

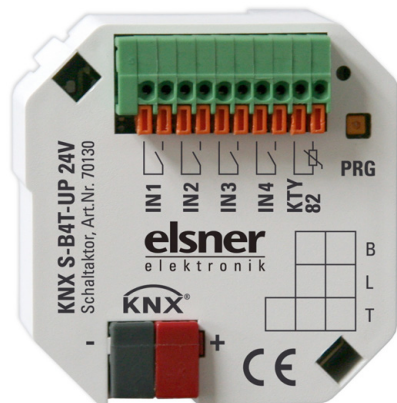
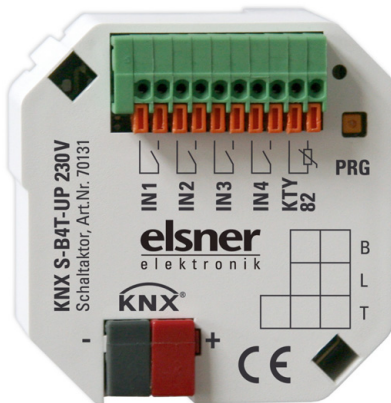


KNX S-B4T-UP

Actionneur pour 230 V ou 24 V

Données techniques et indications d'installation

Numéros d'article 70130, 70131



Elsner Elektronik GmbH Technologie de la commande et de l'automatisation
Sohlengrund 16
75395 Ostelsheim
Allemagne

Tél. +49 (0) 70 33 / 30 945-0 info@elsner-elektronik.de
Fax +49 (0) 70 33 / 30 945-20 www.elsner-elektronik.de

Support technique: +49 (0) 70 33 / 30 945-250

1. Description

L'**Actionneur KNX S-B4T-UP** commande des systèmes d'ombrage (jalousies, stores) ou des fenêtres. L'automatisme peut y être programmé de façon externe ou interne. On y dispose en interne de nombreuses possibilités de blocage, verrouillages (ex. Master-Slave) et de fixations de priorités (ex. manuel-automatique). On peut y enregistrer des scènes et les appeler par le bus.

On peut y utiliser quatre entrées binaires, soit pour l'entraînement direct (ex. touche manuelle), soit comme entrées par bus. On dispose d'une entrée supplémentaire pour un capteur de température.

Fonctions :

- Pour le moteur de **systèmes d'ombrage** ou de **fenêtres**
KNX S-B4T-UP 230 V: pour un moteur 230 V
KNX S-B4T-UP 24 V: pour un moteur à inverseur de polarité 24 V
- **4 entrées binaires**
- **1 entrée de capteur de température**
- **Commande de scènes à 8 canaux** pour la position de déplacement (et la position des lamelles pour les jalousies)
- **Orientation manuelle des lamelles** en fonction de la position du soleil pour les jalousies
- **Mémorisation de position** (position de déplacement) par objet 1 bit (enregistrement et appel
ex. par touche)
- **Feed-back positionnel** (position de déplacement, y compris position des lamelles pour les jalousies)
- Contrôle par **automatisme interne ou externe**
- Fixation de la priorité de la commande manuelle ou automatique fonction du temps ou par objet de communication
- Le **verrouillage** réciproque des deux moteurs à l'aide de capteurs de position de référence prévient les collisions, ex. du système d'ombrage et de la fenêtre (Master-Slave)
- Les objets de blocage et les messages d'alarme ont des priorités différentes, pour que les fonctions de sécurité aient toujours la priorité (ex. coupe-vents)

La configuration se réalise par le logiciel KNX ETS. Le **fichier de produit** est disponible au téléchargement sur la page d'accueil de Elsner Elektronik www.elsner-elektronik.de dans le menu « service ».

1.1. Données techniques

Boîtier	Plastique
Couleur	Blanc
Montage	Encastré (prise R 60 mm, profondeur 60 mm)
Type de protection	IP 20
Dimensions :	env. 50 x 51 x 41 (L x H x P, mm)

Poids	modèle 230 V : env. 90 g modèle 24 V : env. 70 g
Température ambiante	en fonctionnement : -20...+70°C, en stockage -30...+85°C
Humidité ambiante	5...80%, sans condensation
Tension de service	disponible pour 230 V AC ou 24 V DC
Intensité électrique	au niveau du bus : 10 mA à 24 V DC : 40 mA à 230 V AC : 2 mA AC
Sortie	1 moteur modèle 230 V : max. 500 W, sécurisé par son propre fusible T6,3 A modèle 24 V : max. 50 W
Entrées	4 entrées binaires (pour contacts hors tension) 1 entrée de capteur de température (pour T-KTY82)
Longueur max. de câblage	Entrées binaires: 50 m Capteur de température: 10 m
Sortie de données	Prise bus KNX +/-
Type BCU	microcontrôleur propre
Type PEI	0
Adresses de groupe	max. 200
Ordres	max. 200
Objets de communication	125

Le produit est en conformité avec les normes des directives U.E.

1.2. Conception

1.2.1. Conception modèle 230 V AC

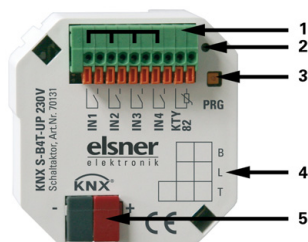


Fig. 1: Face avant

1 Borne de raccordement d'entrées binaires et capteur de température.
Emplacements 1, 3, 5 + 7 (à partir de la gauche) pontés en interne

2 LED du programmeur
3 Touche du programmeur (PRG)

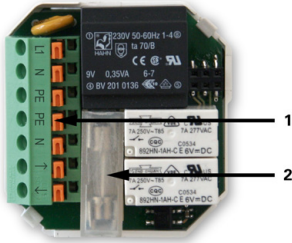


Fig. 2: Face arrière

- 1 Fiche de connexion pour alimentation électrique et moteur
- 2 Fusible T6,3 A

1.2.2. Conception modèle 24 V DC

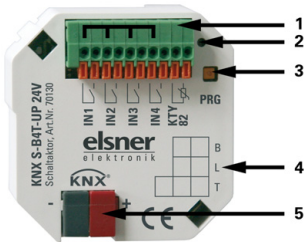


Fig. 3: Face avant

- 1 Borne de raccordement d'entrées binaires et capteur de température.
- Emplacements 1, 3, 5 + 7 (à partir de la gauche) pontés en interne

- 2 LED du programmeur
- 3 Touche du programmeur (PRG)

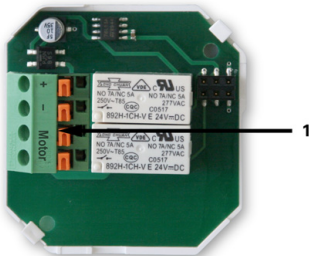


Fig. 4: Face arrière

- 1 Fiche de connexion pour alimentation électrique et moteur

2. Installation et mise en service

2.1. Informations sur l'installation



L'installation, le contrôle, la mise en service et le dépannage de l'appareil sont strictement réservés aux électriciens qualifiés.



DANGER !

Danger de mort par électrocution (tension secteur) !

L'appareil contient des composants sous tension sans protection.

- Respecter les dispositions VDE et nationales.

- Mettre toutes les lignes à monter hors tension puis prendre les mesures de sécurité qui s'imposent afin d'éviter une mise en marche accidentelle.
- Si l'appareil est endommagé, il est interdit de le mettre en service.
- Mettre l'appareil ou l'installation hors service puis le sécuriser afin d'éviter toute mise en marche accidentelle lorsqu'il n'est plus possible de garantir un fonctionnement sans danger.

L'appareil a exclusivement été conçu pour une utilisation conforme. Pour toute modification non conforme ou non-respect du manuel d'utilisation, tout droit à la garantie ou garantie légale cesse.

Après avoir déballé l'appareil, immédiatement l'examiner afin de déterminer tout dommage mécanique. En cas d'avaries de transport, veuillez en informer immédiatement le fournisseur.

L'appareil ne peut être utilisé que comme une installation fixe, c'est-à-dire uniquement s'il est monté dans une installation, après l'achèvement de tous les travaux d'installation et de mise en service, et uniquement dans un environnement prévu à cet effet.

La société Elsner Elektronik décline toute responsabilité pour d'éventuelles modifications des normes et standards appliqués après la date de parution du présent manuel.

2.2. Raccordement

Les actionneurs de commutation sont installés dans une prise encastrée. Le raccordement se fait par une prise KNX au bus de données KNX. De plus, une alimentation électrique (230 V AC ou 24 V DC selon le modèle) est nécessaire. L'attribution de l'adresse physique est faite par le logiciel KNX. Pour ce faire, on trouvera une touche avec une LED de contrôle sur l'actionneur.

2.3. Conseils de montage et de mise en service

N'exposez jamais les actionneurs à l'eau (pluie) ni à la poussière. Cela peut endommager l'électronique. L'humidité de l'air ne doit pas dépasser 80%. Éviter la condensation.

Après l'application de la tension auxiliaire, l'appareil se trouve pendant quelques secondes dans la phase d'initialisation. Dans cette période ne peut être reçue ou envoyée aucune information par le bus.

Pour les appareils KNX avec fonctions de sécurité (ex. coupe-vent ou barrière anti-pluie), une surveillance cyclique des objets de sécurité doit être installée. Idéalement, on choisira un rapport 1:3 (ex. Si la station météo envoie une valeur toutes les 5 minutes, on prévoira une période de surveillance de 15 minutes pour l'actionneur).