



# KNX W

## Capteur de vent

---



KNX W 230 V AC  
N° 70122



KNX W 20...30 V DC  
N° 70123



<b>1. Description .....</b>	<b>3</b>
1.1. Contenu de la livraison .....	3
1.2. Données techniques .....	3
<b>2. Installation et mise en service .....</b>	<b>4</b>
2.1. Emplacement du montage .....	5
2.2. Montage du détecteur .....	6
2.2.1. Montage du support .....	6
2.2.2. Vue de la paroi arrière et du plan de perçage .....	7
2.2.3. Préparation du détecteur .....	8
2.2.4. Structure de la platine de raccordement .....	9
2.2.5. Montage du capteur .....	10
2.3. Informations sur le montage et la mise en service .....	11
<b>3. Adressage de l'appareil sur le bus .....</b>	<b>12</b>
<b>4. Maintenance .....</b>	<b>12</b>
<b>5. Elimination .....</b>	<b>13</b>
<b>6. Protocole de transfert .....</b>	<b>14</b>
6.1. Liste comprenant tous les objets de communication .....	14
<b>7. Réglage des paramètres .....</b>	<b>17</b>
7.1. Réglages généraux .....	17
7.2. Valeurs limites .....	17
7.2.1. Vent valeur limite 1 / 2 / 3 .....	18
7.3. Logique .....	19
7.3.1. Logique ET 1 / 2 / 3 / 4 / 5 / 6 / 7 / 8 .....	20
7.3.2. Entrées de connexion de la logique ET .....	21
7.3.3. Logique OU 1 / 2 / 3 / 4 / 5 / 6 / 7 / 8 .....	21
7.3.4. Entrées de connexion de la logique OU .....	22

Le présent manuel est régulièrement modifié et adapté aux versions les plus récentes du logiciel. La version des modifications (version du logiciel et date) est indiquée en pied de page de la table des matières.

Si vous employez un appareil dont la version du logiciel est plus récente, consultez le site **www.elsner-elektronik.de** sous la rubrique « Service » et vérifiez si une nouvelle version du manuel est disponible.

## Explication des symboles contenus dans le présent manuel



Consignes de sécurité.



Consignes de sécurité pour les travaux sur les raccords électriques, composants, etc.

### **DANGER !**

... signale la présence d'une situation dangereuse imminente pouvant entraîner la mort ou de graves blessures si elle n'est pas évitée.

### **AVERTISSEMENT !**

... signale la présence d'une situation potentiellement dangereuse pouvant entraîner la mort ou de graves blessures si elle n'est pas évitée.

### **ATTENTION !**

... signale la présence d'une situation potentiellement dangereuse pouvant entraîner des blessures légères ou mineures si elle n'est pas évitée.



### **ATTENTION !**

... signale une situation pouvant entraîner des dommages matériels.

### ETS

Les préréglages des paramètres sont soulignés dans les tableaux ETS.

# 1. Description

Le **Capteur de vent KNX W** détecte électroniquement la vitesse du vent et transmet la valeur au système KNX. Trois sorties de commutation avec valeurs limites réglables, ainsi que des combinaisons logiques supplémentaires ET et OU sont disponibles. La technologie sensorielle, l'électronique d'évaluation et le coupleur de bus sont incorporés dans un boîtier compact.

## Fonctions :

- **Mesure du vent:** La mesure de la force du vent se fait électroniquement et ainsi sans bruit et fiablement aussi en cas de grêle, de neige et de températures négatives. Les turbulances de l'air et les vents croissants dans la zone du détecteur sont également détectés
- **Surveillance du capteur de vent :** Si la valeur de la mesure du vent change de moins de  $\pm 0,5$  m/s dans les 48 heures, la valeur maximale mesurée de 35 m/s est émise comme message d'erreur. En conséquence, toutes les alarmes de vent dont la valeur limite est inférieure à 35 m/s deviennent actives
- **3 valeurs limites** réglables par paramètres ou via les objets de communication
- **8 portes logiques ET et 8 portes logiques OU** chacune avec 4 entrées. Comme entrées pour les portes logiques peuvent être utilisés tous les événements de commande, ainsi que 8 entrées logiques (en tant qu'objets de communication). La sortie de chaque porte peut être configurée au choix comme 1 bit ou 2 x 8 bits.

La configuration se réalise par le logiciel KNX ETS. Le **fichier de produit** est disponible au téléchargement sur la page d'accueil de Elsner Elektronik [www.elsner-elektronik.de](http://www.elsner-elektronik.de) dans le menu « service ».

## 1.1. Contenu de la livraison

- Capteur à support combiné de mur/mât
- 2x bande de montage en acier inoxydable pour montage sur pylône

## 1.2. Données techniques

Boîtier	Matière plastique
Couleur	Blanc / translucide
Montage	apparent
Indice de protection	IP 44
Dimensions	env. 96 x 77 x 118 (L x H x P, mm)
Poids	Modèle 230 V AC env. 240 g, Modèle 20...30 V DC env. 170 g
Température ambiante	Température de service -30...+50°C, température du stockage -30...+70°C

Tension d'exploitation	Disponible pour 230 V AC ou pour 20...30 V DC) Un adaptateur approprié peut être acheté chez Elsner Elektronik.
Section de câble	Conducteur massif jusqu'à 1,5 mm <sup>2</sup> ou conducteurs à fils fins
Courant	Modèle 230 V AC max. 20 mA, Modèle 20...30 V DC: max. 30 mA., max. 0,4 W. Ondulation résiduelle 10%
Sortie des données	Borne à enfichage direct pour bus KNX +/-
Adresses de groupe	max. 254
Assignements	max. 255
Objets de communication	80
Plage de mesure vent	0...35 m/s
Résolution (vent)	0,1 m/s
Précision (vent)	en cas d'une température ambiante -20...+50°C: ±22% de la valeur de mesure en cas d'un écoulement de 45...315° ±15% de la valeur de mesure en cas d'un écoulement de 90...270° (L'écoulement frontal correspond à 180°)

Le produit est en conformité avec les normes des directives U.E.

## 2. Installation et mise en service



L'installation, le contrôle, la mise en service et le dépannage de l'appareil sont strictement réservés aux électriciens agréés.



### **DANGER !**

#### **Danger de mort par électrocution (tension secteur) !**

L'appareil contient des composants sous tension sans protection.

- Inspectez l'appareil avant de l'installer pour vérifier qu'il n'est pas endommagé. Ne mettre en service que des appareils non endommagés.
- Respecter les directives, règlements et dispositions en vigueur au niveau local en matière d'installation électrique.
- Mettez immédiatement l'appareil ou le système hors service et sécurisez-le afin d'éviter toute utilisation accidentelle lorsqu'un fonctionnement sans danger n'est plus garanti.

Utilisez l'appareil exclusivement pour l'automatisation des bâtiments et respectez le mode d'emploi. Une utilisation incorrecte, des modifications apportées à l'appareil ou le non-respect du mode d'emploi invalident toute garantie ou droit à la garantie.

N'utilisez l'appareil qu'en tant qu'installation fixe, c'est-à-dire uniquement en état monté et après l'achèvement de tous les travaux d'installation et de mise en service et uniquement dans l'environnement prévu à cet effet.

La société Elsner Elektronik décline toute responsabilité pour d'éventuelles modifications des normes et standards appliqués après la date de parution du présent manuel.

## 2.1. Emplacement du montage

Choisir une position de montage sur le bâtiment, où le vent peut être détecté librement par les détecteurs.

Autour de l'appareil, il convient de laisser un espace libre d'au moins 60 cm. Cela permet une mesure du vent correcte sans perturbations atmosphériques. En même temps, la distance empêche que les éclaboussures d'eau (gouttes de pluie qui rebondissent) ou la neige (enneigement) n'altère la mesure. Cela permet d'éviter les coups de bec.

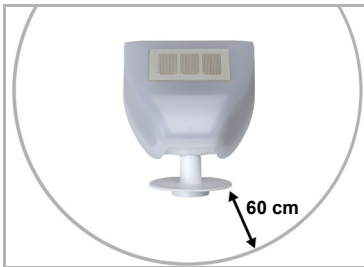


Fig. 1

*Le détecteur doit avoir au-dessous, latéralement et sur le devant au moins 60 cm de distance avec les autres éléments (constructions, éléments de constructions, etc.).*

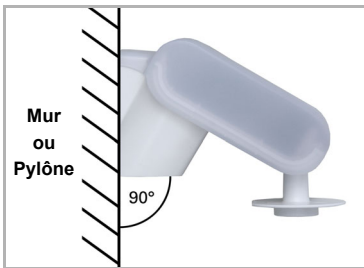


Fig. 2

*Le détecteur de vent doit être installé sur un mur vertical (et/ou un pylône).*

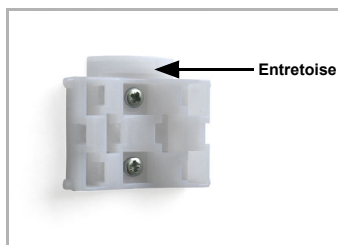


*Fig. 3*  
Le détecteur de vent doit être monté horizontalement, dans le sens transversal.

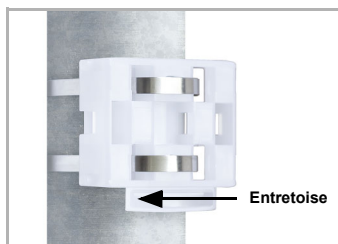
## 2.2. Montage du détecteur

### 2.2.1. Montage du support

Le capteur est équipé d'un support combiné pour un montage mural / sur un pylône. À la livraison, le support est fixé au dos du boîtier par des bandes adhésives. Fixer verticalement le support sur un mur ou sur un pylône.

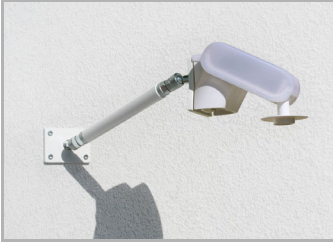


*Fig. 4*  
Pour le montage mural : fixer le côté plan sur le mur, l'entretoise en forme de demi-lune doit être dirigée vers le haut.



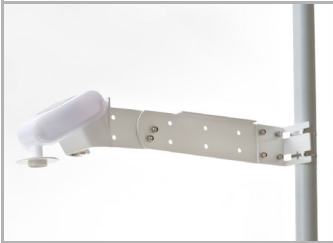
*Fig. 5*  
Pour le montage sur un pylône : placer le côté courbé contre le pylône, l'entretoise doit être dirigée vers le bas.





*Fig. 6  
Elsner Elektronik propose, en option, différents bras pour le montage flexible du capteur sur un mur, un pylône ou une poutre.*

*Exemple d'utilisation d'un bras : les articulations sphériques permettent de tourner le capteur dans la position optimale.*

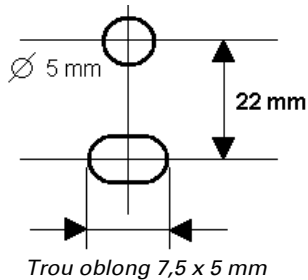


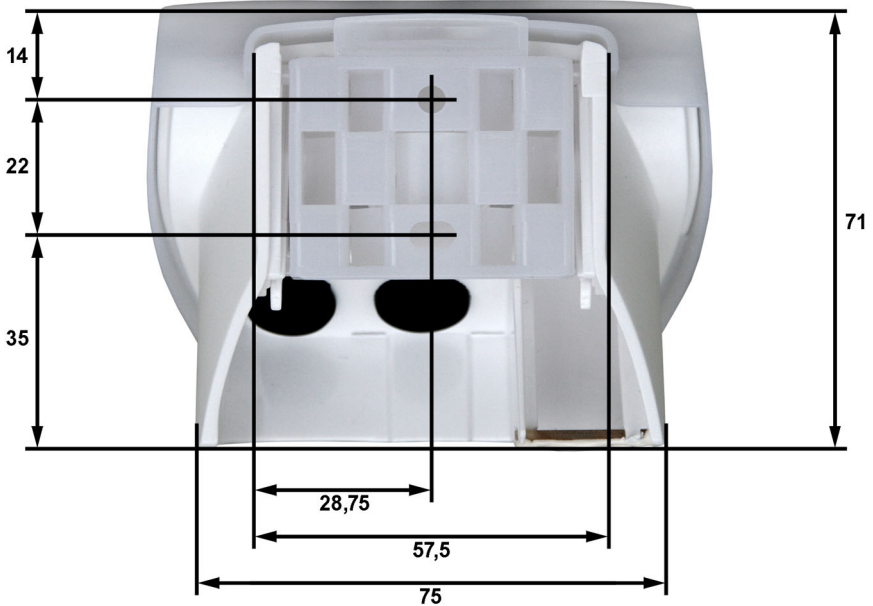
*Fig. 7  
Exemples d'application du bras articulé : Montage sur un pylône à l'aide d'un collier de serrage*

## 2.2.2. Vue de la paroi arrière et du plan de perçage

*Fig. 8 a+b  
Plan de perçage.*

*Dimensionnement du dos du boîtier avec support, dimensions en mm. Différences possibles déterminées par les aspects techniques.*





### 2.2.3. Préparation du détecteur

Libérer le couvercle et  
le tirer vers le haut



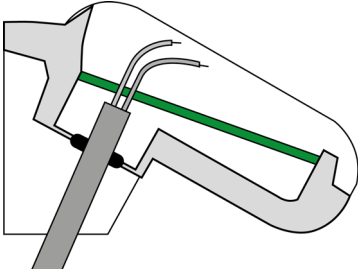
Fig. 9

- 1 Vissage du couvercle (appareil 230 V)
- 2 Crans du couvercle
- 3 Partie inférieure du boîtier

Le couvercle du détecteur est inséré dans le bord inférieur, à droite et à gauche (voir la figure). Le couvercle du modèle 230 V est, en plus, vissé sur le haut. Tirer le couvercle. Manier l'appareil soigneusement pour ne pas casser la connexion câblée entre la pla-

tine de la partie inférieure et le couvercle (en cas du modèle 230 V AC connexion câblée soudée, en cas du modèle 20...30 V DC câble enfiché).

Mener le câble pour l'alimentation en courant et la connexion du bus par les joints d'étanchéité sur la partie inférieure du détecteur de vent et connecter la tension L/N et le bus +/- sur les bornes correspondentes.



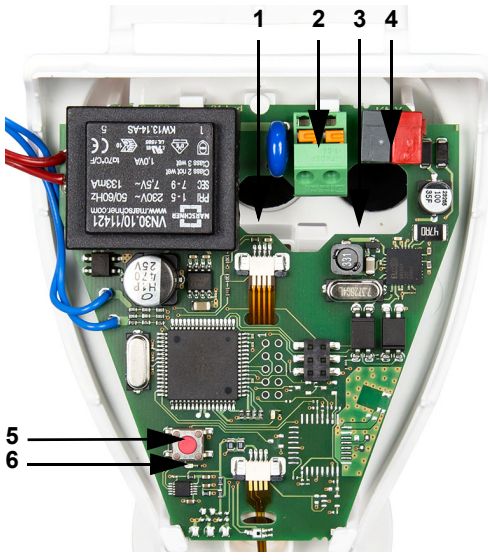
*Fig. 10*

*Dénudez le câble au-dessous de la platine et introduisez uniquement les câbles de raccordement à travers les orifices dans la platine vers le haut.*

Dans le cas de l'appareil à 20...30 V DC, le câble de connexion entre le couvercle et la platine doit être enfiché.

## 2.2.4. Structure de la platine de raccordement

### Modèle 230 V AC



*Fig. 11*

- 1 Ouverture pour le câble de l'alimentation en courant
- 2 Borne à tension de ressort alimentation en courant (230 V AC), appropriée aux conducteurs massifs jusqu'à 1,5 mm<sup>2</sup> ou aux conducteurs à fils fins
- 3 Ouverture pour le câble de bus
- 4 borne KNX +/-
- 5 Testeur pour la programmation de l'appareil
- 6 LED de programmation

### Modèle 20...30 V DC

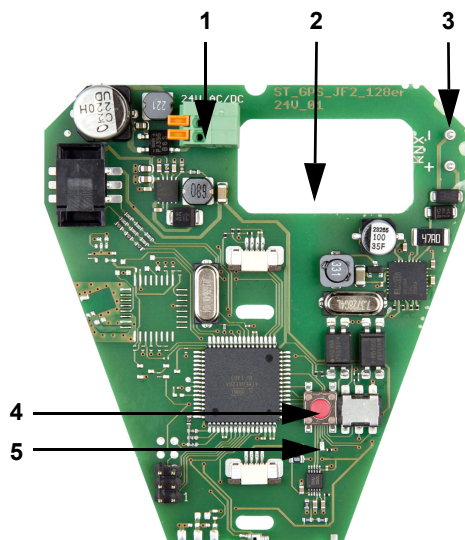


Fig. 12

- 1 Borne à tension de ressort alimentation en courant (20...30 V DC). Conducteurs massifs jusqu'à 1,5 mm<sup>2</sup> ou aux conducteurs à fils fins. Configuration des bornes indépendante de la polarité (+/- ou -/+)
- 2 Ouverture pour le câble de l'alimentation en courant et le câble de bus
- 3 Connexion borne KNX +/-
- 4 Testeur pour la programmation de l'appareil
- 5 LED de programmation

### 2.2.5. Montage du capteur

Refermer le boîtier en plaçant le couvercle sur la partie inférieure. Le couvercle doit se clipser et vous devez entendre un « clic » à droite et à gauche.

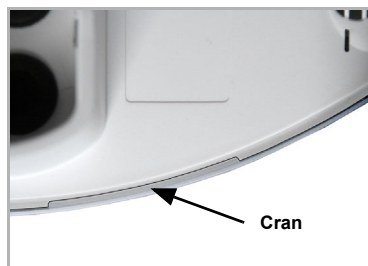


Fig. 13

Prenez garde que le couvercle et la partie inférieure soient correctement clipsés ! Le schéma montre le boîtier fermé, vue du bas.



Fig. 14

Pour le modèle 230 V, vissez le couvercle avec la partie inférieure, afin d'éviter une ouverture accidentelle ou non autorisée.

**DANGER !**

**Danger de mort par électrocution sur l'appareil 230 V !**

- Le couvercle doit être vissé durant le fonctionnement.



Fig. 15

Pousser le boîtier du haut dans le support monté. Les tenons du support doivent s'insérer dans les rails du boîtier.

Pour démonter le capteur, le tirer vers le haut dans la direction opposée aux crans.

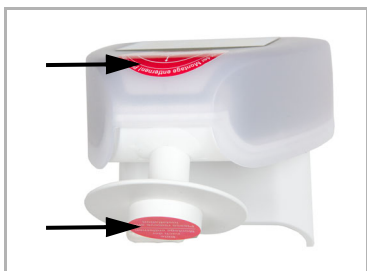


Fig. 16

Après l'installation, retirez l'autocollant de protection sur le capteur de vent et l'autocollant d'information "Distance" sur le dessus du couvercle.

## 2.3. Informations sur le montage et la mise en service

Ne pas ouvrir l'appareil si de l'eau (de pluie) risque d'y pénétrer : quelques gouttes de pluie suffisent à détruire le système électronique.

Veillez à ce que le raccordement soit correct. Un raccordement incorrect peut provoquer la destruction du détecteur ou des dispositifs électroniques raccordés avec celui-ci.

La valeur de mesure du vent et ainsi toutes les sorties de commutation de vent ne pourront être communiquées que 60 secondes après la mise sous tension.

Après l'application de la tension auxiliaire, l'appareil se trouve pendant quelques secondes dans la phase d'initialisation. Dans cette période ne peut être reçue ou envoyée aucune information par le bus.

### **3. Adressage de l'appareil sur le bus**

---

---

L'appareil est livré avec l'adresse bus 15.15.255. Il est possible de programmer une autre adresse dans le logiciel ETS en écrasant l'adresse 15.15.255 ou en réalisant la programmation en appuyant sur le bouton-poussoir de programmation à l'intérieur du boîtier.



#### **DANGER !**

#### **Danger de mort par électrocution (tension secteur) !**

- Pour le modèle 230 V, la modification de l'adressage du bus via le bouton-poussoir de programmation est strictement réservée aux électriciens qualifiés.
  - Ne toucher aucun composant sur la platine durant l'actionnement du bouton-poussoir.
- 

### **4. Maintenance**

---

---



#### **DANGER !**

#### **Danger de mort par électrocution (tension secteur) !**

En cas de contact avec des pièces conductrices à l'intérieur de l'appareil (notamment par ex. en cas de projections d'eau), il existe un danger d'électrocution sur les appareils 230 V.

#### **Danger de blessures par les composants à déplacement automatique !**

La commande automatique peut démarrer certaines pièces de l'installation et mettre en danger des personnes (par ex. déplacer fenêtre / store en cas de déclenchement d'une alarme Pluie ou Vent durant le nettoyage).

- Pour la maintenance et le nettoyage, toujours débrancher l'alimentation électrique de l'appareil (par ex. déconnecter ou retirer le fusible).
- 

Il est recommandé de contrôler régulièrement d'éventuels encrassements de l'appareil, deux fois par an, et de le nettoyer au besoin. Un fort encrassement peut entraîner une panne du détecteur.

**ATTENTION**

Danger de détérioration de l'appareil en cas de pénétration d'eau à l'intérieur du boîtier.

- Ne pas nettoyer à l'aide de nettoyeurs haute pression ou de nettoyeurs à vapeur.

---

## **5. Elimination**

---

Après utilisation, l'appareil doit être éliminé conformément aux dispositions légales. Ne le jetez pas avec les ordures ménagères !

## 6. Protocole de transfert

### Unités :

Vent en mètres par seconde

### 6.1. Liste comprenant tous les objets de communication

#### Types de EIS :

- 1 Coupler 1/0
- 5 Valeur à virgule flottante
- 6 Valeur de 8 bits

#### Abréviations des flags :

- C Communication
- L Lire
- E Écrire
- T Transférer

Nr.	Désignation	Fonction	Type de EIS	Flags
0	Valeur mesurée de la force du vent	Sortie	5	CLT
1	Demande force du vent maximale	Entrée	1	CLE
2	Valeur mesurée maximale de la force du vent	Sortie	5	CLT
3	Réinitialisation force du vent maximale	Entrée	1	CLE
4	Détecteur de vent interférence	Sortie	1	CLT
5	Vent valeur limite 1	Valeur de 16 bits	5	CLE T
6	Vent valeur limite 1	1 = Augmentation   0 = Baisse	1	CLE
7	Vent valeur limite 1	Augmentation	1	CLE
8	Vent valeur limite 1	Baisse	1	CLE
9	Vent valeur limite 1	Sortie de commutation	1	CLT
10	Vent valeur limite 1	Blocage sortie de commutation	1	CLE
11	Vent valeur limite 2	Valeur de 16 bits	5	CLE T
12	Vent valeur limite 2	1 = Augmentation   0 = Baisse	1	CLE
13	Vent valeur limite 2	Augmentation	1	CLE
14	Vent valeur limite 2	Baisse	1	CLE
15	Vent valeur limite 2	Sortie de commutation	1	CLT



Nr.	Désignation	Fonction	Type de EIS	Flags
16	Vent valeur limite 2	Blocage sortie de commutation	1	C L E
17	Vent valeur limite 3	Valeur de 16 bits	5	C L E T
18	Vent valeur limite 3	1 = Augmentation   0 = Baisse	1	C L E
19	Vent valeur limite 3	Augmentation	1	C L E
20	Vent valeur limite 3	Baisse	1	C L E
21	Vent valeur limite 3	Sortie de commutation	1	C L T
22	Vent valeur limite 3	Blocage sortie de commutation	1	C L E
23	Logique ET 1	Sortie de commutation	1	C L T
24	Logique ET 1	Sortie A 8-bits	6	C L T
25	Logique ET 1	Sortie B 8-bits	6	C L T
26	Logique ET 2	Sortie de commutation	1	C L T
27	Logique ET 2	Sortie A 8-bits	6	C L T
28	Logique ET 2	Sortie B 8-bits	6	C L T
29	Logique ET 3	Sortie de commutation	1	C L T
30	Logique ET 3	Sortie A 8-bits	6	C L T
31	Logique ET 3	Sortie B 8-bits	6	C L T
32	Logique ET 4	Sortie de commutation	1	C L T
33	Logique ET 4	Sortie A 8-bits	6	C L T
34	Logique ET 4	Sortie B 8-bits	6	C L T
35	Logique ET 5	Sortie de commutation	1	C L T
36	Logique ET 5	Sortie A 8-bits	6	C L T
37	Logique ET 5	Sortie B 8-bits	6	C L T
38	Logique ET 6	Sortie de commutation	1	C L T
39	Logique ET 6	Sortie A 8-bits	6	C L T
40	Logique ET 6	Sortie B 8-bits	6	C L T
41	Logique ET 7	Sortie de commutation	1	C L T
42	Logique ET 7	Sortie A 8-bits	6	C L T
43	Logique ET 7	Sortie B 8-bits	6	C L T
44	Logique ET 8	Sortie de commutation	1	C L T

Nr.	Désignation	Fonction	Type de EIS	Flags
45	Logique ET 8	Sortie A 8-bits	6	CLT
46	Logique ET 8	Sortie B 8-bits	6	CLT
47	Logique OU 1	Sortie de commutation	1	CLT
48	Logique OU 1	Sortie A 8-bits	6	CLT
49	Logique OU 1	Sortie B 8-bits	6	CLT
50	Logique OU 2	Sortie de commutation	1	CLT
51	Logique OU 2	Sortie A 8-bits	6	CLT
52	Logique OU 2	Sortie B 8-bits	6	CLT
53	Logique OU 3	Sortie de commutation	1	CLT
54	Logique OU 3	Sortie A 8-bits	6	CLT
55	Logique OU 3	Sortie B 8-bits	6	CLT
56	Logique OU 4	Sortie de commutation	1	CLT
57	Logique OU 4	Sortie A 8-bits	6	CLT
58	Logique OU 4	Sortie B 8-bits	6	CLT
59	Logique OU 5	Sortie de commutation	1	CLT
60	Logique OU 5	Sortie A 8-bits	6	CLT
61	Logique OU 5	Sortie B 8-bits	6	CLT
62	Logique OU 6	Sortie de commutation	1	CLT
63	Logique OU 6	Sortie A 8-bits	6	CLT
64	Logique OU 6	Sortie B 8-bits	6	CLT
65	Logique OU 7	Sortie de commutation	1	CLT
66	Logique OU 7	Sortie A 8-bits	6	CLT
67	Logique OU 7	Sortie B 8-bits	6	CLT
68	Logique OU 8	Sortie de commutation	1	CLT
69	Logique OU 8	Sortie A 8-bits	6	CLT
70	Logique OU 8	Sortie B 8-bits	6	CLT
71	Entrée logique 1	Entrée	1	CLE
72	Entrée logique 2	Entrée	1	CLE
73	Entrée logique 3	Entrée	1	CLE
74	Entrée logique 4	Entrée	1	CLE
75	Entrée logique 5	Entrée	1	CLE
76	Entrée logique 6	Entrée	1	CLE

Nr.	Désignation	Fonction	Type de EIS	Flags
77	Entrée logique 7	Entrée	1	C L E
78	Entrée logique 8	Entrée	1	C L E
79	Version du logiciel	lisible	6	C L

## 7. Réglage des paramètres

### 7.1. Réglages généraux

Taux maximal de télégramme	1 • 2 • 3 • <u>5</u> • 10 • 20 <u>télégrammes par sec.</u>
----------------------------	--

#### Force du vent

Valeur mesurée	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Ne pas transmettre</li> <li>• <u>Transmettre cycliquement</u></li> <li>• Transmettre en cas de modification</li> <li>• Transmettre en cas de modification et cycliquement</li> </ul>
Transmettre cycliquement tout (seulement lorsqu'on transmet « cycliquement »)	<u>5 s</u> ... 2 h
à partir de la modification en % (seulement lorsqu'on transmet « en cas de modification »)	1 ... 50; <u>20</u>
Transmission et remise à zéro de la valeur maximale de la force du vent sur demande (si « débloqué » : La transmission et la remise à zéro ne sont possibles que par les objets de communication propres)	<u>ne pas débloquer</u> • débloquer
Utiliser un obstacle	<u>Non</u> • Oui

### 7.2. Valeurs limites

#### Force du vent

Utiliser la valeur limite 1 / 2 / 3	<u>Non</u> • Oui
Temporisation de transmission des sorties de commutation suivant la mise sous tension et la programmation	<u>5 s</u> ... 2 h
Temporisation de transmission des valeurs limites suivant la mise sous tension et la programmation	<u>5 s</u> ... 2 h

## 7.2.1. Vent valeur limite 1 / 2 / 3

### Valeur limite

Spécification des valeurs limites par	<u>Paramètres</u> • Objet de communication
---------------------------------------	--

**Si l'option « spécification des valeurs limites par paramètres » a été choisie :**

Valeur limite en 0,1 m/s	0 ... 350; <u>40</u>
Hystérésis de la valeur limite en %	0 ... 50; <u>20</u>

**Si l'option « spécification des valeurs limites par objet de communication » a été choisie :**

A partir de la 1ère communication, la valeur limite correspond à la valeur de l'objet de communication et n'est pas multipliée par le facteur 0,1.

La dernière valeur communiquée doit être gardée	<u>non</u> • suivant le retour de tension (la valeur limite modifiée peut être sauvegardée au minimum 100.000 fois) • suivant le retour de tension et la programmation ( <b>Attention : Ne pas utiliser lors de la première mise en service</b> )
Valeur limite de départ en 0,1 m/s valable jusqu'à la première communication (seulement lorsque la valeur « non » ou « suivant un retour de tension » est gardée)	0 ... 350; <u>40</u>
Type de modification de la valeur limite	• <u>Valeur absolue avec un objet de communication de 16 bits</u> • Augmentation / baisse avec un objet de communication • Augmentation / baisse avec deux objets de communication
Pas de progression (seulement dans le cas de la modification des valeurs limites par « augmentation / baisse »)	0,1 m/s ... 5 m/s; <u>1 m/s</u>
Hystérésis de la valeur limite en %	0 ... 50; <u>20</u>

### Sortie de commutation

La sortie est à (VL = valeur limite)	• VL supérieure = 1   VL - hyst. inférieure = 0 • VL supérieure = 0   VL - hyst. inférieure = 1 • VL inférieure = 1   VL + hyst. supérieure = 0 • VL inférieure = 0   VL + hyst. supérieure = 1
Temporisation de 0 à 1	<u>aucune</u> • 1 s ... 2 h
Temporisation de 1 à 0	<u>aucune</u> • 1 s ... 2 h

La sortie de commutation transmet	<ul style="list-style-type: none"> <li>• <u>non</u></li> <li>• en cas de modification</li> <li>• en cas de modification à 1</li> <li>• en cas de modification à 0</li> <li>• en cas de modification et cycliquement</li> <li>• en cas de modification à 1 et cycliquement</li> <li>• en cas de modification à 0 et cycliquement</li> </ul>
Transmettre cycliquement tout (seulement lorsqu'on transmet « cycliquement »)	<u>5 s</u> ... 2 h

### Verrouillage

La section « verrouillage » n'apparaît que lorsque l'option « la sortie de commutation transmet en cas de modification » a été choisie.

Utiliser le verrouillage de la sortie de commutation	Oui • <u>Non</u>
--	------------------

Si le verrouillage de la sortie de commutation est utilisé :

Utiliser le verrouillage de la sortie de commutation	<b>Oui</b>
Évaluation de l'objet de blocage	<ul style="list-style-type: none"> <li>• à la valeur 1 : verrouiller   à la valeur 0 : débloquent</li> <li>• à la valeur 0 : verrouiller   à la valeur 1 : débloquent</li> </ul>
Valeur de l'objet de blocage avant la première communication	<u>0</u> • 1
Comportement de la sortie de commutation au verrouillage	<ul style="list-style-type: none"> <li>• <u>Ne transmettre aucun télégramme</u></li> <li>• Transmettre 0</li> <li>• Transmettre 1</li> </ul>
Comportement de la sortie de commutation au déblocage (Sélection possible en fonction du réglage antérieur)	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Ne transmettre aucun télégramme</li> <li>• <u>Transmettre le statut de la sortie de commutation</u></li> <li>• si sortie de commutation = 1 =&gt; transmettre 1</li> <li>• si sortie de commutation = 0 =&gt; transmettre 0</li> </ul>

## 7.3. Logique

Objets de communication entrées logiques	<u>ne pas débloquent</u> • débloquent
--	---------------------------------------

**Logique ET**

Logique 1 / 2 / 3 / 4 / 5 / 6 / 7 / 8	<u>pas actif</u> • actif
Temporisation de transmission des sorties de commutation suivant la mise sous tension et la programmation	<u>5 s</u> ... 2 h

**Logique OU**

Logique 1 / 2 / 3 / 4 / 5 / 6 / 7 / 8	<u>pas actif</u> • actif
Temporisation de transmission des sorties de commutation suivant la mise sous tension et la programmation	<u>5 s</u> ... 2 h

**7.3.1. Logique ET 1 / 2 / 3 / 4 / 5 / 6 / 7 / 8**

1. / 2. / 3. / 4. Entrée	<ul style="list-style-type: none"> <li>• <u>ne pas utiliser</u></li> <li>• tous les événements de commutation qui sont mis à disposition par le capteur (voir « Entrées de connexion de la logique ET »)</li> </ul>
La sortie logique transmet	<ul style="list-style-type: none"> <li>• <u>non</u></li> <li>• un objet d'un bit</li> <li>• deux objets de 8 bits</li> </ul>

**La sortie logique transmet « un objet d'un bit » :**

La sortie logique transmet	<b>un objet d'un bit</b>
si logique = 1 → valeur objet	<u>1</u> • 0
si logique = 0 → valeur objet	1 • <u>0</u>
Objet de communication Logique ET 1 transmet	<ul style="list-style-type: none"> <li>• <u>en cas de modification de la logique</u></li> <li>• en cas de modification de la logique à 1</li> <li>• en cas de modification de la logique à 0</li> <li>• en cas de modification de la logique et cycliquement</li> <li>• en cas de modification de la logique à 1 et cycliquement</li> <li>• en cas de modification de la logique à 0 et cycliquement</li> </ul>
Transmettre cycliquement tout (seulement lorsqu'on transmet « cycliquement »)	<u>5 s</u> ... 2 h

**La sortie logique transmet « deux objets de 8 bits » :**

La sortie logique transmet	<b>deux objets de 8 bits</b>
si logique = 1 → valeur objet A	0 ... 255; <u>127</u>
si logique = 0 → valeur objet A	<u>0</u> ... 255
si logique = 1 → valeur objet B	0 ... 255; <u>127</u>
si logique = 0 → valeur objet B	<u>0</u> ... 255

Objets de communication Logique ET 1 A et B transmettent	<ul style="list-style-type: none"> <li>• <u>en cas de modification de la logique</u></li> <li>• en cas de modification de la logique à 1</li> <li>• en cas de modification de la logique à 0</li> <li>• en cas de modification de la logique et cycliquement</li> <li>• en cas de modification de la logique à 1 et cycliquement</li> <li>• en cas de modification de la logique à 0 et cycliquement</li> </ul>
Transmettre cycliquement tout (seulement lorsqu'on transmet « cycliquement »)	<u>5 s</u> ... 2 h

### 7.3.2. Entrées de connexion de la logique ET

Ne pas utiliser

Objet de communication entrée logique 1

Objet de communication entrée logique 1 inversée

Objet de communication entrée logique 2

Objet de communication entrée logique 2 inversée

Objet de communication entrée logique 3

Objet de communication entrée logique 3 inversée

Objet de communication entrée logique 4

Objet de communication entrée logique 4 inversée

Objet de communication entrée logique 5

Objet de communication entrée logique 5 inversée

Objet de communication entrée logique 6

Objet de communication entrée logique 6 inversée

Objet de communication entrée logique 7

Objet de communication entrée logique 7 inversée

Objet de communication entrée logique 8

Objet de communication entrée logique 8 inversée

Interférence vent

Interférence vent inversée

Vent valeur limite 1

Vent valeur limite 1 inversée

Vent valeur limite 2

Vent valeur limite 2 inversée

Vent valeur limite 3

Vent valeur limite 3 inversée

### 7.3.3. Logique OU 1 / 2 / 3 / 4 / 5 / 6 / 7 / 8

1. / 2. / 3. / 4. Entrée	<ul style="list-style-type: none"> <li>• <u>ne pas utiliser</u></li> <li>• tous les événements de commutation qui sont mis à disposition par le capteur (voir « Entrées de connexion de la logique OU »)</li> </ul>
--------------------------	---

La sortie logique transmet	<ul style="list-style-type: none"><li>• un objet d'un bit</li><li>• deux objets de 8 bits</li></ul>
----------------------------	---



Les réglages pour la logique OU sont équivalent aux réglages de la logique ET.

### 7.3.4. Entrées de connexion de la logique OU

Les entrées de connexion de la logique OU correspondent à celles de la logique ET. Pour la logique OU sont disponibles en outre les entrées suivantes :

Sortie logique ET 1  
Sortie logique ET 1 inversée  
Sortie logique ET 2  
Sortie logique ET 2 inversée  
Sortie logique ET 3  
Sortie logique ET 3 inversée  
Sortie logique ET 4  
Sortie logique ET 4 inversée  
Sortie logique ET 5  
Sortie logique ET 5 inversée  
Sortie logique ET 6  
Sortie logique ET 6 inversée  
Sortie logique ET 7  
Sortie logique ET 7 inversée  
Sortie logique ET 8  
Sortie logique ET 8 inversée







**Elsner Elektronik GmbH** Technologie de la commande et de l'automatisation  
Sohlegrund 16  
75395 Ostelsheim  
Allemagne

Tél. +49 (0) 70 33 / 30 945-0    info@elsner-elektronik.de  
Fax +49 (0) 70 33 / 30 945-20    www.elsner-elektronik.de

*Support technique: +49 (0) 70 33 / 30 945-250*