso	LSC-	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
102	Canale A - tempo prol. posizione chiusa man.	Ingresso	LSC-	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
103	Canale A - tempo breve man.	Ingresso	LSC-	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
104	Canale A - posizione corsa man.	Ingresso	LSC-	[5.1] DPT_Scaling	1 byte
105	Canale A - posizione lamelle man.	Ingresso	LSC-	[5.1] DPT_Scaling	1 byte
106	Canale A - ricerca pos. schermatura man.	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
107	Canale A - ricerca posizione chiusa man.	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
108	Canale A - tempo prol. pos. schermatura aut.	Ingresso	LSC-	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
109	Canale A - tempo prol. posizione chiusa aut.	Ingresso	LSC-	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
110	Canale A - tempo breve aut.	Ingresso	LSC-	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
111	Canale A - posizione corsa aut.	Ingresso	LSC-	[5.1] DPT_Scaling	1 byte
112	Canale A - posizione lamelle aut.	Ingresso	LSC-	[5.1] DPT_Scaling	1 byte
113	Canale A - ricerca pos. schermatura aut.	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
114	Canale A - ricerca posizione chiusa aut.	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
115	Canale A - ricerca memoria posizione aut.	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
116	Canale A - oggetto apprend. memoria pos. aut.	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
117	Canale A - cambio da manuale ad automatico	Ingresso	LSC-	[1] 1.xxx	1 bit
118	Canale A - oggetto di blocco aut.	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
119	Canale A - posizione corsa attuale	Uscita	L-CT	[5.1] DPT_Scaling	1 byte
120	Canale A - posizione lamelle attuale	Uscita	L-CT	[5.1] DPT_Scaling	1 byte
121	Canale A - oggetto di stato	Uscita	L-CT	[1] 1.xxx	1 bit

N°	Testo	Funzione	Flag	Tipo DPT	Dimensioni
122	Canale A - richiamo / salvataggio scenari	Ingresso	LSC-	[18.1] DPT_SceneControl	1 byte
123	Canale A - oggetto di blocco temp. esterna	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
124	Canale A - valore mis. blocco temp. esterna	Ingresso	LSC-	[9.1] DPT_Value_Temp	2 byte
125	Canale A - stato blocco temp. esterna	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
126	Canale A - oggetto crepuscolo	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
127	Canale A - valore di misura crepuscolo	Ingresso	LSC-	[9.4] DPT_Value_Lux	2 byte
128	Canale A - stato crepuscolo	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
129	Canale A - gestione orario	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
130	Canale A - oggetto abilitazione temp. interna	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
131	Canale A - valore mis. abilitazione temp. interna	Ingresso	LSC-	[9.1] DPT_Value_Temp	2 byte
132	Canale A - valore nom. abilitazione temp. interna	Ingresso	LSC-	[9.1] DPT_Value_Temp	2 byte
133	Canale A - stato abilitazione temp. interna	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
134	Canale A - oggetto schermatura	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
135	Canale A - valore mis. 1 luminosità schermatura	Ingresso	LSC-	[9.4] DPT_Value_Lux	2 byte
136	Canale A - valore mis. 2 luminosità schermatura	Ingresso	LSC-	[9.4] DPT_Value_Lux	2 byte
137	Canale A - valore mis. 3 luminosità schermatura	Ingresso	LSC-	[9.4] DPT_Value_Lux	2 byte
138	Canale A - valore limite schermatura	Ingresso / uscita	LSCT	[9.4] DPT_Value_Lux	2 byte
139	Canale A - valore limite schermatura 1 = + 0 = -	Ingresso	LSC-	[1] 1.xxx	1 bit
140	Canale A - valore limite schermatura +	Ingresso	LSC-	[1] 1.xxx	1 bit
141	Canale A - valore limite schermatura -	Ingresso	LSC-	[1] 1.xxx	1 bit
142	Canale A - stato schermatura	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
143	Canale A - oggetto apprend. pos. schermatura	Ingresso	LSC-	[1] 1.xxx	1 bit
144	Canale A - azimuth	Ingresso	LSC-	[9] 9.xxx	2 byte

N°	Testo	Funzione	Flag	Tipo DPT	Dimensioni
145	Canale A - elevazione	Ingresso	LSC-	[9] 9.xxx	2 byte
161	Canale A - posizione zero raggiunta	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
162	Canale A - sensore posizione zero disturbato	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
163	Canale A - stato posizione zero master	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
164	Canale A - comando posizione zero master	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
165	Canale A - stato posizione zero slave	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
166	Canale A - stato posizione zero master	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
167	Canale A - comando posizione zero master	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
168	Canale A - stato posizione zero slave	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
171	Canale A - blocco 1 - oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
172	Canale A - blocco 1 - oggetto di blocco vento	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
173	Canale A - blocco 1 - valore mis. blocco vento	Ingresso	LSC-	[9.5] DPT_Value_Wsp	2 byte
174	Canale A - blocco 1 - stato blocco vento	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
175	Canale A - blocco 1 - oggetto di blocco pioggia	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
176	Canale A - blocco 2 - oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
177	Canale A - blocco 2 - oggetto di blocco vento	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
178	Canale A - blocco 2 - valore mis. blocco vento	Ingresso	LSC-	[9.5] DPT_Value_Wsp	2 byte
179	Canale A - blocco 2 - stato blocco vento	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
180	Canale A - blocco 2 - oggetto di blocco pioggia	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
181	Canale A - blocco 3 - oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
182	Canale A - blocco 3 - oggetto di blocco vento	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
183	Canale A - blocco 3 - valore mis. blocco vento	Ingresso	LSC-	[9.5] DPT_Value_Wsp	2 byte

N°	Testo	Funzione	Flag	Tipo DPT	Dimensioni
184	Canale A - blocco 3 - stato blocco vento	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
185	Canale A - blocco 3 - oggetto di blocco pioggia	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
186	Canale A - blocco 4 - oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
187	Canale A - blocco 4 - oggetto di blocco vento	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
188	Canale A - blocco 4 - valore mis. blocco vento	Ingresso	LSC-	[9.5] DPT_Value_Wsp	2 byte
189	Canale A - blocco 4 - stato blocco vento	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
190	Canale A - blocco 4 - oggetto di blocco pioggia	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
191	Canale A - blocco 5 - oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
192	Canale A - blocco 5 - oggetto di blocco vento	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
193	Canale A - blocco 5 - valore mis. blocco vento	Ingresso	LSC-	[9.5] DPT_Value_Wsp	2 byte
194	Canale A - blocco 5 - stato blocco vento	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
195	Canale A - blocco 5 - oggetto di blocco pioggia	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
196	Canale A - limitazione tempo breve	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
249	Canale A - oggetto di blocco comando locale	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
250	Ingresso 5 - tempo prolungato	Ingresso / uscita	LSCT	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
251	Ingresso 5 - tempo breve	Uscita	L-CT	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
252	Ingresso 5 - comando	Ingresso / uscita	LSCT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
253	Ingresso 5 - regolazione luce relativa	Ingresso / uscita	LSCT	[3.7] DPT_Control_Dimming	4 bit
254	Ingresso 5 - trasduttore di valore 8 bit	Uscita	L-CT	[5] 5.xxx	1 byte
255	Ingresso 5 - trasduttore di valore temperatura	Uscita	L-CT	[9.1] DPT_Value_Temp	2 byte
256	Ingresso 5 - trasduttore di valore luminosità	Uscita	L-CT	[9.4] DPT_Value_Lux	2 byte

N°	Testo	Funzione	Flag	Tipo DPT	Dimensioni
257	Ingresso 5 - scenario	Uscita	L-CT	[18.1] DPT_SceneControl	1 byte
258	Ingresso 5 - oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
260	Ingresso 6 - tempo prolungato	Ingresso / uscita	LSCT	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
261	Ingresso 6 - tempo breve	Uscita	L-CT	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
262	Ingresso 6 - comando	Ingresso / uscita	LSCT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
263	Ingresso 6 - regolazione luce relativa	Ingresso / uscita	LSCT	[3.7] DPT_Control_Dimming	4 bit
264	Ingresso 6 - trasduttore di valore 8 bit	Uscita	L-CT	[5] 5.xxx	1 byte
265	Ingresso 6 - trasduttore di valore temperatura	Uscita	L-CT	[9.1] DPT_Value_Temp	2 byte
266	Ingresso 6 - trasduttore di valore luminosità	Uscita	L-CT	[9.4] DPT_Value_Lux	2 byte
267	Ingresso 6 - scenario	Uscita	L-CT	[18.1] DPT_SceneControl	1 byte
268	Ingresso 6 - oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
300	Canale B - stato automatico o manuale	Uscita	L-CT	[1] 1.xxx	1 bit
301	Canale B - tempo prol. pos. schermatura man.	Ingresso	LSC-	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
302	Canale B - tempo prol. posizione chiusa man.	Ingresso	LSC-	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
303	Canale B - tempo breve man.	Ingresso	LSC-	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
304	Canale B - posizione corsa man.	Ingresso	LSC-	[5.1] DPT_Scaling	1 byte
305	Canale B - posizione lamelle man.	Ingresso	LSC-	[5.1] DPT_Scaling	1 byte
306	Canale B - ricerca pos. schermatura man.	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
307	Canale B - ricerca posizione chiusa man.	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
308	Canale B - tempo prol. pos. schermatura aut.	Ingresso	LSC-	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
309	Canale B - tempo prol. posizione chiusa aut.	Ingresso	LSC-	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
310	Canale B - tempo breve aut.	Ingresso	LSC-	[1.8] DPT_UpDown	1 bit

N°	Testo	Funzione	Flag	Tipo DPT	Dimensioni
311	Canale B - posizione corsa aut.	Ingresso	LSC-	[5.1] DPT_Scaling	1 byte
312	Canale B - posizione lamelle aut.	Ingresso	LSC-	[5.1] DPT_Scaling	1 byte
313	Canale B - ricerca pos. schermatura aut.	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
314	Canale B - ricerca posizione chiusa aut.	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
315	Canale B - ricerca memoria posizione aut.	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
316	Canale B - oggetto apprend. memoria pos. aut.	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
317	Canale B - cambio da manuale ad automatico	Ingresso	LSC-	[1] 1.xxx	1 bit
318	Canale B - oggetto di blocco aut.	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
319	Canale B - posizione corsa attuale	Uscita	L-CT	[5.1] DPT_Scaling	1 byte
320	Canale B - posizione lamelle attuale	Uscita	L-CT	[5.1] DPT_Scaling	1 byte
321	Canale B - oggetto di stato	Uscita	L-CT	[1] 1.xxx	1 bit
322	Canale B - richiamo / salvataggio scenari	Ingresso	LSC-	[18.1] DPT_SceneControl	1 byte
323	Canale B - oggetto di blocco temp. esterna	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
324	Canale B - valore mis. blocco temp. esterna	Ingresso	LSC-	[9.1] DPT_Value_Temp	2 byte
325	Canale B - stato blocco temp. esterna	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
326	Canale B - oggetto crepuscolo	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
327	Canale B - valore di misura crepuscolo	Ingresso	LSC-	[9.4] DPT_Value_Lux	2 byte
328	Canale B - stato crepuscolo	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
329	Canale B - gestione orario	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
330	Canale B - oggetto abilitazione temp. interna	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
331	Canale B - valore mis. abilitazione temp. interna	Ingresso	LSC-	[9.1] DPT_Value_Temp	2 byte
332	Canale B - valore nom. abilitazione temp. interna	Ingresso	LSC-	[9.1] DPT_Value_Temp	2 byte
333	Canale B - stato abilitazione temp. interna	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit

N°	Testo	Funzione	Flag	Tipo DPT	Dimensioni
334	Canale B - oggetto schermatura	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
335	Canale B - valore mis. 1 luminosità schermatura	Ingresso	LSC-	[9.4] DPT_Value_Lux	2 byte
336	Canale B - valore mis. 2 luminosità schermatura	Ingresso	LSC-	[9.4] DPT_Value_Lux	2 byte
337	Canale B - valore mis. 3 luminosità schermatura	Ingresso	LSC-	[9.4] DPT_Value_Lux	2 byte
338	Canale B - valore limite schermatura	Ingresso / uscita	LSCT	[9.4] DPT_Value_Lux	2 byte
339	Canale B - valore limite schermatura 1 = + 0 = -	Ingresso	LSC-	[1] 1.xxx	1 bit
340	Canale B - valore limite schermatura +	Ingresso	LSC-	[1] 1.xxx	1 bit
341	Canale B - valore limite schermatura -	Ingresso	LSC-	[1] 1.xxx	1 bit
342	Canale B - stato schermatura	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
343	Canale B - oggetto apprend. pos. schermatura	Ingresso	LSC-	[1] 1.xxx	1 bit
344	Canale B - azimuth	Ingresso	LSC-	[9] 9.xxx	2 byte
345	Canale B - elevazione	Ingresso	LSC-	[9] 9.xxx	2 byte
361	Canale B - posizione zero raggiunta	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
362	Canale B - sensore posizione zero disturbato	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
363	Canale B - stato posizione zero master	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
364	Canale B - comando posizione zero master	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
365	Canale B - stato posizione zero slave	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
366	Canale B - stato posizione zero master	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
367	Canale B - comando posizione zero master	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
368	Canale B - stato posizione zero slave	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
371	Canale B - blocco 1 - oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
372	Canale B - blocco 1 - oggetto di blocco vento	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit

N°	Testo	Funzione	Flag	Tipo DPT	Dimensioni
373	Canale B - blocco 1 - valore mis. blocco vento	Ingresso	LSC-	[9.5] DPT_Value_Wsp	2 byte
374	Canale B - blocco 1 - stato blocco vento	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
375	Canale B - blocco 1 - oggetto di blocco pioggia	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
376	Canale B - blocco 2 - oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
377	Canale B - blocco 2 - oggetto di blocco vento	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
378	Canale B - blocco 2 - valore mis. blocco vento	Ingresso	LSC-	[9.5] DPT_Value_Wsp	2 byte
379	Canale B - blocco 2 - stato blocco vento	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
380	Canale B - blocco 2 - oggetto di blocco pioggia	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
381	Canale B - blocco 3 - oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
382	Canale B - blocco 3 - oggetto di blocco vento	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
383	Canale B - blocco 3 - valore mis. blocco vento	Ingresso	LSC-	[9.5] DPT_Value_Wsp	2 byte
384	Canale B - blocco 3 - stato blocco vento	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
385	Canale B - blocco 3 - oggetto di blocco pioggia	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
386	Canale B - blocco 4 - oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
387	Canale B - blocco 4 - oggetto di blocco vento	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
388	Canale B - blocco 4 - valore mis. blocco vento	Ingresso	LSC-	[9.5] DPT_Value_Wsp	2 byte
389	Canale B - blocco 4 - stato blocco vento	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
390	Canale B - blocco 4 - oggetto di blocco pioggia	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
391	Canale B - blocco 5 - oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
392	Canale B - blocco 5 - oggetto di blocco vento	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
393	Canale B - blocco 5 - valore mis. blocco vento	Ingresso	LSC-	[9.5] DPT_Value_Wsp	2 byte

N°	Testo	Funzione	Flag	Tipo DPT	Dimensioni
394	Canale B - blocco 5 - stato blocco vento	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
395	Canale B - blocco 5 - oggetto di blocco pioggia	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
396	Canale B - limitazione tempo breve	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
449	Canale B - oggetto di blocco comando locale	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
450	Ingresso 7 - tempo prolungato	Ingresso / uscita	LSCT	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
451	Ingresso 7 - tempo breve	Uscita	L-CT	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
452	Ingresso 7 - comando	Ingresso / uscita	LSCT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
453	Ingresso 7 - regolazione luce relativa	Ingresso / uscita	LSCT	[3.7] DPT_Control_Dimming	4 bit
454	Ingresso 7 - trasduttore di valore 8 bit	Uscita	L-CT	[5] 5.xxx	1 byte
455	Ingresso 7 - trasduttore di valore temperatura	Uscita	L-CT	[9.1] DPT_Value_Temp	2 byte
456	Ingresso 7 - trasduttore di valore luminosità	Uscita	L-CT	[9.4] DPT_Value_Lux	2 byte
457	Ingresso 7 - scenario	Uscita	L-CT	[18.1] DPT_SceneControl	1 byte
458	Ingresso 7 - oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
460	Ingresso 8 - tempo prolungato	Ingresso / uscita	LSCT	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
461	Ingresso 8 - tempo breve	Uscita	L-CT	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
462	Ingresso 8 - comando	Ingresso / uscita	LSCT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
463	Ingresso 8 - regolazione luce relativa	Ingresso / uscita	LSCT	[3.7] DPT_Control_Dimming	4 bit
464	Ingresso 8 - trasduttore di valore 8 bit	Uscita	L-CT	[5] 5.xxx	1 byte
465	Ingresso 8 - trasduttore di valore temperatura	Uscita	L-CT	[9.1] DPT_Value_Temp	2 byte
466	Ingresso 8 - trasduttore di valore luminosità	Uscita	L-CT	[9.4] DPT_Value_Lux	2 byte
467	Ingresso 8 - scenario	Uscita	L-CT	[18.1] DPT_SceneControl	1 byte

N°	Testo	Funzione	Flag	Tipo DPT	Dimensioni
468	Ingresso 8 - oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
500	Canale C - stato automatico o manuale	Uscita	L-CT	[1] 1.xxx	1 bit
501	Canale C - tempo prol. pos. schermatura man.	Ingresso	LSC-	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
502	Canale C - tempo prol. posizione chiusa man.	Ingresso	LSC-	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
503	Canale C - tempo breve man.	Ingresso	LSC-	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
504	Canale C - posizione corsa man.	Ingresso	LSC-	[5.1] DPT_Scaling	1 byte
505	Canale C - posizione lamelle man.	Ingresso	LSC-	[5.1] DPT_Scaling	1 byte
506	Canale C - ricerca pos. schermatura man.	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
507	Canale C - ricerca posizione chiusa man.	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
508	Canale C - tempo prol. pos. schermatura aut.	Ingresso	LSC-	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
509	Canale C - tempo prol. posizione chiusa aut.	Ingresso	LSC-	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
510	Canale C - tempo breve aut.	Ingresso	LSC-	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
511	Canale C - posizione corsa aut.	Ingresso	LSC-	[5.1] DPT_Scaling	1 byte
512	Canale C - posizione lamelle aut.	Ingresso	LSC-	[5.1] DPT_Scaling	1 byte
513	Canale C - ricerca pos. schermatura aut.	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
514	Canale C - ricerca posizione chiusa aut.	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
515	Canale C - ricerca memoria posizione aut.	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
516	Canale C - oggetto apprend. memoria pos. aut.	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
517	Canale C - cambio da manuale ad automatico	Ingresso	LSC-	[1] 1.xxx	1 bit
518	Canale C - oggetto di blocco aut.	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
519	Canale C - posizione corsa attuale	Uscita	L-CT	[5.1] DPT_Scaling	1 byte
520	Canale C - posizione lamelle attuale	Uscita	L-CT	[5.1] DPT_Scaling	1 byte

N°	Testo	Funzione	Flag	Tipo DPT	Dimensioni
521	Canale C - oggetto di stato	Uscita	L-CT	[1] 1.xxx	1 bit
522	Canale C - richiamo / salvataggio scenari	Ingresso	LSC-	[18.1] DPT_SceneControl	1 byte
523	Canale C - oggetto di blocco temp. esterna	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
524	Canale C - valore mis. blocco temp. esterna	Ingresso	LSC-	[9.1] DPT_Value_Temp	2 byte
525	Canale C - stato blocco temp. esterna	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
526	Canale C - oggetto crepuscolo	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
527	Canale C - valore di misura crepuscolo	Ingresso	LSC-	[9.4] DPT_Value_Lux	2 byte
528	Canale C - stato crepuscolo	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
529	Canale C - gestione orario	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
530	Canale C - oggetto abilitazione temp. interna	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
531	Canale C - valore mis. abilitazione temp. interna	Ingresso	LSC-	[9.1] DPT_Value_Temp	2 byte
532	Canale C - valore nom. abilitazione temp. interna	Ingresso	LSC-	[9.1] DPT_Value_Temp	2 byte
533	Canale C - stato abilitazione temp. interna	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
534	Canale C - oggetto schermatura	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
535	Canale C - valore mis. 1 luminosità schermatura	Ingresso	LSC-	[9.4] DPT_Value_Lux	2 byte
536	Canale C - valore mis. 2 luminosità schermatura	Ingresso	LSC-	[9.4] DPT_Value_Lux	2 byte
537	Canale C - valore mis. 3 luminosità schermatura	Ingresso	LSC-	[9.4] DPT_Value_Lux	2 byte
538	Canale C - valore limite schermatura	Ingresso / uscita	LSCT	[9.4] DPT_Value_Lux	2 byte
539	Canale C - valore limite schermatura 1 = + 0 = -	Ingresso	LSC-	[1] 1.xxx	1 bit
540	Canale C - valore limite schermatura +	Ingresso	LSC-	[1] 1.xxx	1 bit
541	Canale C - valore limite schermatura -	Ingresso	LSC-	[1] 1.xxx	1 bit
542	Canale C - stato schermatura	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
543	Canale C - oggetto apprend. pos. schermatura	Ingresso	LSC-	[1] 1.xxx	1 bit

N°	Testo	Funzione	Flag	Tipo DPT	Dimensioni
544	Canale C - azimuth	Ingresso	LSC-	[9] 9.xxx	2 byte
545	Canale C - elevazione	Ingresso	LSC-	[9] 9.xxx	2 byte
561	Canale C - posizione zero raggiunta	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
562	Canale C - sensore posizione zero disturbato	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
563	Canale C - stato posizione zero master	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
564	Canale C - comando posizione zero master	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
565	Canale C - stato posizione zero slave	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
566	Canale C - stato posizione zero master	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
567	Canale C - comando posizione zero master	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
568	Canale C - stato posizione zero slave	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
571	Canale C - blocco 1 - oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
572	Canale C - blocco 1 - oggetto di blocco vento	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
573	Canale C - blocco 1 - valore mis. blocco vento	Ingresso	LSC-	[9.5] DPT_Value_Wsp	2 byte
574	Canale C - blocco 1 - stato blocco vento	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
575	Canale C - blocco 1 - oggetto di blocco pioggia	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
576	Canale C - blocco 2 - oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
577	Canale C - blocco 2 - oggetto di blocco vento	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
578	Canale C - blocco 2 - valore mis. blocco vento	Ingresso	LSC-	[9.5] DPT_Value_Wsp	2 byte
579	Canale C - blocco 2 - stato blocco vento	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
580	Canale C - blocco 2 - oggetto di blocco pioggia	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
581	Canale C - blocco 3 - oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
582	Canale C - blocco 3 - oggetto di blocco vento	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit

N°	Testo	Funzione	Flag	Tipo DPT	Dimensioni
583	Canale C - blocco 3 - valore mis. blocco vento	Ingresso	LSC-	[9.5] DPT_Value_Wsp	2 byte
584	Canale C - blocco 3 - stato blocco vento	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
585	Canale C - blocco 3 - oggetto di blocco pioggia	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
586	Canale C - blocco 4 - oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
587	Canale C - blocco 4 - oggetto di blocco vento	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
588	Canale C - blocco 4 - valore mis. blocco vento	Ingresso	LSC-	[9.5] DPT_Value_Wsp	2 byte
589	Canale C - blocco 4 - stato blocco vento	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
590	Canale C - blocco 4 - oggetto di blocco pioggia	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
591	Canale C - blocco 5 - oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
592	Canale C - blocco 5 - oggetto di blocco vento	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
593	Canale C - blocco 5 - valore mis. blocco vento	Ingresso	LSC-	[9.5] DPT_Value_Wsp	2 byte
594	Canale C - blocco 5 - stato blocco vento	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
595	Canale C - blocco 5 - oggetto di blocco pioggia	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
596	Canale C - limitazione tempo breve	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
649	Canale C - oggetto di blocco comando locale	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
650	Ingresso 9 - tempo prolungato	Ingresso / uscita	LSCT	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
651	Ingresso 9 - tempo breve	Uscita	L-CT	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
652	Ingresso 9 - comando	Ingresso / uscita	LSCT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
653	Ingresso 9 - regolazione luce relativa	Ingresso / uscita	LSCT	[3.7] DPT_Control_Dimming	4 bit
654	Ingresso 9 - trasduttore di valore 8 bit	Uscita	L-CT	[5] 5.xxx	1 byte
655	Ingresso 9 - trasduttore di valore temperatura	Uscita	L-CT	[9.1] DPT_Value_Temp	2 byte

N°	Testo	Funzione	Flag	Tipo DPT	Dimensioni
656	Ingresso 9 - trasduttore di valore luminosità	Uscita	L-CT	[9.4] DPT_Value_Lux	2 byte
657	Ingresso 9 - scenario	Uscita	L-CT	[18.1] DPT_SceneControl	1 byte
658	Ingresso 9 - oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
660	Ingresso 10 - tempo prolungato	Ingresso / uscita	LSCT	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
661	Ingresso 10 - tempo breve	Uscita	L-CT	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
662	Ingresso 10 - comando	Ingresso / uscita	LSCT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
663	Ingresso 10 - regolazione luce relativa	Ingresso / uscita	LSCT	[3.7] DPT_Control_Dimming	4 bit
664	Ingresso 10 - trasduttore di valore 8 bit	Uscita	L-CT	[5] 5.xxx	1 byte
665	Ingresso 10 - trasduttore di valore temperatura	Uscita	L-CT	[9.1] DPT_Value_Temp	2 byte
666	Ingresso 10 - trasduttore di valore luminosità	Uscita	L-CT	[9.4] DPT_Value_Lux	2 byte
667	Ingresso 10 - scenario	Uscita	L-CT	[18.1] DPT_SceneControl	1 byte
668	Ingresso 10 - oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
700	Canale D - stato automatico o manuale	Uscita	L-CT	[1] 1.xxx	1 bit
701	Canale D - tempo prol. pos. schermatura man.	Ingresso	LSC-	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
702	Canale D - tempo prol. posizione chiusa man.	Ingresso	LSC-	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
703	Canale D - tempo breve man.	Ingresso	LSC-	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
704	Canale D - posizione corsa man.	Ingresso	LSC-	[5.1] DPT_Scaling	1 byte
705	Canale D - posizione lamelle man.	Ingresso	LSC-	[5.1] DPT_Scaling	1 byte
706	Canale D - ricerca pos. schermatura man.	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
707	Canale D - ricerca posizione chiusa man.	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
708	Canale D - tempo prol. pos. schermatura aut.	Ingresso	LSC-	[1.8] DPT_UpDown	1 bit

N°	Testo	Funzione	Flag	Tipo DPT	Dimensioni
709	Canale D - tempo prol. posizione chiusa aut.	Ingresso	LSC-	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
710	Canale D - tempo breve aut.	Ingresso	LSC-	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
711	Canale D - posizione corsa aut.	Ingresso	LSC-	[5.1] DPT_Scaling	1 byte
712	Canale D - posizione lamelle aut.	Ingresso	LSC-	[5.1] DPT_Scaling	1 byte
713	Canale D - ricerca pos. schermatura aut.	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
714	Canale D - ricerca posizione chiusa aut.	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
715	Canale D - ricerca memoria posizione aut.	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
716	Canale D - oggetto apprend. memoria pos. aut.	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
717	Canale D - cambio da manuale ad automatico	Ingresso	LSC-	[1] 1.xxx	1 bit
718	Canale D - oggetto di blocco aut.	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
719	Canale D - posizione corsa attuale	Uscita	L-CT	[5.1] DPT_Scaling	1 byte
720	Canale D - posizione lamelle attuale	Uscita	L-CT	[5.1] DPT_Scaling	1 byte
721	Canale D - oggetto di stato	Uscita	L-CT	[1] 1.xxx	1 bit
722	Canale D - richiamo / salvataggio scenari	Ingresso	LSC-	[18.1] DPT_SceneControl	1 byte
723	Canale D - oggetto di blocco temp. esterna	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
724	Canale D - valore mis. blocco temp. esterna	Ingresso	LSC-	[9.1] DPT_Value_Temp	2 byte
725	Canale D - stato blocco temp. esterna	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
726	Canale D - oggetto crepuscolo	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
727	Canale D - valore di misura crepuscolo	Ingresso	LSC-	[9.4] DPT_Value_Lux	2 byte
728	Canale D - stato crepuscolo	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
729	Canale D - gestione orario	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
730	Canale D - oggetto abilitazione temp. interna	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
731	Canale D - valore mis. abilitazione temp. interna	Ingresso	LSC-	[9.1] DPT_Value_Temp	2 byte

N°	Testo	Funzione	Flag	Tipo DPT	Dimensioni
732	Canale D - valore nom. abilitazione temp. interna	Ingresso	LSC-	[9.1] DPT_Value_Temp	2 byte
733	Canale D - stato abilitazione temp. interna	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
734	Canale D - oggetto schermatura	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
735	Canale D - valore mis. 1 luminosità schermatura	Ingresso	LSC-	[9.4] DPT_Value_Lux	2 byte
736	Canale D - valore mis. 2 luminosità schermatura	Ingresso	LSC-	[9.4] DPT_Value_Lux	2 byte
737	Canale D - valore mis. 3 luminosità schermatura	Ingresso	LSC-	[9.4] DPT_Value_Lux	2 byte
738	Canale D - valore limite schermatura	Ingresso / uscita	LSCT	[9.4] DPT_Value_Lux	2 byte
739	Canale D - valore limite schermatura 1 = + 0 = -	Ingresso	LSC-	[1] 1.xxx	1 bit
740	Canale D - valore limite schermatura +	Ingresso	LSC-	[1] 1.xxx	1 bit
741	Canale D - valore limite schermatura -	Ingresso	LSC-	[1] 1.xxx	1 bit
742	Canale D - stato schermatura	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
743	Canale D - oggetto apprend. pos. schermatura	Ingresso	LSC-	[1] 1.xxx	1 bit
744	Canale D - azimuth	Ingresso	LSC-	[9] 9.xxx	2 byte
745	Canale D - elevazione	Ingresso	LSC-	[9] 9.xxx	2 byte
761	Canale D - posizione zero raggiunta	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
762	Canale D - sensore posizione zero disturbato	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
763	Canale D - stato posizione zero master	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
764	Canale D - comando posizione zero master	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
765	Canale D - stato posizione zero slave	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
766	Canale D - stato posizione zero master	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
767	Canale D - comando posizione zero master	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
768	Canale D - stato posizione zero slave	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit

N°	Testo	Funzione	Flag	Tipo DPT	Dimensioni
771	Canale D - blocco 1 - oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
772	Canale D - blocco 1 - oggetto di blocco vento	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
773	Canale D - blocco 1 - valore mis. blocco vento	Ingresso	LSC-	[9.5] DPT_Value_Wsp	2 byte
774	Canale D - blocco 1 - stato blocco vento	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
775	Canale D - blocco 1 - oggetto di blocco pioggia	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
776	Canale D - blocco 2 - oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
777	Canale D - blocco 2 - oggetto di blocco vento	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
778	Canale D - blocco 2 - valore mis. blocco vento	Ingresso	LSC-	[9.5] DPT_Value_Wsp	2 byte
779	Canale D - blocco 2 - stato blocco vento	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
780	Canale D - blocco 2 - oggetto di blocco pioggia	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
781	Canale D - blocco 3 - oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
782	Canale D - blocco 3 - oggetto di blocco vento	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
783	Canale D - blocco 3 - valore mis. blocco vento	Ingresso	LSC-	[9.5] DPT_Value_Wsp	2 byte
784	Canale D - blocco 3 - stato blocco vento	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
785	Canale D - blocco 3 - oggetto di blocco pioggia	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
786	Canale D - blocco 4 - oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
787	Canale D - blocco 4 - oggetto di blocco vento	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
788	Canale D - blocco 4 - valore mis. blocco vento	Ingresso	LSC-	[9.5] DPT_Value_Wsp	2 byte
789	Canale D - blocco 4 - stato blocco vento	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
790	Canale D - blocco 4 - oggetto di blocco pioggia	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
791	Canale D - blocco 5 - oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit

N°	Testo	Funzione	Flag	Tipo DPT	Dimensioni
792	Canale D - blocco 5 - oggetto di blocco vento	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
793	Canale D - blocco 5 - valore mis. blocco vento	Ingresso	LSC-	[9.5] DPT_Value_Wsp	2 byte
794	Canale D - blocco 5 - stato blocco vento	Uscita	L-CT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
795	Canale D - blocco 5 - oggetto di blocco pioggia	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
796	Canale D - limitazione tempo breve	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
849	Canale D - oggetto di blocco comando locale	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
850	Ingresso 11 - tempo prolungato	Ingresso / uscita	LSCT	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
851	Ingresso 11 - tempo breve	Uscita	L-CT	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
852	Ingresso 11 - comando	Ingresso / uscita	LSCT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
853	Ingresso 11 - regolazione luce relativa	Ingresso / uscita	LSCT	[3.7] DPT_Control_Dimming	4 bit
854	Ingresso 11 - trasduttore di valore 8 bit	Uscita	L-CT	[5] 5.xxx	1 byte
855	Ingresso 11 - trasduttore di valore temperatura	Uscita	L-CT	[9.1] DPT_Value_Temp	2 byte
856	Ingresso 11 - trasduttore di valore luminosità	Uscita	L-CT	[9.4] DPT_Value_Lux	2 byte
857	Ingresso 11 - scenario	Uscita	L-CT	[18.1] DPT_SceneControl	1 byte
858	Ingresso 11 - oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit
860	Ingresso 12 - tempo prolungato	Ingresso / uscita	LSCT	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
861	Ingresso 12 - tempo breve	Uscita	L-CT	[1.8] DPT_UpDown	1 bit
862	Ingresso 12 - comando	Ingresso / uscita	LSCT	[1.1] DPT_Switch	1 bit
863	Ingresso 12 - regolazione luce relativa	Ingresso / uscita	LSCT	[3.7] DPT_Control_Dimming	4 bit
864	Ingresso 12 - trasduttore di valore 8 bit	Uscita	L-CT	[5] 5.xxx	1 byte
865	Ingresso 12 - trasduttore di valore temperatura	Uscita	L-CT	[9.1] DPT_Value_Temp	2 byte

N°	Testo	Funzione	Flag	Tipo DPT	Dimensioni
866	Ingresso 12 - trasduttore di valore luminosità	Uscita	L-CT	[9.4] DPT_Value_Lux	2 byte
867	Ingresso 12 - scenario	Uscita	L-CT	[18.1] DPT_SceneControl	1 byte
868	Ingresso 12 - oggetto di blocco	Ingresso	LSC-	[1.1] DPT_Switch	1 bit

5. Impostazione dei parametri

Le impostazioni predefinite sono contrassegnate con una sottolineatura

5.1. Impostazioni generali

Impostare prima da questa maschera i parametri generali per la comunicazione sul bus (velocità telegramma, ritardo trasmissione). Per la programmazione degli scenari è inoltre possibile definire se si desidera trasmettere al bus tutte le impostazioni o se la trasmissione deve essere limitata solo alle impostazioni modificate.

Velocità massima del telegramma	<u>1</u> • 2 • <u>5</u> • 10 • 20 <u>telegrammi al secondo</u>
Ritardo trasmissione valori limite al ritorno della tensione	<u>5 s</u> ... 2 h
Ritardo di trasmissione delle uscite di comando e di stato al ritorno della tensione	<u>5 s</u> ... 2 h
Con l'utilizzo degli scenari:	
Acquisire con programmazione	<u>tutti i parametri</u> • solo parametri modificati

5.1.1. Comando locale

I tasti Su/Giù dell'apparecchio sono assegnati ai canali A-D. Per inibire il comando manuale possono essere impostati gli oggetti di blocco per le coppie dei tasti (oggetti di comunicazione "canale X oggetto di blocco comando locale").

Tasto locale canale A Utilizzare oggetto di blocco	<u>No</u> • Sì
Tasto locale canale B Utilizzare oggetto di blocco	<u>No</u> • Sì
Tasto locale canale C Utilizzare oggetto di blocco	<u>No</u> • Sì
Tasto locale canale D Utilizzare oggetto di blocco	<u>No</u> • Sì

Nota: Con l'utilizzo degli intervalli di monitoraggio o dei limiti del raggio d'azione, in assenza di tensione del bus non è possibile nessun comando con tasti locali.

5.2. Ingressi

Impostare da qui i parametri per gli ingressi 1, 2, 3 e 4. Gli altro ingressi 3 per il comando degli apparecchi sono di norma previsti sulle uscite (canale A-D) e verranno pertanto parametrizzati direttamente durante l'impostazione dei canali di uscita (vedi *Ingressi per i pulsanti*, pagina 47 o *Sezione generale*, pagina 49).

Opzioni di configurazione dei singoli ingressi:

Ingresso 1 • Tasto bus

- Ingresso 2 • Tasto bus
- Ingresso 3 • Tasto bus
- Ingresso 4 • Tasto bus
- Ingresso 5 • Tasto attuatore per il canale di uscita A
 - Tasto bus
 - Negli azionamenti anche sensore pos.zero
- Ingresso 6 • Tasto attuatore per il canale di uscita A
 - Tasto bus
- Ingresso 7 • Tasto attuatore per il canale di uscita B
 - Tasto bus
 - Negli azionamenti anche sensore pos.zero
- Ingresso 8 • Tasto attuatore per il canale di uscita B
 - Tasto bus
- Ingresso 9 • Tasto attuatore per il canale di uscita C
 - Tasto bus
 - Negli azionamenti anche sensore pos.zero
- Ingresso 10 • Tasto attuatore per il canale di uscita C
 - Tasto bus
- Ingresso 11 • Tasto attuatore per il canale di uscita D
 - Tasto bus
 - Negli azionamenti anche sensore pos.zero
- Ingresso 12 • Tasto attuatore per il canale di uscita D
 - Tasto bus

Modo operativo	
Utilizzare ingresso 1	<u>No</u> • come tasto bus
Utilizzare ingresso 2	<u>No</u> • come tasto bus
Utilizzare ingresso 3	<u>No</u> • come tasto bus
Utilizzare ingresso 4	<u>No</u> • come tasto bus
Utilizzare ingresso 5 e 6	vedi Parametrizzazione canale A - Ingressi per i pulsanti
Utilizzare ingresso 7 e 8	vedi Parametrizzazione canale B - Ingressi per i pulsanti
Utilizzare ingresso 9 e 10	vedi Parametrizzazione canale C - Ingressi per i pulsanti
Utilizzare ingresso 11 e 12	vedi Parametrizzazione canale D - Ingressi per i pulsanti

Ingresso come tasto bus

Se un ingresso viene utilizzato come tasto bus libero, la trasmissione al bus si avrà all'attivazione del valore precedentemente impostato. Il file di programma dell'attuatore contiene vari parametri per le funzioni bus frequentemente utilizzate. Gli ingressi possono essere semplicemente configurati come interruttori, comandi dell'automatismo o dimmer, per l'invio dei valori e per il richiamo scenari.

Funzione bus	<ul style="list-style-type: none"> • <u>Interruttore</u> • Commutatore • Veneziane • Persiane avvolgibili • Tende da sole • Finestre • Dimmer (regolatore di luce) • Encoder a 8 bit • Encoder temperatura • Encoder luminosità • Scenari
--------------	--

Ingresso come interruttore:

Se all'ingresso viene associato un tasto con la funzione di commutazione, scegliere la funzione bus "Interruttore" e definire il valore da inviare alla pressione/rilascio del tasto e le relative condizioni di invio.

Funzione	Interruttore
Comando alla pressione del tasto	<ul style="list-style-type: none"> • inviare 0 • inviare 1 • <u>non inviare telegramma</u>
Comando al rilascio del tasto	<ul style="list-style-type: none"> • inviare 0 • inviare 1 • <u>non inviare telegramma</u>
Inviare valore	<ul style="list-style-type: none"> • <u>con modifica</u> • con modifica su 1 • con modifica su 0 • con modifica e ciclicamente • con modifica su 1 e ciclicamente • con modifica su 0 e ciclicamente
Ciclo (con l'invio periodico)	5 s • 10 s • 30 s • 1 min • 2 min • 5 min • 10 min • 20 min • 30 min • 1 h • 2 h

L'ingresso può essere inibito con un oggetto di blocco. Impostare cosa si vuole trasmettere al bus all'attivazione/disattivazione del blocco.

Con blocco attivo non si avrà *nessun* invio periodico.

Utilizzare oggetto di blocco	No • Si
con attivazione del blocco singolarmente	<ul style="list-style-type: none"> • inviare 0 • <u>inviare 1</u> • non inviare telegramma
con disattivazione del blocco singolarmente	<ul style="list-style-type: none"> • <u>inviare 0</u> • inviare 1 • non inviare telegramma • trasmettere lo stato corrente

Ingresso come commutatore:

Se all'ingresso viene associato un tasto con la funzione di commutazione, scegliere la funzione bus "Commutatore" e definire il valore da inviare alla pressione ed al rilascio del tasto e le relative condizioni di invio.

Funzione	Commutatore
Comando alla pressione del tasto	<ul style="list-style-type: none"> • <u>Commutare</u> • non inviare telegramma
Comando al rilascio del tasto	<ul style="list-style-type: none"> • <u>Commutare</u> • <u>non inviare telegramma</u>

L'ingresso può essere inibito con un oggetto di blocco. Con blocco attivo non si avrà *nessuna comunicazione sul bus*.

Utilizzare oggetto di blocco	<u>No</u> • Sì
------------------------------	----------------

Ingresso per il comando delle veneziane, persiane avvolgibili, tende da sole o finestre:

In caso di utilizzo di un ingresso per il comando di un'automatismo mediante il bus, scegliere la funzione bus "Veneziane", "Tende da sole", "Persiane avvolgibili" o "Finestre" e definire la funzione dei pulsanti e la modalità di controllo.

Funzione	Veneziane / Persiane avvolgibili / Tende da sole / Finestre	
Funzione dei pulsanti	<u>Su</u> • Giù <u>Su</u> • Giù • Su/Giù <u>Retratta</u> • Estesa • Retratta/Estesa <u>Apertura</u> • Chiusura • Apertura/Chiusura	(Veneziane) (Persiane avvolgibili) (Tende da sole) (Finestre)
Modalità di controllo*	<ul style="list-style-type: none"> • <u>Standard</u> • Standard invertito • Modalità Comfort • Dispositivo "uomo morto" 	

*Per maggiori dettagli sulle opzioni d'impostazione delle singole modalità di controllo consultare il Capitolo *Modalità di controllo per i comandi dell'automatismo*, pagina 49 nella sezione generale.

L'ingresso può essere inibito con un oggetto di blocco. Con blocco attivo non si avrà *nessuna comunicazione sul bus*.

Utilizzare oggetto di blocco	<u>No</u> • Sì
------------------------------	----------------

Ingresso come dimmer:

Se l'ingresso viene utilizzato come dimmer, scegliere la funzione bus "Dimmer" e definire la funzione dei pulsanti, l'intervallo di tempo (accensione/dimmerazione) ed eventualmente anche l'intervallo di ripetibilità nella pressione lunga del tasto.

Funzione	Dimmer (regolatore di luce)
Funzione dei pulsanti	<u>aumentare la luce</u> • attenuare la luce • aumentare la luce / attenuare la luce
Intervallo tra l'accensione e dimmerazione (in 0,1 s)	1...50; <u>5</u>
Ripetizione del comando di dimmerazione	<u>no</u> • sì
Ripetizione del comando di dimmerazione con la pressione lunga del tasto (con ripetizione del comando di dimmerazione)	ogni 0,1 s... • ogni 2 s; <u>ogni 0,1 s</u>
Dimmerare di (con ripetizione del comando di dimmerazione)	1,50% • 3% • <u>6%</u> • 12,50% • 25% • 50%

L'ingresso può essere inibito con un oggetto di blocco. Con blocco attivo non si avrà *nessuna comunicazione sul bus*.

Utilizzare oggetto di blocco	<u>No</u> • Sì
------------------------------	----------------

Ingresso come encoder a 8 bit:

Se l'ingresso viene utilizzato come encoder a 8 bit, scegliere la funzione bus "Encoder a 8 bit" e definire il valore da trasmettere.

Funzione	Encoder a 8 bit
Valore	<u>0</u> ...255

L'ingresso può essere inibito con un oggetto di blocco. Con blocco attivo non si avrà *nessuna comunicazione sul bus*.

Utilizzare oggetto di blocco	<u>No</u> • Sì
------------------------------	----------------

Ingresso come encoder temperatura:

Se l'ingresso viene utilizzato come encoder temperatura, scegliere la funzione bus "Encoder temperatura" e definire dalla gamma -30°C e +80°C il valore da trasmettere. Mediante l'invio di un valore di temperatura potrà essere modificato ad es. il valore predefinito del controllo della temperatura.

Funzione	Encoder temperatura
Temperatura in 0,1°C	-300...800; <u>200</u>

L'ingresso può essere inibito con un oggetto di blocco. Con blocco attivo non si avrà *nessuna comunicazione sul bus*.

Utilizzare oggetto di blocco	<u>No</u> • Sì
------------------------------	----------------

Ingresso come encoder luminosità:

Se l'ingresso deve essere utilizzato come encoder luminosità (ad es. il valore limite di un sensore solare), scegliere la funzione bus "Encoder luminosità" e definire il valore da trasmettere.

Funzione	Encoder luminosità
Luminosità in kLux	0...100; <u>20</u>

L'ingresso può essere inibito con un oggetto di blocco. Con blocco attivo non si avrà *nessuna comunicazione sul bus*.

Utilizzare oggetto di blocco	<u>No</u> • Sì
------------------------------	----------------

Ingresso per il comando scenari:

In caso di richiamo e salvataggio degli scenari mediante l'ingresso, scegliere la funzione bus "Scenari" e definire il salvataggio, il tempo che intercorre (richiamo/salvataggio) ed il numero degli scenari.

Funzione	Scenari
Utilizzo del tasto	• <u>senza salvataggio</u> • con salvataggio
Tempo tra il richiamo ed il salvataggio in 0,1 secondi (solo se è stata selezionata l'opzione "con salvataggio")	1...50; <u>10</u>
Scenario n.	<u>0</u> ...127

L'ingresso può essere inibito con un oggetto di blocco. Con blocco attivo non si avrà *nessuna comunicazione sul bus*.

Utilizzare oggetto di blocco	<u>No</u> • Sì
------------------------------	----------------

5.3. Uscite

- Specifiche generali per il comando collegato (vedi *Impostazioni dei canali*, pagina 33)
- Funzioni di controllo: limitazione del raggio d'azione, blocco, tipo automatismo (vedi *Controllo*, pagina 35)
- Funzioni automatiche: l'automatismo è impostabile internamente o esternamente (vedi *Funzioni automatiche – interno per schermature*, pagina 42)
- Scenari: Posizioni di corsa (vedi *Scenari*, pagina 46)
- Ingressi per i pulsanti: Configurazione come tasto attuatore, tasto bus oppure per il sensore pos.zero (vedi *Ingressi per i pulsanti*, pagina 47)

5.3.1. Impostazioni dei canali

Impostare prima da qui le specifiche generali per il comando.

Tempo di scorrimento:

Il tempo di scorrimento tra le posizioni di finecorsa è la base per il raggiungimento delle posizioni intermedie (ad es. limiti del raggio d'azione e scenari). Il tempo di scorrimento può essere immesso numericamente (in secondi).

Tempo di scorr. SU in s	1 ... 320; <u>65</u>
Tempo di scorr. GIÙ in s	1 ... 320; <u>60</u>

Impostazione graduale lamelle:

Dall'intervallo tra i passi x numero dei passi si ricava il tempo di inversione delle lamelle.

Intervallo tra i passi in 10 ms	1 ... 100; <u>20</u>
Numero dei passi lamelle	1 ... 255; <u>5</u>

Se il comando corsa con intervallo corto per le veneziane (comando passo-passo) deve essere utilizzato solo per la regolazione delle lamelle e non per il posizionamento della schermatura, il parametro seguente è impostato su "Sì".

Consentire comandi passo-passo solo per la regolazione delle lamelle	<u>no</u> • sì
--	----------------

Intervallo di pausa:

Gli intervalli di pausa necessari per l'inversione di direzione del comando, devono essere impostati secondo le specifiche del costruttore del motore.

Intervallo di pausa per l'inversione di direzione in 0,1 s	5 ... 100; <u>10</u>
--	----------------------

Corsa di riferimento:

Il tempo di scorrimento e posizione zero verranno riadattati con il raggiungimento periodico di entrambe le posizioni di finecorsa. Questa operazione è di particolare importanza per la rilevazione automatica del tempo di scorrimento. Qui viene impostato dopo quanti movimenti di traslazione si vuole eseguire la corsa di riferimento prima della corsa di posizionamento. La corsa di riferimento avviene sempre verso la posizione sicura (risalita delle schermature, chiusura delle finestre).

Eseguire la corsa di riferimento	<u>no</u> • sì
Eseguire la corsa di riferimento con oltre movimentazioni prima della corsa di posiz.auto	<u>sì</u> 1 ... 255; <u>10</u>

Status Object e posizione di comando:

Status Object e la posizione corrente, potranno essere trasmessi al bus. Trasmettendo il valore 1 il Status Object indica che è stata abbandonata la posizione retratta/chiusa, predisponendosi ad es. al monitoraggio delle finestre.

Il ritardo impostabile per la trasmissione della posizione esatta del comando, previene

l'eventuale blocco del bus dovuto ad una quantità eccessiva di pacchetti dati in caso di corse prolungate.

Utilizzare Status Object	<u>no</u> • sì
Inviare la posizione di comando in seguito alla modifica	<u>no</u> • sì
Ritardo di trasmissione della posizione in 0,1 s (solo con l'invio della posizione di comando in seguito alla modifica)	0...50; <u>10</u>
Inviare la posizione di comando ciclico (solo per inviare)	<u>no</u> • 5 s • 10 s • ... • 2 h

Scenari:

Da qui verrà attivato il menu scenari per il presente canale di uscita.

Utilizzare scenari	<u>no</u> • sì
--------------------	----------------

Vedi *Scenari*, pagina 46.

5.3.1.1. Controllo

Impostare da qui l'azione dei comandi.

Limiti del raggio d'azione:

I limiti del raggio d'azione vengono impiegati per prevenire l'eventuale collisione di due dispositivi (ad es. di una tenda da sole con la finestra in apertura).

Uno dei due comandi verrà ritenuto prioritario e parametrizzato come Master, mentre l'altro come Slave. Grazie al sensore della posizione zero per entrambi gli attuatori viene rilevato lo stato proprio nonché quello dell'altro attuatore. Tale stato indicato può essere "nella posizione sicura" o "nella posizione non sicura". La posizione sicura è raggiunta, se il comando si porta in un'area senza rischi di collisione (in caso di una tenda da sole potrebbe ad es. trattarsi

della estensione compresa tra lo 0 ed il 30 %). Per indicare la posizione sicura del comando, agli ingressi dell'attuatore potrà essere collegato un sensore della posizione zero (ad es. interruttore di fine corsa o fotocellula) (deve essere impostato nell'esempio, se la tenda da sole è usata come slave il 30% può essere aperto, in posizione 31% deve essere montato) oppure l'attuatore riceverà l'indicazione del rispettivo sensore della posizione zero mediante il bus (vedi grafici riportati nel Capitolo *Opzioni di collegamento per il sensore della posizione zero* nella sezione generale).

Prima dell'azione stessa del comando dell'attuatore Master, l'attuatore Slave riceverà l'istruzione per portare il suo comando in una posizione sicura. Il comando Slave manterrà quindi la posizione sicura oppure, in caso contrario, si porterà in tale posizione.

Grazie all'oggetto di comunicazione "Stato pos. zero Slave", l'attuatore Master è in grado di riconoscere se il comando collegato all'attuatore Slave è già in una posizione sicura (azione immediata del Master) oppure no (attesa). Solo una volta ricevuta la segnalazione sulla posizione sicura del comando Slave, l'attuatore Master esce con il suo comando dalla propria posizione sicura.

Esempio:

La ventilazione tramite finestra è ritenuta prioritaria rispetto alla schermatura con tenda da sole. La finestra verrà pertanto parametrizzata come Master, mentre la tenda da sole come Slave. Entrambi dispongono di un sensore della posizione zero, che fornisce l'indicazione sulla posizione sicura o meno del comando.

A questo punto la tenda da sole verrà estesa e la finestra verrà aperta. La finestra riconosce lo stato della tenda da sole ("posizione non sicura"), trasmettendo il comando Master alla tenda stessa per la sua ulteriore risalita. Si avrà il relativo riscontro dal sensore della posizione zero della schermatura, quando la tenda da sole raggiunge la posizione sicura. Solo a quel punto verrà aperta la finestra.



Le posizioni di Master e Slave vengono regolarmente invertite ("sicura" o "non sicura"). La frequenza della richiesta dell'informazione è impostabile nell'intervallo di monitoraggio. La durata qui selezionata dovrebbe essere inferiore al tempo necessario al comando monitorato, per portarsi dalla soglia dell'area sicura (ultima posizione sicura segnalata) in una posizione a rischio di collisione.

In caso di mancata ricezione dello Status Object Master/Slave o dell'oggetto pos. zero, così come in assenza di tensione di bus o in presenza di un messaggio d'errore dal sensore della posizione zero (valido per la parametrizzazione come Master e Slave), l'attuatore si porterà nella posizione sicura.

Senza la limitazione del raggio d'azione:

Utilizzare la limitazione del raggio d'azione	no
Azione in caso di mancanza di tensione di bus	<ul style="list-style-type: none"> • <u>Nessuna azione</u> • Stop • Comando Su • Comando Giù1 • Comando Giù2
Azione al ritorno della tensione di bus ed in seguito alla programmazione	<ul style="list-style-type: none"> • <u>Nessuna azione</u> • Comando Su • Comando Giù1 • Comando Giù2

Con la limitazione del raggio d'azione:

Impostare, se il sensore della posizione zero del comando è collegato direttamente all'attuatore (canale di ingresso) o se si avrà la ricezione della posizione zero dal bus (oggetto di comunicazione).

Utilizzare la limitazione del raggio d'azione	sì
Sensore pos.zero collegato come	<ul style="list-style-type: none"> • <u>Oggetto di comunicazione</u> • Canale di ingresso
Attuatore è	<u>Master</u> • Slave

Attuatore come Master:

Attuatore è	Master
Ritrasmissione per comandi Master in s	1 ... 255; <u>10</u>
Intervallo di monitoraggio per oggetto Slave Status (e pos.zero) in s	1 ... 255; <u>10</u>

Attuatore come Slave:

Attuatore è	Slave
Ritrasmissione per comandi Slave in s	1 ... 255; <u>10</u>
Intervallo di monitoraggio per oggetto Master Status (e pos.zero) in s	1 ... 255; <u>10</u>
Posizione di corsa per Slave in % con Ingresso "Comando pos. zero Master" = 1	<u>0</u> ... 100

Direzione della corsa di riferimento:

Per le limitazioni di zona corsa, è definita la direzione della corsa di riferimento (posizione sicura). Senza limitazione di zona corsa, è possibile impostare la direzione.

Direzione della corsa di riferimento	in posizione sicura
--------------------------------------	---------------------

Oggetti di blocco:

Il canale di uscita potrebbe essere inibito in caso di pioggia, vento od altri eventi. Il funzionamento manuale non è a tal punto possibile. I blocchi ed il monitoraggio verranno prima configurati da qui. Per l'impostazione dei singoli blocchi appariranno poi le rispettive voci del menu "Blocco X" (vedi Capitolo *Blocco – Oggetti di blocco*, pagina 39, *Blocco – blocco vento*, pagina 40 e *Blocco – blocco pioggia*, pagina 41).

La priorità degli oggetti di blocco corrisponde all'ordine riportato (il blocco 1 ha la priorità più alta, mentre il blocco 5 quella più bassa).

Utilizzare il blocco 1 (priorità alta)	<ul style="list-style-type: none"> • <u>no</u> • sì, come oggetto di blocco • sì, come blocco vento • sì, come blocco pioggia
Utilizzare il blocco 2	<ul style="list-style-type: none"> • <u>no</u> • sì, come oggetto di blocco • sì, come blocco vento • sì, come blocco pioggia
Utilizzare il blocco 3	<ul style="list-style-type: none"> • <u>no</u> • sì, come oggetto di blocco • sì, come blocco vento • sì, come blocco pioggia
Utilizzare il blocco 4	<ul style="list-style-type: none"> • <u>no</u> • sì, come oggetto di blocco • sì, come blocco vento • sì, come blocco pioggia

Utilizzare il blocco 5 (priorità bassa)	<ul style="list-style-type: none"> • <u>no</u> • sì, come oggetto di blocco • sì, come blocco vento • sì, come blocco pioggia
Utilizzare il monitoraggio degli oggetti di blocco	<u>No</u> • Sì
Intervallo di monitoraggio per oggetti di blocco <i>(solo con utilizzo di monitoraggio degli oggetti di blocco)</i>	5s... • 2 h; <u>5 min</u>
Azione con mancata ricezione di un oggetto di blocco <i>(solo con utilizzo di monitoraggio degli oggetti di blocco)</i>	<ul style="list-style-type: none"> • Stop • Comando Su • Comando Giù

Limite di breve durata:

Per i limiti di breve durata attivi, sono possibili solo comandi corsa manuali con intervallo corto. Se è attivata anche la funzione "Consentire i comandi di passo-passo solo per la regolazione delle lamelle" (vedi *Impostazioni dei canali*, pagina 33) possono essere spostate manualmente solo le lamelle, non più la posizione di corsa della veneziana. La limitazione è attiva con valore oggetto 1.

Utilizzare il limite di breve durata	<u>no</u> • sì
Valore dell'oggetto prima del 1° ripristino della comunicazione e della tensione del bus <i>(se viene utilizzato il limite di breve durata)</i>	<u>0</u> • 1

Reset automatismi:

Con il comando manuale l'automatismo del comando verrà disattivato. Da qui viene impostato quando riattivare l'automatismo.

Manu commuta in Auto in seguito a	<ul style="list-style-type: none"> • <u>Scadenza del tempo di attesa</u> • Ricezione di un oggetto • Scadenza del tempo di attesa o ricezione di un oggetto
Tempo di attesa in min <i>(se è stata selezionata l'opzione "Scadenza del tempo di attesa")</i>	1...255; <u>20</u>
Commutazione in Auto con il valore oggetto <i>(se è stata selezionata l'opzione "Ricezione di un oggetto")</i>	0 • <u>1</u> • 0 oppure 1

Oggetto di blocco auto:

Con l'oggetto di blocco auto è possibile disabilitare brevemente l'automatismo (ad es. in presenza o durante gli interventi nelle sale conferenza).

Da qui viene inoltre preimpostata la modalità del canale al ritorno della tensione, ad es. dopo la mancanza di rete. La modalità (Manu o Auto) verrà trasmessa al bus come Status Object.

Utilizzare l'oggetto di blocco automatico	<u>no</u> • sì
Modo operativo al ritorno della tensione	• <u>Automatico</u> • Manuale
Status Object trasmette	• <u>1 nell'automatico</u> <u>0 nel manuale</u> • 0 nell'automatico 1 nel manuale
Ritardo trasmissione uscita di stato Auto o Manu in 0,1 s	<u>0</u> ...50

Tipo di automatismo:

L'automatismo del comando collegato è impostabile esternamente, tuttavia tutte le impostazioni possono essere configurate anche internamente. Selezionato "Automatismo interno" verrà visualizzato la rispettiva voce di menu "Automatismo" (vedi Capitolo *Funzioni automatiche – interno per schermature*, pagina 42 o *Scenari*, pagina 46).

Tipo automatismo	<u>automatismo esterno</u> • automatismo interno
------------------	--

Blocco – Oggetti di blocco

La voce di menu appare solo se nel "Controllo" è stato configurato un blocco con oggetto di blocco. Qui vengono definite le azioni con il valore oggetto 1 e 0. Con gli oggetti di blocco liberi può essere configurato ad es. lo scenario di allarme d'incendio (creazione dei percorsi di evacuazione mediante la risalita delle schermature, evacuazione dei fumi tramite finestra). Un oggetto di blocco permette inoltre di prevenire eventuali chiusure fuori in terrazzo (il contatto finestra aperto della porta del terrazzo blocca la veneziana davanti alla porta).

Descrizione	Blocco 1 ... 5 [testo libero]
Con il valore dell'oggetto di blocco = 1	• Nessuna azione • Stop • <u>Comando Su</u> • Comando Giù1 • Comando Giù2 • Raggiungere posizione intermedia • Raggiungere posizione delle lamelle
<i>Posizione in % (solo se con il blocco viene raggiunta una posizione)</i>	<u>0</u> ...100
<i>Posizione in % (solo se per le veneziane con il blocco viene raggiunta una posizione)</i>	<u>0</u> ...100
Con il valore dell'oggetto di blocco = 0	

Nel regime manuale prima ed in seguito al blocco	<ul style="list-style-type: none"> • <u>Nessuna azione</u> • Portarsi in ultima posizione
Nel regime automatico in seguito al blocco	seguire automazione
Valore dell'oggetto prima della 1° comunicazione e al ritorno della tensione di bus	0... <u>1</u>

Blocco – blocco vento

La voce del menu apparirà solo se nel "Controllo" è stato configurato il blocco vento. L'oggetto d'ingresso "blocco vento" verrà associato all'oggetto d'uscita di un sensore vento. L'ingresso potrà essere sia un oggetto a 1 bit (inferiore o superiore ad un valore limite) che un oggetto a 16 bit (valore misurato).

Descrizione	blocco vento [testo libero]
Tipo oggetto ingresso	a <u>1 bit</u> • a 16 bit

Oggetto d'ingresso a 1 bit:

Tipo oggetto ingresso	a 1 bit
Con il valore dell'oggetto di blocco = 1	<ul style="list-style-type: none"> • Nessuna azione • Stop • <u>Comando Su</u> • Comando Giù1 • Comando Giù2 • Raggiungere posizione intermedia • Raggiungere posizione delle lamelle
<i>Posizione in % (solo se con il blocco viene raggiunta una posizione)</i>	<u>0</u> ...100
<i>Posizione in % (solo se per le veneziane con il blocco viene raggiunta una posizione)</i>	<u>0</u> ...100
Tempo di attesa in pos.sicura in min dal blocco	1...255; <u>5</u>
Azione dopo il tempo di attesa	
Nel regime manuale prima ed in seguito al blocco	<ul style="list-style-type: none"> • <u>Nessuna azione</u> • Portarsi in ultima posizione
Nel regime automatico in seguito al blocco	Seguire automazione

Oggetto d'ingresso a 16 bit:

Tipo oggetto ingresso	a 16 bit
Bloccare a partire dalla velocità del vento in m/s	2...30; <u>5</u>

Con il blocco attivo	<ul style="list-style-type: none"> • Nessuna azione • Stop • <u>Comando Su</u> • Comando Giù1 • <u>Comando Giù2</u> • Raggiungere posizione intermedia • Raggiungere posizione delle lamelle
Tempo di attesa in pos.sicura in min dal blocco	1...255; <u>5</u>
Azione dopo il tempo di attesa	
Nel regime manuale prima ed in seguito al blocco	<ul style="list-style-type: none"> • <u>Nessuna azione</u> • Portarsi in ultima posizione
Nel regime automatico in seguito al blocco	seguire automazione
Inviare lo stato corrente di blocco	<u>no</u> • sì

Blocco – blocco pioggia

La voce del menu apparirà solo se nel "Controllo" è stato configurato il blocco pioggia. L'oggetto d'ingresso "blocco pioggia" verrà associato all'oggetto d'uscita di un sensore pioggia.

Descrizione	blocco pioggia [testo libero]
Con il valore dell'oggetto di blocco = 1	<ul style="list-style-type: none"> • Nessuna azione • Stop • <u>Comando Su</u> • Comando Giù1 • <u>Comando Giù2</u> • Raggiungere posizione intermedia • Raggiungere posizione delle lamelle
<i>Posizione in % (solo se con il blocco viene raggiunta una posizione)</i>	<u>0</u> ...100
<i>Posizione in % (solo se per le veneziane con il blocco viene raggiunta una posizione)</i>	<u>0</u> ...100
Tempo di attesa in pos.sicura in min dal blocco	1...255; <u>5</u>
Azione dopo il tempo di attesa	
Nel regime manuale prima ed in seguito al blocco	<ul style="list-style-type: none"> • <u>Nessuna azione</u> • Portarsi in ultima posizione
Nel regime automatico in seguito al blocco	Seguire automazione

5.3.1.2. Automatico – esterno

Voce del menu "Automatico - esterno" compare quando in "Comando" è stato selezionato il modo automatico esterno. In questo caso, qui è possibile attivare la memoria posizione per la corsa automatica. La posizione qui impostata può essere sovrascritta attraverso un oggetto di apprendimento. In un momento successivo è possibile richiamare la posizione salvata.

Utilizzare memoria di posizione	<u>no</u> • sì
Specifica di posizione	<ul style="list-style-type: none"> • <u>Posizione di schermatura</u> • Posizione chiusa • Posizione intermedia • Posizione delle lamelle
Posizione in %	<u>0</u> ...100
Utilizzare oggetto di apprendimento per nuova posizione di schermatura	<u>no</u> • sì
<i>Acquisire nella programmazione (se viene utilizzato un oggetto di apprendimento)</i>	<ul style="list-style-type: none"> • <u>tutti i parametri</u> • solo i parametri modificati

5.3.1.3. Funzioni automatiche – interno per schermature

La voce di menu "Automatismi interno" apparirà solo se dal "Controllo" è stata selezionata la funzione automatica interna. Le funzioni automatiche interne riguardano luminosità/posizione del sole, temperatura esterna ed interna, permettono inoltre anche il comando crepuscolare e controllo tempi. Sarà possibile preimpostare o programmare una posizione di schermatura.

Per poter sfruttare appieno le funzioni automatiche per la schermatura, il sistema bus deve disporre dei dati su luminosità/crepuscolo, temperatura esterna ed interna, ora e posizione del sole.

Blocco temperatura esterna:

L'oggetto d'ingresso "blocco temperatura esterna" verrà associato all'oggetto d'uscita di un sensore temperatura. L'oggetto d'ingresso potrà essere sia un oggetto a 1 bit (inferiore o superiore ad un valore limite) che un oggetto a 16 bit (valore misurato).

Utilizzare l'oggetto di blocco automatico	<u>no</u> • sì
Utilizzare l'oggetto di blocco automatico	sì
Tipo oggetto ingresso di temperatura	<u>a 1 bit</u> • a 16 bit

Oggetto d'ingresso a 1 bit:

Tipo oggetto ingresso di temperatura	a 1 bit
--------------------------------------	----------------

La schermatura avrà il consenso a bit 0 e verrà bloccata con bit 1.

Oggetto d'ingresso a 16 bit:

Tipo oggetto ingresso di temperatura	a 16 bit
Valore limite in 0,1°C	-300 ... 800; <u>50</u>
Isteresi in 0,1?	1 ... 100; <u>20</u>
Inviare lo stato corrente di blocco	<u>no</u> • sì

La schermatura avrà il consenso se il valore misurato è superiore al valore limite+isteresi e bloccata con il valore misurato inferiore o pari al valore limite.

Comando orario / crepuscolare:

Il comando orario avviene mediante un oggetto di comunicazione. L'oggetto d'ingresso "comando crepuscolare" verrà associato all'oggetto d'uscita di un sensore luminosità. Per il comando crepuscolare potrà essere utilizzato sia un oggetto a 1 bit (inferiore o superiore ad un valore limite) che un oggetto a 16 bit (valore misurato).

Utilizzare comando orario / crepuscolare	<ul style="list-style-type: none"> • <u>no</u> • solo comando crepuscolare • solo comando orario • entrambi (operazione OR)
--	---

Utilizzare comando orario / crepuscolare	solo comando crepuscolare / entrambi
Tipo oggetto crepuscolare	<u>a 1 bit</u> • a 16 bit

Oggetto d'ingresso a 16 bit:

Tipo oggetto crepuscolare	a 16 bit
Valore limite crepuscolo in lux	1 ... 1000; <u>10</u>
Ritardo di commutazione	1 minuto
Inviare lo stato corrente crepuscolare	<u>no</u> • sì

Attivazione temperatura interna:

L'oggetto d'ingresso "attivazione temperatura interna" verrà associato all'oggetto d'uscita di un sensore temperatura. L'oggetto d'ingresso potrà essere sia un oggetto a 1 bit (inferiore o superiore ad un valore limite) che un oggetto a 16 bit (valore misurato o valore nominale e reale).

Utilizzare attivazione temperatura interna	<u>no</u> • sì
--	----------------

Tipo oggetto ingresso	<u>a 1 bit</u> • a 16 bit • a 16 bit temperatura nominale / reale
-----------------------	---

Oggetto d'ingresso a 16 bit:

Tipo oggetto ingresso	a 16 bit
Valore limite in 0,1°C	-300 ... 800; <u>200</u>
Isteresi in 0,1°C	0 ... 100; <u>20</u>
Inviare lo stato corrente di blocco	<u>no</u> • sì

Oggetto d'ingresso a 16 bit (temperatura nominale / reale):

Nella presente funzione il valore nominale/reale (valore misurato) verrà letto ed utilizzato dall'oggetto a 16 bit.

Tipo oggetto ingresso	A 16 bit temperatura nominale / reale
Valore predefinito (VP) - valore reale (VM) Variazione in 0,1°C	1 ... 100; <u>20</u>
Isteresi in 0,1°C	0 ... 100; <u>20</u>
Inviare lo stato corrente di blocco	<u>no</u> • sì

La schermatura avrà il consenso se il valore misurato è superiore o pari al valore predefinito+variazione e bloccata con il valore misurato inferiore al valore predefinito+variazione-isteresi.

Funzioni automatiche per la schermatura:

L'automazione della schermatura utilizza gli oggetti d'ingresso "Luminosità" e "Posizione del sole" di una stazione meteo. Da qui verrà definita anche la posizione di corsa per la schermatura automatica.

Utilizzare automazione di schermatura	<u>no</u> • sì
---------------------------------------	----------------

Luminosità:

Per il comando in base a luminosità potrà essere utilizzato sia un oggetto a 1 bit (inferiore o superiore ad un valore limite) che uno, due o tre oggetti a 16 bit (valori misurati, ad es. sole ad est, sud, ovest).

Tipo ingresso schermatura	<u>1 x a 1 bit</u> • 1 x a 16 bit • 2 x a 16 bit • 3 x a 16 bit
---------------------------	---

1 x Oggetto d'ingresso a 1 bit:

Impostare i tempi di ritardo per la schermatura (si previene la continua discesa e risalita in caso di intensità luminosa molto variabile).

Tipo ingresso schermatura	1 x a 1 bit
Ritardo salita in min	0 ... 255; <u>12</u>
Ritardo partenza in min	0 ... 30; <u>1</u>

1 x a 16 bit, 2 x a 16 bit oppure 3 x a 16 bit come oggetto d'ingresso:

Il valore limite luminosità può essere impostato mediante il parametro oppure l'oggetto di comunicazione. In caso di diversi valori misurati di luminosità (2 x a 16 bit oppure 3 x a 16 bit), solo il valore max di luminosità verrà confrontato con il valore limite.

Tipo ingresso schermatura	1 x a 16 bit • 2 x a 16 bit • 3 x a 16 bit
Default del valore limite schermatura per	<u>Parametro</u> • Oggetto di comunicazione

Valore limite per parametro:

Impostare il valore limite ed i tempi di ritardo per la schermatura (si previene la continua discesa e risalita in caso di intensità luminosa molto variabile).

Default del valore limite schermatura per	Parametro
Valore limite schermatura in klux	1 ... 100; <u>30</u>
Ritardo salita in min	0 ... 255; <u>12</u>
Ritardo partenza in min	0 ... 30; <u>1</u>
Inviare lo stato corrente di schermatura	<u>No</u> • Sì

Valore limite per oggetto di comunicazione:

Si avrà la ricezione del valore limite, che potrà poi essere modificato (ad es. il tasto per "sensibile" e "insensibile"), mediante l'oggetto di comunicazione. Impostare da qui anche i tempi di ritardo per la schermatura (si previene la continua discesa e risalita in caso di intensità luminosa molto variabile).

Default del valore limite schermatura per	Oggetto di comunicazione
Ultimo valore comunicato deve essere mantenuto	<ul style="list-style-type: none"> • <u>no</u> • al ritorno della tensione • al ritorno della tensione ed • in seguito alla programmazione
Start valore limite in klux valido fino alla 1ª comunicazione	0 ... 100; <u>30</u>
Modalità di modifica del valore limite	<ul style="list-style-type: none"> • <u>Valore assoluto con un oggetto di com.a 16 bit</u> • aumento/diminuzione con un oggetto di com. • Aumento/diminuzione con due ogg.tti di com.
Dimensione passo in klux (solo con "Aumento/diminuzione con un oggetto di com.")	1 ... 5; <u>2</u>
Ritardo salita in min	0 ... 255; <u>12</u>
Ritardo partenza in min	0 ... 30; <u>1</u>
Inviare lo stato corrente di schermatura	<u>no</u> • sì

Posizione del sole:

Monitorare posizione del sole	<u>no</u> • sì
Monitorare posizione del sole	sì
La posizione del sole verrà definita da	<ul style="list-style-type: none"> • <u>Valori discontinui di Azimut ed elevatezza</u> • Angoli di direzione (relat. Azimut/Elevatezza)

Definizione della posizione del sole con i valori:

Immettere la gamma (direzione ed altitudine) desiderata per la posizione del sole, che determinerà l'attivazione della schermatura.

La posizione del sole verrà definita da	valori discontinui di Azimut ed elevatezza
Azimut da	<u>0</u> ... 360
Azimut fino a	<u>0</u> ... 360
Elevatezza da	<u>0</u> ... 90
Elevatezza fino a	<u>0</u> ... 90

Definizione della posizione del sole con gli angoli di direzione:

Immettere l'angolo di direzione desiderato della posizione del sole, che determinerà l'attivazione della schermatura.

La posizione del sole verrà definita da	Angoli di direzione (relat. Azimut/Elevatezza)
Angolo di direzione	<ul style="list-style-type: none"> • Est (Azimut: 0° ... 180°) • Sud-Est (Azimut: 45° ... 225°) • Sud _____ (Azimut: 90° ... 270°) • Sud-Ovest (Azimut: 135° ... 315°) • Ovest (Azimut: 180° ... 360°)

Specifica di posizione	<ul style="list-style-type: none"> • <u>Posizione di schermatura</u> • Posizione chiusa • Posizione intermedia • Posizione delle lamelle
Posizione di corsa in %	0...100; <u>75</u>
Posizione delle lamelle in %	0...100; <u>75</u>

Utilizzare l'oggetto di apr. per una nuova posizione di schermatura: La posizione di schermatura può essere impostata numericamente oppure manualmente programmata. Per la programmazione verrà impostato "Utilizzare l'oggetto di apr. Sì", per il salvataggio della posizione raggiunta verrà impiegato "Canale X posizione oggetto di apr. schermatura". Il salvataggio avviene con il valore = 1 e potrà essere fatto ad es. mediante un tasto associato all'oggetto di apprendimento. I valori numerici già preimpostati verranno trascritti dall'oggetto di apr..

5.3.1.4.Scenari

Per il controllo dello scenario è necessario creare un **indirizzo di gruppo per gli scenari** nel sistema KNX. A questo indirizzo di gruppo viene associato l'oggetto di ingresso "Canale X - Richiamo/salvataggio scenari" dell'attuatore.

Se avviene un **richiamo** degli scenari, il **numero degli scenari** viene comunicato all'attuatore. Viene raggiunta la posizione di corsa salvata nell'attuatore per questo numero degli scenari.

Se avviene un **salvataggio** degli scenari, la posizione di corsa attuale per questo numero degli scenari viene salvata nell'attuatore.

La voce del menu "Scenari" dell'attuatore compare solo se nelle impostazioni del canale di azionamento è selezionato "Utilizza scenari: sì"). Ogni azionamento ha **16 memorie di scenario** per posizioni di corsa.

Attivare una memoria di scenario.

Utilizzare la memoria di scenario X	<u>no</u> • sì
-------------------------------------	----------------

Assegnare un numero degli scenari alla memoria di scenario. Tramite questo numero degli scenari viene richiamata/salvata la posizione di corsa memorizzata nell'attuatore. Assicurarsi che ogni numero degli scenari venga assegnato solo una volta per canale di azionamento.

Numero degli scenari	<u>0</u> ...127
----------------------	-----------------

Indicare la posizione di corsa. Se il salvataggio degli scenari tramite il bus è ammesso, questa posizione vale solo dopo il download dell'ETS fino al primo salvataggio manuale. In seguito vale la nuova posizione di corsa che è salvata nell'attuatore.

Specifica di posizione	<ul style="list-style-type: none"> • Posizione di schermatura • Posizione chiusa • <u>Posizione intermedia</u> • Posizione delle lamelle
Posizione in %	0...100; <u>50</u>

5.3.1.5. Ingressi per i pulsanti

Gli ingressi 1, 2, 3 e 4 sono previsti, come impostazione predefinita, per il comando dei dispositivi sulle uscite (canali) e vengono parametrati quindi direttamente nelle impostazioni dei canali delle uscite. Potranno essere utilizzati come tasto attuatore o tasto bus, gli ingressi 5, 7, 9 e 11, possono essere, *in alternativa*, utilizzati con i comandi collegati per i sensori della posizione zero.

Modo operativo	
Utilizzare ingresso 5 / 7 / 9 / 11	<ul style="list-style-type: none"> • no • come tasto bus • <u>come tasto attuatore</u> • come sensore della posizione zero
Utilizzare ingresso 6 / 8 / 10 / 12	<ul style="list-style-type: none"> • no • come tasto bus • <u>come tasto attuatore</u>

Ingresso come tasto bus

Le impostazioni corrispondono all'ingresso 1/2/3/4 (vedi *Ingresso come tasto bus*, pagina 29).

Ingresso come tasto attuatore

Se l'ingresso è utilizzato su questo canale per il comando dell'automatismo, definire la funzione dei pulsanti e modalità di controllo.

Funzione dei pulsanti	<u>Su</u> • Giù
Modalità di controllo*	<ul style="list-style-type: none"> • <u>Standard</u> • Standard invertito • Modalità Comfort • Dispositivo "uomo morto"

*Per maggiori dettagli sulle opzioni d'impostazione delle singole modalità di controllo consultare il Capitolo *Modalità di controllo per i comandi dell'automatismo*, pagina 49.

L'ingresso può essere inibito con un oggetto di blocco. Il controllo non è possibile con il blocco attivo.

Utilizzare oggetto di blocco	<u>No</u> • Sì
------------------------------	----------------

Con l'utilizzo degli intervalli di monitoraggio o dei limiti del raggio d'azione, in assenza di tensione del bus non è possibile nessun comando con tasti locali.

Ingresso come sensore della posizione zero

Il sensore della posizione zero verrà utilizzato per la limitazione del raggio d'azione del rispettivo comando (vedi *Impostazioni dei canali*, pagina 33). In caso di guasto del sensore della posizione zero al bus potrà essere trasmesso un messaggio di errore.

Inviare il messaggio di errore in caso di guasto del sensore della posizione zero	<u>No</u> • Sì
---	----------------

6. Sezione generale

6.1. Canale di uscita con il comando

6.1.1. Modalità di controllo per i comandi dell'automatismo

Se gli ingressi vengono utilizzati come tasti per il controllo delle schermature e delle finestre, sarà possibile impostare diverse modalità di controllo.

Modalità di controllo	<ul style="list-style-type: none"> • Standard • Standard invertito • Modalità Comfort • Dispositivo "uomo morto"
-----------------------	--

Standard:

Alla pressione breve il comando si sposta gradualmente oppure si arresta. Con la pressione lunga, il comando si porta fino alla posizione di finecorsa. La differenza temporale tra la pressione "breve" e "lunga" è impostabile, secondo le proprie esigenze.

Modalità di controllo	Standard
Azione agendo sul tasto: pressione breve = Stop/Passo lunga = Su o Giù)	
Intervallo tra la pressione breve e lunga in 0,1 secondi	1...50; <u>10</u>

Standard invertito:

Alla pressione breve il comando viene portato fino alla posizione di finecorsa. Alla pressione prolungata, il comando si sposta gradualmente o viene arrestato. La differenza temporale tra la pressione "breve" e "lunga" e l'intervallo di ripetizione verranno impostati singolarmente.

Modalità di controllo	Standard invertito
Azione agendo sul tasto: pressione breve = Su o Giù lunga = Stop/Passo	
Intervallo tra la pressione breve e lunga in 0,1 secondi	1...50; <u>10</u>
Ripetizione del comando di passo-passo con la pressione lunga del tasto	ogni 0,1 s... • ogni 2 s; <u>ogni 0,5 s</u>

Modalità Comfort:

In **Modalità Comfort** la pressione breve, prolungata o lunga del tasto attiverà varie risposte del comando. Gli intervalli temporali verranno impostati singolarmente.

Tocco breve (inferiore all'intervallo 1): l'azionamento viene posizionato gradualmente o arrestato.

Pressione leggermente più lunga (superiore all'intervallo 1, ma inferiore all'intervallo 1+2): l'azionamento si sposta. L'azionamento si arresta subito al rilascio del tasto.

Pressione prolungata (rilascio dopo che è trascorso l'intervallo 1+2): l'azionamento si sposta autonomamente alla posizione di finecorsa. Lo spostamento può essere fermato con un tocco breve.

Abb. 1

Schema degli intervalli temporali in modalità Comfort



<i>Momento 0:</i>	<i>Pressione del tasto, inizio dell'intervallo 1</i>
<i>Rilascio prima dello scadere dell'intervallo 1:</i>	<i>Passo (o arresto durante la corsa del comando)</i>
<i>Momento 1:</i>	<i>Fine intervallo 1, Inizio intervallo 2, Comando di corsa</i>
<i>Rilascio allo scadere dell'intervallo 1 tuttavia prima dello scadere dell'intervallo 2</i>	<i>Stop</i>
<i>Rilascio allo scadere dell'intervallo 1 + 2:</i>	<i>Scorrimento fino alla posizione di finecorsa</i>

Modalità di controllo	Modalità Comfort
Azione agendo sul tasto: Il tasto verrà premuto e rilasciato prima della scadenza dell'intervallo 1 = Stop/Passo per l'intervallo superiore all'intervallo 1 = Su o Giù rilasciato tra l'intervallo 1 e 1 - 2 = Stop rilasciato scaduto l'intervallo 1 + 2 = nessun altro Stop	
Tempo 1	0,0s ... • 2 s; <u>0,4 s</u>
Tempo 2	0 s... • 3 s; <u>2 s</u>

Dispositivo "uomo morto":

Il comando scorre non appena viene premuto il tasto e si arresta al rilascio del tasto.

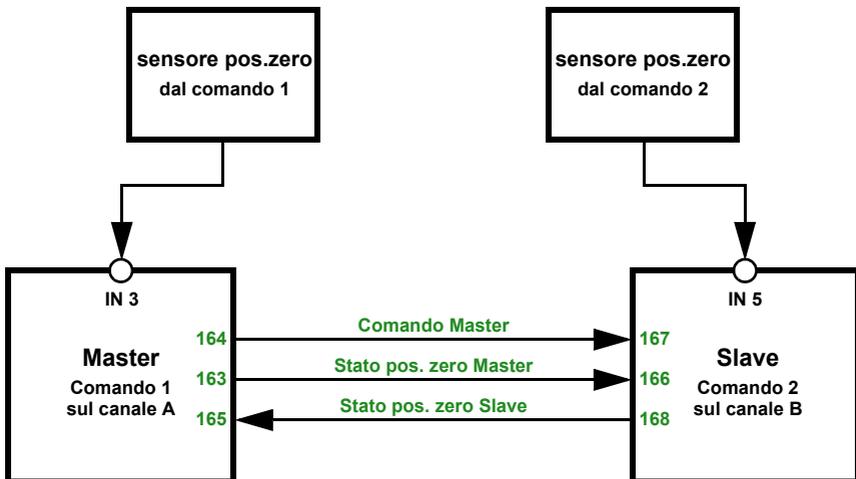
Modalità di controllo	Dispositivo "uomo morto"
Azione agendo sul tasto: Pressione del tasto = comando Su o Giù Rilascio del tasto = comando Stop	

6.1.2. Opzioni di collegamento per i sensori della posizione zero

Vedi anche paragrafo *Limiti del raggio d'azione*, Capitolo *Controllo*, pagina 35. Gli esempi riportati ed i numeri degli oggetti di comunicazione si riferiscono ad interblocco dei comandi - Master-Slave sul canale di uscita A e canale B.

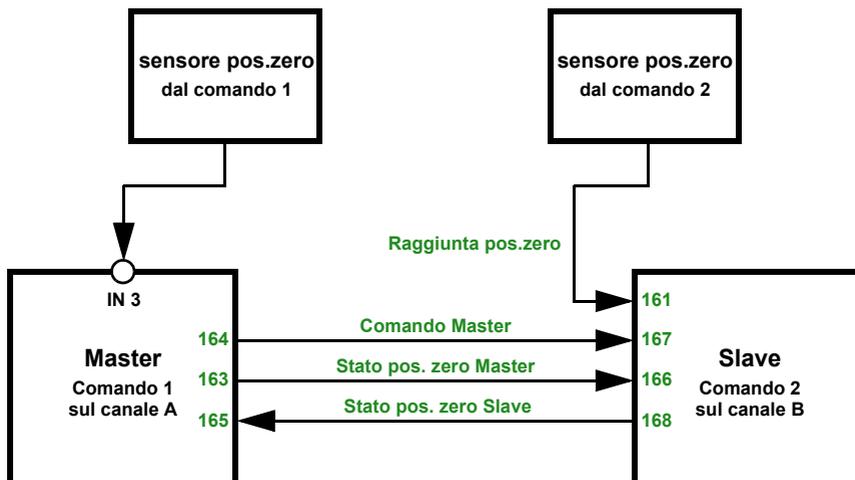
Il canale di comando A è Master, sensore della posizione zero sull'ingresso 3 dell'attuatore,

Il canale di comando B è Slave, sensore della posizione zero sull'ingresso 5 dell'attuatore:

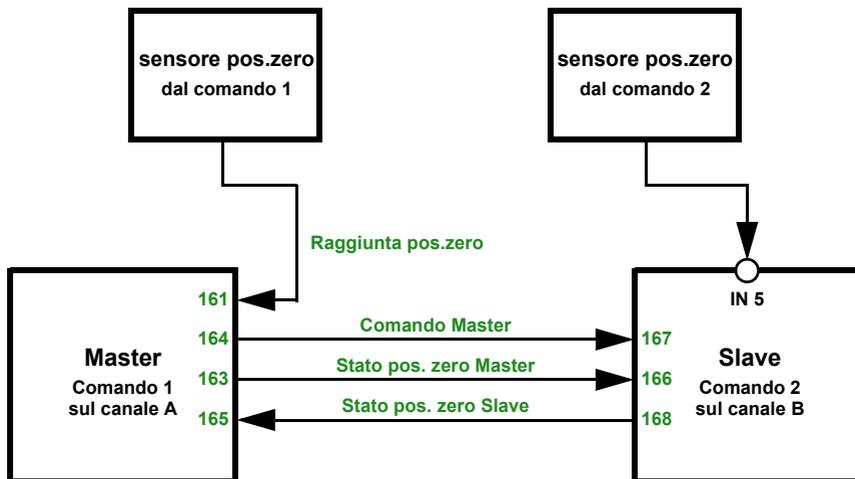


Il canale di comando A è Master, sensore della posizione zero sull'ingresso 3 dell'attuatore,

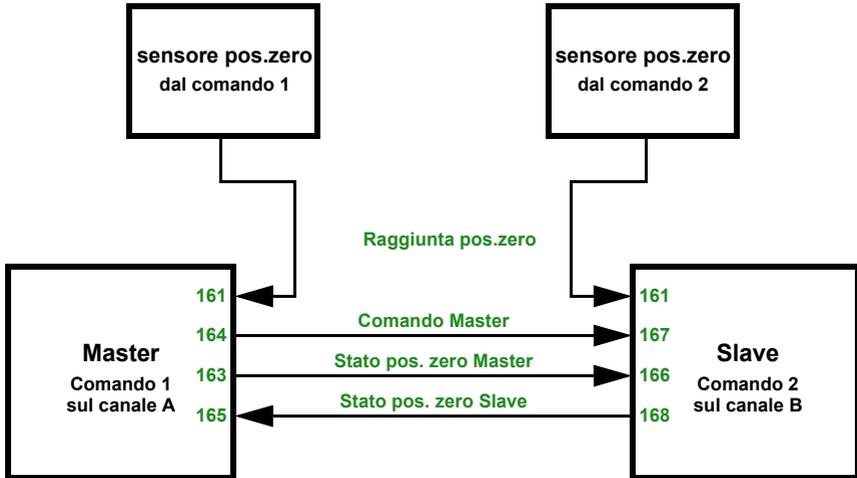
Il canale di comando B è Slave, sensore della posizione zero sul bus:



Il canale di comando A è Master, sensore della posizione zero sul bus,
il canale di comando B è Slave, sensore della posizione zero sull'ingresso 5 dell'attuatore:



**Il canale di comando A è Master, sensore della posizione zero sul bus,
il canale di comando B è Slave, sensore della posizione zero sul bus:**



Domande sul prodotto?

Potete raggiungere il servizio tecnico di Elsner Elektronik sotto
Tel. +49 (0) 70 33 / 30 945-250 o
service@elsner-elektronik.de

Abbiamo bisogno delle seguenti informazioni per elaborare la sua richiesta di servizio:

- Tipo di apparecchio (nome del modello o numero di articolo)
- Descrizione del problema
- Numero di serie o versione del software
- Fonte di fornitura (rivenditore/installatore che ha acquistato il dispositivo da Elsner Elektronik)

Per domande sulle funzioni KNX:

- Versione dell'applicazione del dispositivo
- Versione ETS utilizzata per il progetto

elsner

Elsner Elektronik GmbH Tecnica di automazione e controllo

Sohlengrund 16
75395 Ostelsheim
Germania

Tel. +49 (0) 70 33 / 30 945-0 info@elsner-elektronik.de
Fax +49 (0) 70 33 / 30 945-20 www.elsner-elektronik.de
