



KNX W

Capteur de vent

Numéro d'article 70123



elsner

Installation et réglage

| | |
|--|-----------|
| 1. Description | 3 |
| 1.1. Contenu de la livraison | 3 |
| 1.2. Données techniques | 3 |
| 2. Installation et mise en service | 4 |
| 2.1. Emplacement du montage | 4 |
| 2.2. Montage du détecteur | 5 |
| 2.2.1. Montage du support | 5 |
| 2.2.2. Vue de la paroi arrière et du plan de perçage | 7 |
| 2.2.3. Préparation du détecteur | 8 |
| 2.2.4. Structure de la platine de raccordement | 9 |
| 2.2.5. Montage du capteur | 9 |
| 2.3. Informations sur le montage et la mise en service | 10 |
| 3. Adressage de l'appareil sur le bus | 10 |
| 4. Maintenance | 11 |
| 5. Elimination | 11 |
| 6. Protocole de transfert | 12 |
| 6.1. Liste comprenant tous les objets de communication | 12 |
| 7. Réglage des paramètres | 15 |
| 7.1. Réglages généraux | 15 |
| 7.2. Valeurs limites | 15 |
| 7.2.1. Vent valeur limite 1 / 2 / 3 | 16 |
| 7.3. Logique | 17 |
| 7.3.1. Logique ET 1 / 2 / 3 / 4 / 5 / 6 / 7 / 8 | 18 |
| 7.3.2. Entrées de connexion de la logique ET | 19 |
| 7.3.3. Logique OU 1 / 2 / 3 / 4 / 5 / 6 / 7 / 8 | 19 |
| 7.3.4. Entrées de connexion de la logique OU | 20 |

Le présent manuel est régulièrement modifié et adapté aux versions les plus récentes du logiciel. La version des modifications (version du logiciel et date) est indiquée en pied de page de la table des matières.

Si vous employez un appareil dont la version du logiciel est plus récente, consultez le site **www.elsner-elektronik.de** sous la rubrique « Service » et vérifiez si une nouvelle version du manuel est disponible.

Explication des symboles contenus dans le présent manuel



Consignes de sécurité.



Consignes de sécurité pour les travaux sur les raccords électriques, composants, etc.

DANGER !

... signale la présence d'une situation dangereuse imminente pouvant entraîner la mort ou de graves blessures si elle n'est pas évitée.

AVERTISSEMENT !

... signale la présence d'une situation potentiellement dangereuse pouvant entraîner la mort ou de graves blessures si elle n'est pas évitée.

ATTENTION !

... signale la présence d'une situation potentiellement dangereuse pouvant entraîner des blessures légères ou mineures si elle n'est pas évitée.



ATTENTION !

... signale une situation pouvant entraîner des dommages matériels.

ETS

Les préréglages des paramètres sont soulignés dans les tableaux ETS.

1. Description

Le **Capteur de vent KNX W** détecte électroniquement la vitesse du vent et transmet la valeur au système KNX. Trois sorties de commutation avec valeurs limites réglables, ainsi que des combinaisons logiques supplémentaires ET et OU sont disponibles. La technologie sensorielle, l'électronique d'évaluation et le coupleur de bus sont incorporés dans un boîtier compact.

Fonctions :

- **Mesure du vent:** La mesure de la force du vent se fait électroniquement et ainsi sans bruit et fiabilité aussi en cas de grêle, de neige et de températures négatives. Les turbulances de l'air et les vents croissants dans la zone du détecteur sont également détectés
- **Surveillance du capteur de vent :** Si la valeur de la mesure du vent change de moins de $\pm 0,5$ m/s dans les 48 heures, la valeur maximale mesurée de 35 m/s est émise comme message d'erreur. En conséquence, toutes les alarmes de vent dont la valeur limite est inférieure à 35 m/s deviennent actives
- **3 valeurs limites** réglables par paramètres ou via les objets de communication
- **8 portes logiques ET et 8 portes logiques OU** chacune avec 4 entrées. Comme entrées pour les portes logiques peuvent être utilisés tous les événements de commande, ainsi que 8 entrées logiques (en tant qu'objets de communication). La sortie de chaque porte peut être configurée au choix comme 1 bit ou 2 x 8 bits.

La configuration se réalise par le logiciel KNX ETS. Le **fichier de produit** est disponible au téléchargement sur la page d'accueil de Elsner Elektronik www.elsner-elektronik.de dans le menu « service ».

1.1. Contenu de la livraison

- Capteur à support combiné de mur/mât
- 2x bande de montage en acier inoxydable pour montage sur pylône

1.2. Données techniques

| | |
|------------------------|---|
| Boîtier | Matière plastique |
| Couleur | Blanc / translucide |
| Montage | apparent |
| Indice de protection | IP 44 |
| Dimensions | env. 96 x 77 x 118 (L x H x P, mm) |
| Poids | env. 170 g |
| Température ambiante | Température de service -30...+50°C, température du stockage -30...+70°C |
| Tension d'exploitation | 20...30 V DC) Un adaptateur approprié peut être acheté chez Elsner Elektronik. |

| | |
|-------------------------|--|
| Section de câble | Conducteur massif jusqu'à 1,5 mm ² ou conducteurs à fils fins |
| Courant | max. 30 mA., max. 0,4 W. Ondulation résiduelle 10% |
| Sortie des données | Borne à enfichage direct pour bus KNX +/- |
| Adresses de groupe | max. 254 |
| Assignements | max. 255 |
| Objets de communication | 80 |
| Plage de mesure vent | 0...35 m/s |

Le produit est en conformité avec les normes des directives U.E.

2. Installation et mise en service



L'installation, le contrôle, la mise en service et le dépannage de l'appareil sont strictement réservés aux électriciens agréés.



ATTENTION ! **Tension électrique !**

L'appareil contient des composants sous tension sans protection.

- Inspectez l'appareil avant de l'installer pour vérifier qu'il n'est pas endommagé. Ne mettre en service que des appareils non endommagés.
- Respecter les directives, règlements et dispositions en vigueur au niveau local en matière d'installation électrique.
- Mettez immédiatement l'appareil ou le système hors service et sécurisez-le afin d'éviter toute utilisation accidentelle lorsqu'un fonctionnement sans danger n'est plus garanti.

Utilisez l'appareil exclusivement pour l'automatisation des bâtiments et respectez le mode d'emploi. Une utilisation incorrecte, des modifications apportées à l'appareil ou le non-respect du mode d'emploi invalident toute garantie ou droit à la garantie.

N'utilisez l'appareil qu'en tant qu'installation fixe, c'est-à-dire uniquement en état monté et après l'achèvement de tous les travaux d'installation et de mise en service et uniquement dans l'environnement prévu à cet effet.

La société Elsner Elektronik décline toute responsabilité pour d'éventuelles modifications des normes et standards appliqués après la date de parution du présent manuel.

2.1. Emplacement du montage

Choisir une position de montage sur le bâtiment, où le vent peut être détecté librement par les détecteurs.

Autour de l'appareil, il convient de laisser un espace libre d'au moins 60 cm. Cela permet une mesure du vent correcte sans perturbations atmosphériques. En même temps, la distance empêche que les éclaboussures d'eau (gouttes de pluie qui rebon-

dissent) ou la neige (enneigement) n'altère la mesure. Cela permet d'éviter les coups de bec.

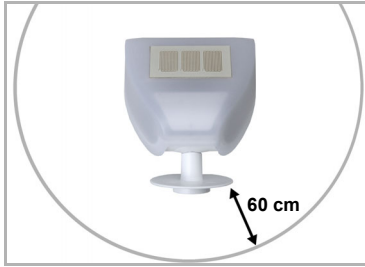


Fig. 1

Le détecteur doit avoir au-dessous, latéralement et sur le devant au moins 60 cm de distance avec les autres éléments (constructions, éléments de constructions, etc.).

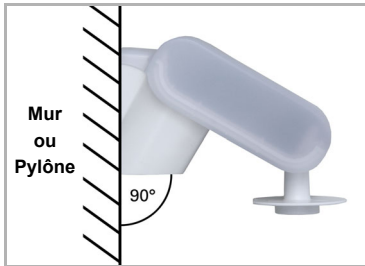


Fig. 2

Le détecteur de vent doit être installé sur un mur vertical (et/ou un pylône).



Fig. 3

Le détecteur de vent doit être monté horizontalement, dans le sens transversal.

2.2. Montage du détecteur

2.2.1. Montage du support

Le capteur est équipé d'un support combiné pour un montage mural / sur un pylône. À la livraison, le support est fixé au dos du boîtier par des bandes adhésives. Fixer verticalement le support sur un mur ou sur un pylône.

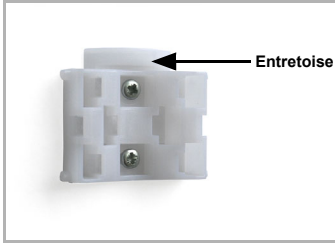


Fig. 4

Pour le montage mural : fixer le côté plan sur le mur, l'entretoise en forme de demi-lune doit être dirigée vers le haut.

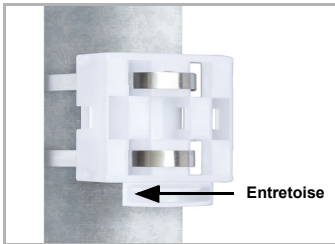


Fig. 5

Pour le montage sur un pylône : placer le côté courbé contre le pylône, l'entretoise doit être dirigée vers le bas.

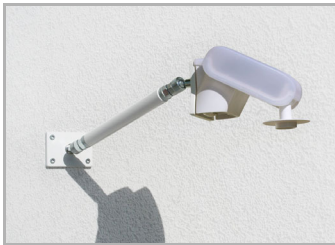


Fig. 6

Elsner Elektronik propose, en option, différents bras pour le montage flexible du capteur sur un mur, un pylône ou une poutre.

Exemple d'utilisation d'un bras : les articulations sphériques permettent de tourner le capteur dans la position optimale.



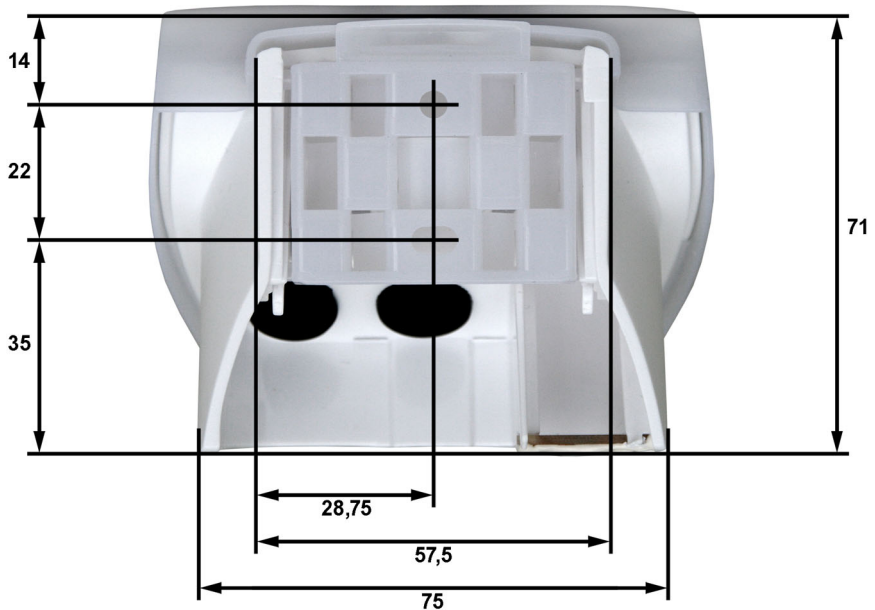
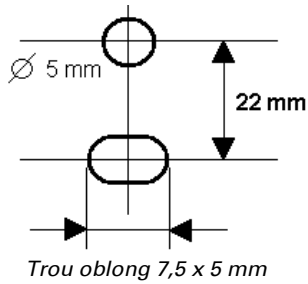
Fig. 7

Exemples d'application du bras articulé : Montage sur un pylône à l'aide d'un collier de serrage

2.2.2. Vue de la paroi arrière et du plan de perçage

Fig. 8 a+b
Plan de perçage.

Dimensionnement du dos du boîtier avec support, dimensions en mm. Différences possibles déterminées par les aspects techniques.



2.2.3. Préparation du détecteur

Libérer le couvercle et
le tirer vers le haut

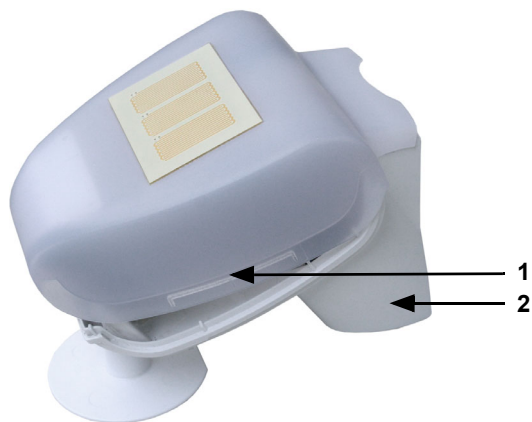


Fig. 9

- 1 Crans du couvercle
- 2 Partie inférieure du boîtier

Le couvercle du détecteur est inséré dans le bord inférieur, à droite et à gauche (voir la figure). Tirer le couvercle. Manier l'appareil soigneusement pour ne pas casser la connexion câblée entre la platine de la partie inférieure et le couvercle (câble enfiché).

Mener le câble pour l'alimentation en courant et la connexion du bus par les joints d'étanchéité sur la partie inférieure du détecteur de vent et connecter la tension L/N et le bus +/- sur les bornes correspondentes.

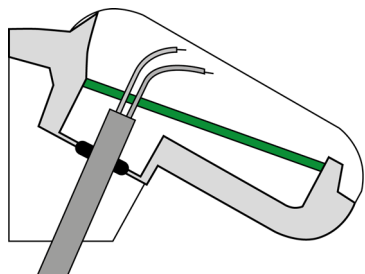


Fig. 10

Dénudez le câble au-dessous de la platine et introduisez uniquement les câbles de raccordement à travers les orifices dans la platine vers le haut.

Le câble de connexion entre le couvercle et la platine doit être enfiché.

2.2.4. Structure de la platine de raccordement

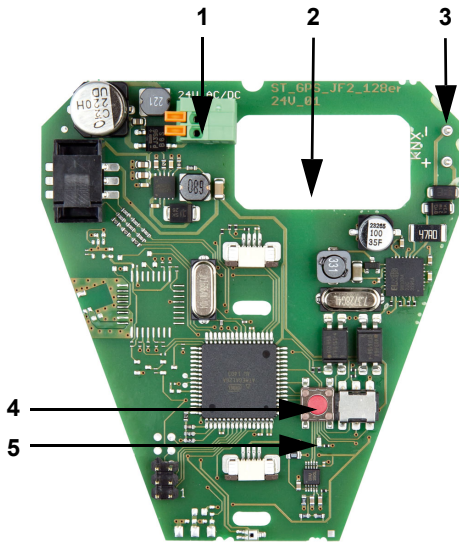


Fig. 11

- 1 Borne à tension de ressort alimentation en courant (20...30 V DC). Conducteurs massifs jusqu'à 1,5 mm² ou aux conducteurs à fils fins. Configuration des bornes indépendante de la polarité (+/- ou -/+)
- 2 Ouverture pour le câble de l'alimentation en courant et le câble de bus
- 3 Connexion borne KNX +/-
- 4 Touche de programmation
- 5 LED de programmation

2.2.5. Montage du capteur

Refermer le boîtier en plaçant le couvercle sur la partie inférieure. Le couvercle doit se clipser et vous devez entendre un « clic » à droite et à gauche.

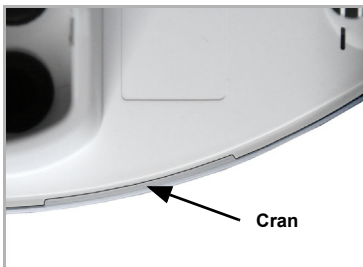


Fig. 12

Prenez garde que le couvercle et la partie inférieure soient correctement clipsés ! Le schéma montre le boîtier fermé, vue du bas.



Fig. 13
Pousser le boîtier du haut dans le support monté. Les tenons du support doivent s'insérer dans les rails du boîtier.

Pour démonter le capteur, le tirer vers le haut dans la direction opposée aux crans.

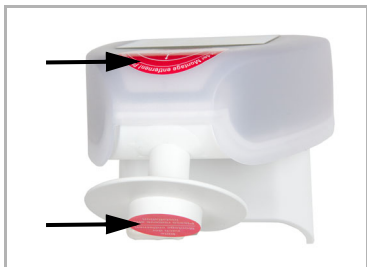


Fig. 14
Après l'installation, retirez l'autocollant de protection sur le capteur de vent et l'autocollant d'information "Distance" sur le dessus du couvercle.

2.3. Informations sur le montage et la mise en service

Ne pas ouvrir l'appareil si de l'eau (de pluie) risque d'y pénétrer : quelques gouttes de pluie suffisent à détruire le système électronique.

Veillez à ce que le raccordement soit correct. Un raccordement incorrect peut provoquer la destruction du détecteur ou des dispositifs électroniques raccordés avec celui-ci.

La valeur de mesure du vent et ainsi toutes les sorties de commutation de vent ne pourront être communiquées que 60 secondes après la mise sous tension.

Après l'application de la tension auxiliaire, l'appareil se trouve pendant quelques secondes dans la phase d'initialisation. Dans cette période ne peut être reçue ou envoyée aucune information par le bus.

3. Adressage de l'appareil sur le bus

L'appareil est livré avec l'adresse bus 15.15.255. Il est possible de programmer une autre adresse dans le logiciel ETS en écrasant l'adresse 15.15.255 ou en réalisant la programmation en appuyant sur le bouton-poussoir de programmation à l'intérieur du boîtier.

4. Maintenance

**DANGER !****Danger de blessures par les composants à déplacement automatique !**

La commande automatique peut démarrer certaines pièces de l'installation et mettre en danger des personnes (par ex. déplacer fenêtre / store en cas de déclenchement d'une alarme Pluie ou Vent durant le nettoyage).

- Pour la maintenance et le nettoyage, toujours débrancher l'alimentation électrique de l'appareil (par ex. déconnecter ou retirer le fusible).

Il est recommandé de contrôler régulièrement d'éventuels encrassements de l'appareil, deux fois par an, et de le nettoyer au besoin. Un fort encrassement peut entraîner une panne du détecteur.

**ATTENTION**

Danger de détérioration de l'appareil en cas de pénétration d'eau à l'intérieur du boîtier.

- Ne pas nettoyer à l'aide de nettoyeurs haute pression ou de nettoyeurs à vapeur.

5. Elimination

Après utilisation, l'appareil doit être éliminé conformément aux dispositions légales. Ne le jetez pas avec les ordures ménagères !

6. Protocole de transfert

Unités :

Vent en mètres par seconde

6.1. Liste comprenant tous les objets de communication

Types de EIS :

- 1 Coupler 1/0
- 5 Valeur à virgule flottante
- 6 Valeur de 8 bits

Abréviations des flags :

- C Communication
- L Lire
- E Écrire
- T Transférer

| Nr. | Désignation | Fonction | Type de EIS | Flags |
|-----|---|----------------------------------|-------------|-------|
| 0 | Valeur mesurée de la force du vent | Sortie | 5 | CLT |
| 1 | Demande force du vent maximale | Entrée | 1 | CLE |
| 2 | Valeur mesurée maximale de la force du vent | Sortie | 5 | CLT |
| 3 | Réinitialisation force du vent maximale | Entrée | 1 | CLE |
| 4 | Détecteur de vent interférence | Sortie | 1 | CLT |
| 5 | Vent valeur limite 1 | Valeur de 16 bits | 5 | CLE T |
| 6 | Vent valeur limite 1 | 1 = Augmentation 0 = Baisse | 1 | CLE |
| 7 | Vent valeur limite 1 | Augmentation | 1 | CLE |
| 8 | Vent valeur limite 1 | Baisse | 1 | CLE |
| 9 | Vent valeur limite 1 | Sortie de commutation | 1 | CLT |
| 10 | Vent valeur limite 1 | Blocage sortie de commutation | 1 | CLE |
| 11 | Vent valeur limite 2 | Valeur de 16 bits | 5 | CLE T |
| 12 | Vent valeur limite 2 | 1 = Augmentation 0 = Baisse | 1 | CLE |
| 13 | Vent valeur limite 2 | Augmentation | 1 | CLE |
| 14 | Vent valeur limite 2 | Baisse | 1 | CLE |
| 15 | Vent valeur limite 2 | Sortie de commutation | 1 | CLT |

| Nr. | Désignation | Fonction | Type de EIS | Flags |
|-----|----------------------|----------------------------------|-------------|---------|
| 16 | Vent valeur limite 2 | Blocage sortie de commutation | 1 | C L E |
| 17 | Vent valeur limite 3 | Valeur de 16 bits | 5 | C L E T |
| 18 | Vent valeur limite 3 | 1 = Augmentation 0 = Baisse | 1 | C L E |
| 19 | Vent valeur limite 3 | Augmentation | 1 | C L E |
| 20 | Vent valeur limite 3 | Baisse | 1 | C L E |
| 21 | Vent valeur limite 3 | Sortie de commutation | 1 | C L T |
| 22 | Vent valeur limite 3 | Blocage sortie de commutation | 1 | C L E |
| 23 | Logique ET 1 | Sortie de commutation | 1 | C L T |
| 24 | Logique ET 1 | Sortie A 8-bits | 6 | C L T |
| 25 | Logique ET 1 | Sortie B 8-bits | 6 | C L T |
| 26 | Logique ET 2 | Sortie de commutation | 1 | C L T |
| 27 | Logique ET 2 | Sortie A 8-bits | 6 | C L T |
| 28 | Logique ET 2 | Sortie B 8-bits | 6 | C L T |
| 29 | Logique ET 3 | Sortie de commutation | 1 | C L T |
| 30 | Logique ET 3 | Sortie A 8-bits | 6 | C L T |
| 31 | Logique ET 3 | Sortie B 8-bits | 6 | C L T |
| 32 | Logique ET 4 | Sortie de commutation | 1 | C L T |
| 33 | Logique ET 4 | Sortie A 8-bits | 6 | C L T |
| 34 | Logique ET 4 | Sortie B 8-bits | 6 | C L T |
| 35 | Logique ET 5 | Sortie de commutation | 1 | C L T |
| 36 | Logique ET 5 | Sortie A 8-bits | 6 | C L T |
| 37 | Logique ET 5 | Sortie B 8-bits | 6 | C L T |
| 38 | Logique ET 6 | Sortie de commutation | 1 | C L T |
| 39 | Logique ET 6 | Sortie A 8-bits | 6 | C L T |
| 40 | Logique ET 6 | Sortie B 8-bits | 6 | C L T |
| 41 | Logique ET 7 | Sortie de commutation | 1 | C L T |
| 42 | Logique ET 7 | Sortie A 8-bits | 6 | C L T |
| 43 | Logique ET 7 | Sortie B 8-bits | 6 | C L T |
| 44 | Logique ET 8 | Sortie de commutation | 1 | C L T |

| Nr. | Désignation | Fonction | Type de EIS | Flags |
|-----|------------------|-----------------------|-------------|-------|
| 45 | Logique ET 8 | Sortie A 8-bits | 6 | CLT |
| 46 | Logique ET 8 | Sortie B 8-bits | 6 | CLT |
| 47 | Logique OU 1 | Sortie de commutation | 1 | CLT |
| 48 | Logique OU 1 | Sortie A 8-bits | 6 | CLT |
| 49 | Logique OU 1 | Sortie B 8-bits | 6 | CLT |
| 50 | Logique OU 2 | Sortie de commutation | 1 | CLT |
| 51 | Logique OU 2 | Sortie A 8-bits | 6 | CLT |
| 52 | Logique OU 2 | Sortie B 8-bits | 6 | CLT |
| 53 | Logique OU 3 | Sortie de commutation | 1 | CLT |
| 54 | Logique OU 3 | Sortie A 8-bits | 6 | CLT |
| 55 | Logique OU 3 | Sortie B 8-bits | 6 | CLT |
| 56 | Logique OU 4 | Sortie de commutation | 1 | CLT |
| 57 | Logique OU 4 | Sortie A 8-bits | 6 | CLT |
| 58 | Logique OU 4 | Sortie B 8-bits | 6 | CLT |
| 59 | Logique OU 5 | Sortie de commutation | 1 | CLT |
| 60 | Logique OU 5 | Sortie A 8-bits | 6 | CLT |
| 61 | Logique OU 5 | Sortie B 8-bits | 6 | CLT |
| 62 | Logique OU 6 | Sortie de commutation | 1 | CLT |
| 63 | Logique OU 6 | Sortie A 8-bits | 6 | CLT |
| 64 | Logique OU 6 | Sortie B 8-bits | 6 | CLT |
| 65 | Logique OU 7 | Sortie de commutation | 1 | CLT |
| 66 | Logique OU 7 | Sortie A 8-bits | 6 | CLT |
| 67 | Logique OU 7 | Sortie B 8-bits | 6 | CLT |
| 68 | Logique OU 8 | Sortie de commutation | 1 | CLT |
| 69 | Logique OU 8 | Sortie A 8-bits | 6 | CLT |
| 70 | Logique OU 8 | Sortie B 8-bits | 6 | CLT |
| 71 | Entrée logique 1 | Entrée | 1 | CLE |
| 72 | Entrée logique 2 | Entrée | 1 | CLE |
| 73 | Entrée logique 3 | Entrée | 1 | CLE |
| 74 | Entrée logique 4 | Entrée | 1 | CLE |
| 75 | Entrée logique 5 | Entrée | 1 | CLE |
| 76 | Entrée logique 6 | Entrée | 1 | CLE |

| Nr. | Désignation | Fonction | Type de EIS | Flags |
|-----|---------------------|----------|-------------|-------|
| 77 | Entrée logique 7 | Entrée | 1 | C L E |
| 78 | Entrée logique 8 | Entrée | 1 | C L E |
| 79 | Version du logiciel | lisible | 6 | C L |

7. Réglage des paramètres

7.1. Réglages généraux

| | |
|----------------------------|--|
| Taux maximal de télégramme | 1 • 2 • 3 • <u>5</u> • 10 • 20 <u>télégrammes par sec.</u> |
|----------------------------|--|

Force du vent

| | |
|---|---|
| Valeur mesurée | <ul style="list-style-type: none"> • Ne pas transmettre • <u>Transmettre cycliquement</u> • Transmettre en cas de modification • Transmettre en cas de modification et cycliquement |
| Transmettre cycliquement tout (seulement lorsqu'on transmet « cycliquement ») | <u>5 s</u> ... 2 h |
| à partir de la modification en % (seulement lorsqu'on transmet « en cas de modification ») | 1 ... 50; <u>20</u> |
| Transmission et remise à zéro de la valeur maximale de la force du vent sur demande (si « débloqué » : La transmission et la remise à zéro ne sont possibles que par les objets de communication propres) | <u>ne pas débloquer</u> • débloquer |
| Utiliser un obstacle | <u>Non</u> • Oui |

7.2. Valeurs limites

Force du vent

| | |
|---|--------------------|
| Utiliser la valeur limite 1 / 2 / 3 | <u>Non</u> • Oui |
| Temporisation de transmission des sorties de commutation suivant la mise sous tension et la programmation | <u>5 s</u> ... 2 h |
| Temporisation de transmission des valeurs limites suivant la mise sous tension et la programmation | <u>5 s</u> ... 2 h |

7.2.1. Vent valeur limite 1 / 2 / 3

Valeur limite

| | |
|---------------------------------------|-------------------------------------|
| Spécification des valeurs limites par | Paramètres • Objet de communication |
|---------------------------------------|-------------------------------------|

Si l'option « spécification des valeurs limites par paramètres » a été choisie :

| | |
|-------------------------------------|----------------------|
| Valeur limite en 0,1 m/s | 0 ... 350; <u>40</u> |
| Hystérésis de la valeur limite en % | 0 ... 50; <u>20</u> |

Si l'option « spécification des valeurs limites par objet de communication » a été choisie :

A partir de la 1ère communication, la valeur limite correspond à la valeur de l'objet de communication et n'est pas multipliée par le facteur 0,1.

| | |
|---|--|
| La dernière valeur communiquée doit être gardée | <u>non</u> • suivant le retour de tension (la valeur limite modifiée peut être sauvegardée au minimum 100.000 fois) • suivant le retour de tension et la programmation (Attention : Ne pas utiliser lors de la première mise en service) |
| Valeur limite de départ en 0,1 m/s valable jusqu'à la première communication (seulement lorsque la valeur « non » ou « suivant un retour de tension » est gardée) | 0 ... 350; <u>40</u> |
| Type de modification de la valeur limite | • <u>Valeur absolue avec un objet de communication de 16 bits</u> • Augmentation / baisse avec un objet de communication • Augmentation / baisse avec deux objets de communication |
| Pas de progression (seulement dans le cas de la modification des valeurs limites par « augmentation / baisse ») | 0,1 m/s ... 5 m/s; <u>1 m/s</u> |
| Hystérésis de la valeur limite en % | 0 ... 50; <u>20</u> |

Sortie de commutation

| | |
|--------------------------------------|--|
| La sortie est à (VL = valeur limite) | • VL supérieure = 1 VL - hyst. inférieure = 0 • VL supérieure = 0 VL - hyst. inférieure = 1 • VL inférieure = 1 VL + hyst. supérieure = 0 • VL inférieure = 0 VL + hyst. supérieure = 1 |
| Temporisation de 0 à 1 | <u>aucune</u> • 1 s ... 2 h |
| Temporisation de 1 à 0 | <u>aucune</u> • 1 s ... 2 h |

| | |
|---|--|
| La sortie de commutation transmet | <ul style="list-style-type: none"> • <u>non</u> • en cas de modification • en cas de modification à 1 • en cas de modification à 0 • en cas de modification et cycliquement • en cas de modification à 1 et cycliquement • en cas de modification à 0 et cycliquement |
| Transmettre cycliquement tout (seulement lorsqu'on transmet « cycliquement ») | <u>5 s</u> ... 2 h |

Verrouillage

La section « verrouillage » n'apparaît que lorsque l'option « la sortie de commutation transmet en cas de modification » a été choisie.

| | |
|--|------------------|
| Utiliser le verrouillage de la sortie de commutation | Oui • <u>Non</u> |
|--|------------------|

Si le verrouillage de la sortie de commutation est utilisé :

| | |
|---|---|
| Utiliser le verrouillage de la sortie de commutation | Oui |
| Évaluation de l'objet de blocage | <ul style="list-style-type: none"> • à la valeur 1 : verrouiller à la valeur 0 : débloquent • à la valeur 0 : verrouiller à la valeur 1 : débloquent |
| Valeur de l'objet de blocage avant la première communication | <u>0</u> • 1 |
| Comportement de la sortie de commutation au verrouillage | <ul style="list-style-type: none"> • <u>Ne transmettre aucun télégramme</u> • Transmettre 0 • Transmettre 1 |
| Comportement de la sortie de commutation au déblocage (Sélection possible en fonction du réglage antérieur) | <ul style="list-style-type: none"> • Ne transmettre aucun télégramme • <u>Transmettre le statut de la sortie de commutation</u> • si sortie de commutation = 1 => transmettre 1 • si sortie de commutation = 0 => transmettre 0 |

7.3. Logique

| | |
|--|---------------------------------------|
| Objets de communication entrées logiques | <u>ne pas débloquent</u> • débloquent |
|--|---------------------------------------|

Logique ET

| | |
|---|--------------------------|
| Logique 1 / 2 / 3 / 4 / 5 / 6 / 7 / 8 | <u>pas actif</u> • actif |
| Temporisation de transmission des sorties de commutation suivant la mise sous tension et la programmation | <u>5 s</u> ... 2 h |

Logique OU

| | |
|---|--------------------------|
| Logique 1 / 2 / 3 / 4 / 5 / 6 / 7 / 8 | <u>pas actif</u> • actif |
| Temporisation de transmission des sorties de commutation suivant la mise sous tension et la programmation | <u>5 s</u> ... 2 h |

7.3.1. Logique ET 1 / 2 / 3 / 4 / 5 / 6 / 7 / 8

| | |
|----------------------------|---|
| 1. / 2. / 3. / 4. Entrée | <ul style="list-style-type: none"> • <u>ne pas utiliser</u> • tous les événements de commutation qui sont mis à disposition par le capteur (voir « Entrées de connexion de la logique ET ») |
| La sortie logique transmet | <ul style="list-style-type: none"> • <u>non</u> • un objet d'un bit • deux objets de 8 bits |

La sortie logique transmet « un objet d'un bit » :

| | |
|---|---|
| La sortie logique transmet | un objet d'un bit |
| si logique = 1 → valeur objet | <u>1</u> • 0 |
| si logique = 0 → valeur objet | 1 • <u>0</u> |
| Objet de communication Logique ET 1 transmet | <ul style="list-style-type: none"> • <u>en cas de modification de la logique</u> • en cas de modification de la logique à 1 • en cas de modification de la logique à 0 • en cas de modification de la logique et cycliquement • en cas de modification de la logique à 1 et cycliquement • en cas de modification de la logique à 0 et cycliquement |
| Transmettre cycliquement tout (seulement lorsqu'on transmet « cycliquement ») | <u>5 s</u> ... 2 h |

La sortie logique transmet « deux objets de 8 bits » :

| | |
|---------------------------------|------------------------------|
| La sortie logique transmet | deux objets de 8 bits |
| si logique = 1 → valeur objet A | 0 ... 255; <u>127</u> |
| si logique = 0 → valeur objet A | <u>0</u> ... 255 |
| si logique = 1 → valeur objet B | 0 ... 255; <u>127</u> |
| si logique = 0 → valeur objet B | <u>0</u> ... 255 |

| | |
|---|---|
| Objets de communication Logique ET 1 A et B transmettent | <ul style="list-style-type: none"> • <u>en cas de modification de la logique</u> • en cas de modification de la logique à 1 • en cas de modification de la logique à 0 • en cas de modification de la logique et cycliquement • en cas de modification de la logique à 1 et cycliquement • en cas de modification de la logique à 0 et cycliquement |
| Transmettre cycliquement tout (seulement lorsqu'on transmet « cycliquement ») | <u>5 s</u> ... 2 h |

7.3.2. Entrées de connexion de la logique ET

Ne pas utiliser

Objet de communication entrée logique 1
 Objet de communication entrée logique 1 inversée
 Objet de communication entrée logique 2
 Objet de communication entrée logique 2 inversée
 Objet de communication entrée logique 3
 Objet de communication entrée logique 3 inversée
 Objet de communication entrée logique 4
 Objet de communication entrée logique 4 inversée
 Objet de communication entrée logique 5
 Objet de communication entrée logique 5 inversée
 Objet de communication entrée logique 6
 Objet de communication entrée logique 6 inversée
 Objet de communication entrée logique 7
 Objet de communication entrée logique 7 inversée
 Objet de communication entrée logique 8
 Objet de communication entrée logique 8 inversée
 Interférence vent
 Interférence vent inversée
 Vent valeur limite 1
 Vent valeur limite 1 inversée
 Vent valeur limite 2
 Vent valeur limite 2 inversée
 Vent valeur limite 3
 Vent valeur limite 3 inversée

7.3.3. Logique OU 1 / 2 / 3 / 4 / 5 / 6 / 7 / 8

| | |
|--------------------------|---|
| 1. / 2. / 3. / 4. Entrée | <ul style="list-style-type: none"> • <u>ne pas utiliser</u> • tous les événements de commutation qui sont mis à disposition par le capteur (voir « Entrées de connexion de la logique OU ») |
|--------------------------|---|

| | |
|----------------------------|---|
| La sortie logique transmet | <ul style="list-style-type: none">• un objet d'un bit• deux objets de 8 bits |
|----------------------------|---|

Les réglages pour la logique OU sont équivalent aux réglages de la logique ET.

7.3.4. Entrées de connexion de la logique OU

Les entrées de connexion de la logique OU correspondent à celles de la logique ET. Pour la logique OU sont disponibles en outre les entrées suivantes :

Sortie logique ET 1
Sortie logique ET 1 inversée
Sortie logique ET 2
Sortie logique ET 2 inversée
Sortie logique ET 3
Sortie logique ET 3 inversée
Sortie logique ET 4
Sortie logique ET 4 inversée
Sortie logique ET 5
Sortie logique ET 5 inversée
Sortie logique ET 6
Sortie logique ET 6 inversée
Sortie logique ET 7
Sortie logique ET 7 inversée
Sortie logique ET 8
Sortie logique ET 8 inversée

Des questions sur le produit ?

Vous pouvez joindre le service technique d'Elsner Elektronik au
Tél. +49 (0) 70 33 / 30 945-250 ou
service@elsner-elektronik.de

Nous avons besoin des informations suivantes pour traiter votre demande de service :

- Type d'appareil (désignation du modèle ou numéro d'article)
- Description du problème
- Numéro de série ou version du logiciel
- Source d'approvisionnement (revendeur/installateur qui a acheté l'appareil chez Elsner Elektronik)

En cas de questions sur les fonctions KNX :

- Version de l'application de l'appareil
- Version ETS utilisée pour le projet

elsner

Elsner Elektronik GmbH Technologie de la commande et de l'automatisation
Sohlengrund 16
75395 Ostelsheim
Allemagne

Tél. +49 (0) 70 33 / 30 945-0 info@elsner-elektronik.de
Fax +49 (0) 70 33 / 30 945-20 www.elsner-elektronik.de
